

| | |
|--|--------|
| 第1章 Introduction | I -1 |
| 1.1 本テキストについて | I -1 |
| 1.2 電子貯蔵リングとはどのようなものか？ | I -1 |
| 1.2.1 電子貯蔵リングの基本的な構成 | I -1 |
| 1.2.2 電子貯蔵リングが加速器一般の中で占める位置 | I -5 |
| 1.2.3 電子貯蔵リングの用途 | I -6 |
| 1.2.4 電子貯蔵リングの構成要素 | I -7 |
| 1.3 本テキストで扱う範囲と扱わない問題 | I -10 |
| 第2章 Transverse Beam Dynamics | I -11 |
| 2.1. 運動方程式の導出 | I -11 |
| 2.1.1 電磁場中の電子の運動 | I -11 |
| 2.1.2 運動を記述する座標系 | I -13 |
| 2.1.3 電磁石の種類とその役割 | I -14 |
| 2.1.4 電磁石の不完全さ | I -24 |
| 2.1.5 運動方程式の導出 | I -28 |
| 2.2 理想的なベータトロン振動 | I -32 |
| 2.2.1 運動方程式の解法（1） - フラッシュ・マトリックスを用いたアプローチ | I -33 |
| 2.2.2 運動方程式の解法（2） - Twiss Parameter を用いた一般解の表現 | I -38 |
| 2.2.3 運動の不变量（Courant-Snyder Invariant） | I -44 |
| 2.3 理想的なベータトロン振動からのずれ | I -47 |
| 2.3.1 Steering Error と COD | I -48 |
| 2.3.2 Focusing Error と Beta Function Distortion | I -51 |
| 2.3.3 Momentum Deviation と Dispersion および Chromaticity | I -55 |
| 2.3.4 Steering Error, Gradient Error および Momentum Deviation が共存する場合 | I -63 |
| 2.3.5 x-y Coupling の簡単な場合 | I -64 |
| 2.3.6 Chromaticity 補正と Nonlinear effect について | I -66 |
| 第3章 Longitudinal Beam Dynamics | I -72 |
| 3.1 エネルギー損失とエネルギーの補償 | I -72 |
| 3.2 位相安定性の原理 | I -74 |
| 3.3 シンクロトロン振動を記述する座標 | I -77 |
| 3.4 シンクロトロン振動を記述する方程式 | I -77 |
| 3.5 シンクロトロン振動（微小振動の場合） | I -78 |
| 3.6 シンクロトロン振動（大振幅の場合） | I -80 |
| 第4章 Radiation Damping と Radiation Excitation | I -84 |
| 4.1 Radiation Damping | I -84 |
| 4.1.1 シンクロトロン振動のRadiation Damping | I -84 |
| 4.1.2 ベータトロン振動のRadiation Damping | I -88 |
| 4.2 Radiation Excitation | I -93 |
| 4.2.1 放射光放出過程 | I -94 |
| 4.2.2 ベータトロン振動のRadiation Excitation | I -96 |
| 4.2.3 シンクロトロン振動のRadiation Excitation | I -99 |
| 4.2.4 平衡状態での粒子の分布 | I -102 |

| | |
|-----------------------------|--------|
| 第5章 KEKB のパラメータについて | I -104 |
| 5.1 序 | I -104 |
| 5.2 KEKB 加速器の満たすべき性能 | I -104 |
| 5.3 KEKB マシンの特徴と概要 | I -105 |
| 5.3.1 KEKBマシンの特徴 | I -105 |
| 5.3.2 KEKBマシンの概要 | I -105 |
| 5.4 加速器設計の基本的な考え方 | I -107 |
| 5.4.1 積分ルミノシティが何で決まるか | I -107 |
| 5.4.2 補足 | I -112 |
| 参考文献 | I -114 |
| 補足 ベータトロン振動の近似式 | I -115 |