

目次

はじめに.....	X-1
第1章 粒子の運動.....	X-2
1.1 位相方程式.....	X-2
1.2 高周波バケツの概念.....	X-3
第2章 伝達関数.....	X-4
2.1 ビーム伝達関数.....	X-4
2.2 簡単なフィードバックの例.....	X-5
第3章 ビーム制御システムの概観.....	X-7
第4章 系の安定性.....	X-8
4.1 PHASER DIAGRAM.....	X-8
4.2 伝達関数 G_B 、 G_G	X-9
4.3 安定性の解析.....	X-11
第5章 ビーム負荷に対する対策.....	X-13
5.1 液体抵抗と大出力4極管.....	X-13
5.2 直接フィードフォワード.....	X-14
5.3 フィードバック.....	X-15
5.4 時間遅れの影響.....	X-18
第6章 過渡的ビームローディング.....	X-19
6.1 ビーム入射途中でのビーム負荷.....	X-19
6.2 加速中の過渡的ビーム負荷.....	X-19
第7章 結合バンチ不安定性と寄生共振対策.....	X-21
あとがき.....	X-22
参考文献.....	X-22