加速器医療応用1重イオンビーム1

1. はじめに

粒子線治療においては、筑波大学が 1983 年から 2000 年の間に KEK-PS の陽子線を用いて行った 陽子線治療や、1994 年から放射線医学総合研究 所(放医研)の HIMAC で行われている重粒子線 治療により、日本は粒子線治療におけるパイオニ アとして世界をリードしてきた。

陽子線治療については、世界中でおよそ 20 施 設が建設中であり、急速に普及しつつある。一方 で重粒子線治療は、生物学的効果がフォトンや陽 子線とは異なると考えられていることや、装置規 模が大きいことから、これまで日本以外での普及 は遅れている。

しかし、HIMAC における累積患者数は 7,000 人近くになり、その優れた治療成績と臨床経験の 蓄積は炭素線治療の普及にとって貴重なデータ として世界的に注目を浴びている。さらに、2004 年から放医研が主導する小型普及型炭素線治療 装置の開発が行われ、実証機として群馬大学重粒 子線医学研究センターに建設され 2010 年より順 調に稼動している。こういった状況から、世界中 で重粒子線治療装置に対する期待が高まりつつ ある。

三菱電機は、HIMAC の建設に主契約社として 係わり、兵庫県立粒子線医療センター(陽子線と 炭素線)、群馬大学、そして建設中の九州国際重 粒子線がん治療センター(佐賀)の治療装置を供 給させて頂いている。三菱電機は陽子線治療装置 も4施設に納入しており、現在では陽子線治療装 置と炭素線治療装置の双方において薬事承認を 得ている世界で唯一のメーカーである。

このような経緯から、今回、炭素線装置につい て講義をまとめる好機会を頂いた。講義内容につ いては、なるべく重粒子線の視点から記載したつ もりであるが、粒子線治療の基礎的な部分は陽子 線と重複する部分が多々あると思われるので容 赦願いたい。また、本稿の中で個別技術の薬事承 認取得状況については言及しないが、記載内容に 薬事未承認技術も多く含まれていることを留意 願いたい。

2. 粒子線治療の基礎

2.1. 粒子線治療とは

粒子線治療は放射線治療の一種である。放射線治 療では放射線が及ぼす作用によって、細胞の DNA をなんらかの形によって死滅させる。DNA を損傷させるメカニズムとしては、細胞内の水分 をイオン化して間接的に切断する作用や、放射線 の電離作用で直接 DNA の鎖を切断するなど、用 いる線種によって異なる。

腫瘍ならびに健常組織に対する放射線の影響 について述べる。図 2.1-1 に示すように、一定線 量の放射線を照射した場合の健常組織と腫瘍細 胞の反応は異なる。図に示した例では、腫瘍細胞 の死亡率が 85%に相当する線量において、健常細 胞の死亡率は 20%に抑えられる。定量的には組織 や細胞の分裂周期などによって左右されるが、放 射線治療全般の背景にはこうした原理がある。



図 2.1-1 腫瘍細胞の死亡率と健常組織への影響 [2.1-1]

従来、放射線治療で主として用いられている放 射線は、X線、ガンマ線、電子線であり、電子線 以外は電磁波(光子線)である。一方、1950年 代の後半からより高い治療効果を求めて速中性 子線、負パイ中間子線、陽子線、重粒子線などの 粒子線による治療が試みられてきた。(図 2.1-2) これらの粒子線のうち、陽子線や重粒子線は比較 的生成と制御が容易なので、世界的にも広く治療 に用いられてきている[2.1-2] [2.1-3] [2.1-4]。

荷電粒子が物質中を通過するとエネルギーを 与える。荷電粒子がその通過パス(飛跡)の単位 長さあたりに物質に与えるエネルギーを LET (Linear Energy Transfer)といい、keV/ μ mの単 位で表す。LET が大きいほど周囲の物質へ与える 影響は大きくなる。

従来の X 線、ガンマ線、電子線は低 LET 放射 線(数 keV/ μ m 程度)であり、陽子線も低 LET 放射線である。負パイ中間子線には高 LET 放射 線の成分と低 LET 放射線の成分とがある。一方、 速中性子線、重粒子線は高 LET 放射線 (100-200keV/ μ m 程度)であり、その生物学的効 果比 RBE (Relative Biological Effectiveness) は 大きな値を示す。重粒子線の RBE は低 LET 放射 線の 3 倍程度のピーク値を持ち、それよりも高 LET 側では減少していくことが広く知られてい る[2.1-5]。

X線やガンマ線に対するがん細胞の放射線感受 性は、がん細胞が低酸素状態にある時には低下す ることが知られており、細胞分裂周期によっても 変動するといわれている。一方、高 LET 放射線 には低酸素状態にあるがん細胞に対しても損傷 を与え、更に、細胞分裂周期によってその有効性 が変化しないことなどの生物学的効果があるの で、高い治療効果が期待できる。

X線やガンマ線などの光子線は体表付近で吸収 線量が最大となり体内深さに沿ってほぼ指数関 数的に減衰する放射線であり、深部にあるがん病 巣では吸収線量が減少し、がん病巣の奥の正常組 織も通過して体外に抜けていく。陽子線や重粒子 線などの荷電粒子は、物質を通過する時、電離、 励起作用を起こすことでエネルギーを失いなが らその初期エネルギーによって決まる飛程まで 進む。荷電粒子の飛跡の単位長さ当たりの電離作 用の大きさ(吸収線量)を深さに対して描いた曲 線をブラッグ曲線という。陽子線以上の重い荷電 粒子はその飛程の終端付近で大きな電離作用を 示すので、ブラッグ曲線にはピークが現れ、これ をブラッグピークという。また、ブラッグピーク に至るまでの比較的平坦な部分をプラトーという(図 2.1-3)。荷電粒子の持つこのような特性を 利用すれば、がん病巣の部分にブラッグピークの 位置を合わせることにより、途中のプラトー部に おける正常組織の損傷を少なくしてがん病巣に 線量を集中することができる。



図 2.1-2 放射線の種類¹



図 2.1-3 吸収線量の比較

2.2. いろいろな照射方法

照射装置は回転ガントリ治療室と固定ポート治 療室がある。回転ガントリは 360 度任意方向から 照射できるように回転できる構造体に照射機器

¹ がん治療においては、放射線はフォトン、陽子、重粒子で区分され、ヘリウムより重たい粒子をすべて重粒子と称する場合が多い。

を搭載している。固定ポートは決まった方向(水 平、垂直、斜め)から照射できるように照射機器 は固定されている。炭素線治療装置では、もっぱ ら固定照射ポートが用いられている。

2.2.1. ブロードビーム法

我が国の粒子線治療施設のほとんどでは、拡大照 射法(ブロードビーム法)を採用している。照射 装置はシンクロトロンで加速された細い粒子線 ビームをがん病巣の大きさに合わせ、ビーム軸に 垂直面内(ラテラル方向)およびビーム軸方向(深 さ方向)のそれぞれの方向に対して均一に拡大す る。これらの照射野形成機能は各ビームラインの 終端にある照射ノズルにて実現される。

(1) ラテラル方向の照射野形成

ラテラル方向の照射野拡大法として一般的に用 いられているのは二重散乱体法と単円ワブラ法 である。二重散乱体法では、散乱した粒子線の中 心部分をより散乱させたり遮蔽させたりして照 射位置で平坦な照射野を得る方法である。陽子線 ではこの方式が主に用いられる。

ワブラ法では、散乱した粒子線を照射位置で円 形に走査することによって一様分布を作る。重粒 子線ではこの方式が主に用いられる。ワブリング する軌跡のパターンに応じて、単円、多円、螺旋 [2.1-6]、ジグザグなどいくつかの方式が考案され ている。(図 2.2-1)。

実際に患者に照射するには上記の均一な線量 分布から患部形状に合った形の照射野をコリメ ータで切り出して用いる。コリメータは通常真鍮 製のもので、一般的に照射ポートの先端部(最下 流)に装着される。患者コリメータというこれら の部品は患者ごとに¹作成することになり、治療後 には放射線廃棄物になってしまう。これに対し、 多葉コリメータ装置(マルチリーフコリメータ= MLC)は粒子線を遮蔽できる厚さを有する細かい 遮蔽体で構成されており、複雑ながん病巣形状に 対応した照射野を遠隔で迅速に制御できて稼働 率を上げることができる。多葉コリメータ装置が

あると患者コリメータが不要となるので放射線 廃棄物を減らすことができる。

単円ワブラ



図 2.2-1 拡大照射法の改良技術[2.1-7]

(2) 深さ方向の照射野形成

深さ方向については、体表面でのビームエネルギ ーを調整することによってブラッグピークにモ ジュレーションをかけて均一な照射野を形成す る。深さ方向に均一な線量分布を SOBP (Spread Out Bragg Peak;拡大ブラッグピーク)と呼んで いる (図 2.2-2)。SOBP の形成手段としてはリッ ジフィルタ法やモジュレーションホイール法が ある。



最深のブラッグピークの上に、浅い側に小さくブ ラッグピークを重ねていくことで所望の幅の SOBPを形成する。

リッジフィルタ法では、異なる厚みと幅を有す る領域から構成されるリッジフィルタと呼ばれ る装置を用いる。粒子線が通過する場所によっ て、異なる厚みを通過することで異なる飛程をも つことを利用する(図 2.2-3)。

モジュレーションホイール法では、扇風機のプ ロペラのような回転する装置で、周回方向に所定 の厚さ変調をもって設計される。ビームの進路上 で回転することで飛程を制御するが、炭素線では 使われていない。

粒子線の飛程を患部形状に合わせるために、補 償フィルタ(ボーラス)を製作し、患者コリメー タ同様、照射ポートの先端部に装着する。



図 2.2-3 照射装置構成

(3) ビーム利用効率

ブロードビーム法では、細い粒子線ビームを一様 に拡げた後に、患部形状に合わせてカットする技 術が用いられており、一般的にビーム利用効率は 20~40%に制限される。これを100%近くにし、 照射時間短縮、ビームをカットする際の中性子等 2次放射線の発生低減、患者被ばく低減が期待さ れる技術として、ペンシルビームスキャニング照 射法が注目されている。

2.2.2. 3次元照射法

フォトンや粒子線治療においては線量の集中性の向上が常に求められる。患部を局所制御するに

は、患部への投与線量が高いほど有利になる。こ れに対し、周辺の健康組織への線量はできるだけ 少なくしたい。①患部周辺の放射線感受性の高い 重要臓器(Organ At Risk=OAR)の線量低減、 ②放射線感受性が高いといわれている皮膚の線 量低減、③低線量ながら被曝をうける全体体積の 縮小などの要因が患部投与線量の上限を与える。 すなわち、治療における効用(Efficacy)と副作 用(Toxicity)のバランスである。

粒子線はブラッグピークがあるため線量集中 性は本質的に優れているが、更に線量集中性を高 めるために粒子線を有効に利用する次世代照射 方法として高度3次元照射技術が注目を浴びてい る。積層原体照射法とペンシルビームスキャニン グ照射法という粒子線を3次元空間で制御し線量 分布をさらに向上させる方法が期待されている。 従来の拡大照射法は、ビーム照射中には機器の動 的な制御を行わない静的照射法であったが、高度 3次元照射技術は、より複雑なビームの制御を行 う動的な照射法である。

(1) 積層原体照射法

積層原体照射法[2.2-1][2.2-2][2.2-3]では、数ミリ 厚の SOBP を作り、この層状の SOBP をレンジ シフタで深さ方向に移動させ、同時に多葉コリメ ータ装置で照射野を最適に絞ることで標的の3 次元形状に適合した照射(原体照射=Conformal Treatment)を実現する。図 2.2-4 に積層原体照 射法と拡大照射法のそれぞれを模式的に示す。拡 大照射法であらわれる近位側の不要線量(図中の 矢印の部分)を積層原体照射法ではなくすことが でき、治療体積と標的との一致度が向上すること がわかる。



(2) ペンシルビームスキャニング照射法

スキャニング照射法[2.2-4] [2.2-5][2.2-6]は、粒子 線ビームを細く絞って、がん病巣をスポット(点) で塗りつぶしていく照射方法である。スキャニン グには以下の利点がある。

- がん病巣の形状に沿って精密に線量分布を制 御できる。
- ② ビーム利用効率が高いので加速器に要求されるビーム電流が少なくすむ、無駄な中性子を発生しない。

③ボーラスやコリメータを必要としないので製作の手間が省ける、廃棄物が発生しない。

スキャニング照射法には、1 つのスポットを照 射した後、次のスポットへの移動中にビームを停 止するスポットスキャニング法と、ビームを停止 せずに一定強度で連続で走査するラインスキャ ニング法に大別される。また、「ラスタースキャ ニング」照射法は、上記2つの方法の中間に位置 するもので、スポットごとに照射線量を制御しな がら、1 スポット照射ごとにビームは停止せず、 次のスポットへの移動中もビームを連続で照射 し続ける。これにより線量分布品質の向上と照射 時間の短縮という2つの利点を兼ね備えることが できる(図 2.2-5)。

上述したように、原理的にはスキャニングには 非常に理解しやすいメリットがいくつかある。し かもスキャニングの方式自体は古くから考案さ れている[2.2-4]。それにもかかわらず、粒子線治 療が本格的に始まってから20年以上経つが、ス キャニング治療についてはまだ始まったばかり の感がある。世界の数箇所でスキャニング治療が 行われているものの、ブロードビーム照射法が根 強い。その理由は、以下の要因による。

- ピンポイントでビームが照射されるため、安全 性の要求が厳しい。
- ピンポイントでビームが照射されるため、装置の照射精度が要求される。



図 2.2-7 スキャニングの分類

③動的照射であるため、患部の動きに弱い。呼吸 性移動、心拍性移動、日々の体内変化などへの 対応にも精度が要求される。

このことより、スキャニング照射の発展には加速 器、制御、治療計画、画像診断といった全ての方 面において更なる技術革新が必要であり、今後の 創意工夫に期待するところである。

2.3. 陽子線と炭素線の違い

ここでは、陽子線と炭素線のエネルギー損失等の 物理的特性と、DNA 損傷等の生物学的特性の違 いについて述べる。放射線治療においては、生物 効果や臨床的観点からフォトン≒陽子≠重粒子 という考えが一般的である。

2.3.1. 物理的特性

(1) エネルギー損失

粒子線が媒質中で失うエネルギーは、以下の Bethe-Blochの式で表される [2.3-1]。

$$-\frac{dE}{dx} = Kz^{2}\frac{Z}{A}\frac{1}{\beta^{2}}$$

$$\times \left[\frac{1}{2}\ln\frac{2m_{e}c^{2}\beta^{2}\gamma^{2}T_{\max}}{I^{2}} - \beta^{2} - \frac{\delta(\beta\gamma)}{2}\right] \quad (\exists 2.3-1)$$

ここで $K = 0.307075 \text{ MeV cm}^2/g$ であり、zは粒 子線の電荷、Z, Aは媒質の原子番号と質量数、 β は粒子線の速度を光速cで割ったもの、 γ はロー レンツ因子 $(1/\sqrt{1-\beta^2})$ 、 m_e は電子質量、 T_{max} は最大エネルギー移行、Iは媒質の平均励起エネ ルギーを表す。また δ は密度補正である。 Bethe-Bloch の式が示すようにエネルギー損失の 大きさは粒子線の z^2 に比例する。粒子線治療で使 用される陽子線は1価であり、炭素線は6価であ るから、同じ速度では炭素線のエネルギー損失は 陽子線の約 36 倍である。

(2) 飛程

運動エネルギーTの粒子線が媒質内を進むことの出来る距離である飛程R(T)は、エネルギー損失の逆数を積分することで得られる。

$$R(T) = \int_0^T \left(\frac{dE}{dx}\right)^{-1} dE \qquad (\vec{\mathfrak{R}} \ 2.3-2)$$

$$dE = M\beta \frac{1}{\sqrt{\left(1 - \beta^2\right)^3}} d\beta \qquad (\not \exists 2.3-3)$$

なおM は粒子線の質量を表す。式 2.3-2, 2.3-3 よ り、 β が同じ、つまり一核子当たりの運動エネル ギーがほぼ同じ粒子線の飛程は、 M/z^2 に比例す る。陽子線と炭素線の M/z^2 の比は、 $1/1^2$:12/ 6^2 であるから、一核子当たりの運動エネルギーが同 じ陽子線の飛程は、炭素線の約 3 倍である。従っ て、体表からの深さが同じ腫瘍を治療する場合、 一核子当たりの運動エネルギーは炭素線のほう が大きくする必要がある。一般に、粒子線治療で 使用する加速器の最大エネルギーは、陽子線が約 220~235MeV、炭素線が約 400~430MeV/u であ る。このときの水中残留飛程はおよそ 30cm であ る。図 2.3-1 に陽子線と炭素線の水中での飛程を 示す。



図 2.3-1 陽子線と炭素線の水中での飛程

横軸は1核子あたりの運動エネルギー、縦軸は水 中での飛程を表す。太い実線は陽子、太い鎖線は 陽子の飛程を1/3したもの、細い実線は炭素。

なお、式 2.3-2 の飛程は「平均」飛程である。粒 子線と媒質内電子の相互作用は確率的に起こる ため、飛程は広がり (Range Straggling)を持つ。 この広がりは、平均飛程が同じなら \sqrt{M} に反比例 するため、炭素線のほうが陽子線より小さい。陽 子線・炭素線を含む粒子線の Range Straggling の大きさを図 2.3-2 に示す。



図 2.3-2 粒子線の Range Straggling 横軸は平均飛程、縦軸は Range Straggling をガ ウス分布で表したときの σ である。図中の文字は 粒子線の種類を表す。[2.3-2]

(3) 線エネルギー付与

Bethe-Bloch の式は粒子線が失うエネルギーを表 すのに対し、媒質が受け取るエネルギーとして線 エネルギー付与(LET)が定義される。LET は局 所的に与えられるエネルギーだけに限定して計 算される。粒子線と媒質内電子との衝突で与えら れるエネルギーが大きいと、 δ 線のように大きな エネルギーを持つ電子が生じる。この電子は生物 学的効果に関係する微小体積(細胞の大きさ)で、 全てのエネルギーを失わない。LET は、このよう な大きなエネルギーを与える場合は除いて計算 される。

(4) 多重クーロン散乱

粒子線は媒質の原子核との多数の小角クーロン 散乱により、媒質通過後にある程度の散乱角度を 持つ。一度または数回の大角クーロン散乱により 大きな散乱角度を持つものを除いて、散乱角度の 広がりはガウス分布で表すことができる。[2.3-1]

$$\sigma_{\theta} = \frac{13.6}{\beta c p} z \sqrt{x / X_0} \\ \times [1 + 0.038 \ln(x / X_0)]$$
 (式 2.3-4)

ここで、pは粒子線の運動量、xは粒子線の通過 距離、 X_0 は媒質の放射長を表す。 β ,c,zの定義 は式 2.3-1 に同じである。この式が表すとおり、 多重クーロン散乱による散乱角度の広がりは、同 じ速度ではz/pに比例し、炭素線の角度広がりは 陽子線の約 1/2 である。図 2.3-3 に様々な粒子線 の多重クーロン散乱によるビームサイズの広が りを示す。



図 2.3-3 粒子線の多重クーロン散乱による広がり 横軸は平均飛程、縦軸は平均飛程の長さの媒質中 を通過したときの位置の広がりをガウス分布で 表したときのσである。 図中の文字は粒子線の 種類を表す。[2.3-2] [2.3-4]

(5) 核反応(核破砕、ガンマ)

炭素線は通過媒質の原子核との核破砕反応を起 こし、炭素より軽い粒子を生じさせる(図 2.3-4)。 これらは元の炭素線よりも長い飛程を持つため、 炭素線よりも体内の深い位置まで到達する。また 核破砕によりガンマ線も生じる。炭素線治療では これらの考慮が必要である。



図 2.3-4 炭素線の核破砕による生じる粒子の数 実線は 290MeV/u、破線は 270MeV/u。横軸は水の 厚みであり、縦軸は元の炭素線との個数比を表 す。Z は原子番号である。[2.3-3]

陽子線は媒質中の原子核との弾性散乱や非弾性 散乱により、陽子や中性子、より重い粒子やガン マ線を生じさせる。中性子やガンマ線といった電 荷を持たないものは、元の陽子線と比べて長い飛 程を持つため、遮蔽や影響の考慮が必要である。 体内には物理的性質の異なる様々な組織が存在 するので、LET などの物理的特性を計算する際、 体内の各組織の厚みを、同じ LET を生じる水の 厚みに変換して計算することが多い。水中での陽 子線・炭素線の線量分布は図 2.3-5 のようになる。 Bethe-Bloch の式が示すようにエネルギー損失は 1/β²に比例するので、エネルギーが小さくなる につれて線量は大きくなり、止まる直前に鋭いピ ーク(Bragg Peak)を示す。炭素線は媒質でのビ ームの広がりが小さいので、アパチャーの有り無 しによって Bragg Peak の形状があまり変わらな い。また、炭素線の線量分布には前述の核破砕反 応による破砕片のテール(Fragmentation Tail) が、ブラッグピークより深い領域に伸びている。



図 2.3-5 陽子線(左図)と炭素線(右図)の 水中での線量分布

横軸は水の深さ、縦軸は相対線量。実線はアパチャー無しのもの、破線は $\phi=1$ cmのアパチャーを通過したもの。[2.3-2]

2.3.2. 生物学的特性

(1) 生物学的効果比

陽子線と炭素線の生物学的な違いは、LET の違い による DNA 損傷の違いに基づく。放射線は低 LET 放射線(フォトン、陽子)と高 LET 放射線 (炭素線などの重粒子線)に大別されるが、高 LET 放射線は媒質を密にイオン化する。DNA は二本 鎖で構成されるが、陽子線はこのうち一本を損傷 させ、炭素線は二本とも損傷させることが多く、 炭素線のほうが細胞死に導きやすい。 放射線による生物学的効果の違いは、生物学的効 果比(RBE)により表される。RBEの定義は、 以下の通りである。

RBE=ある生物効果を生じさせるのに必要な基本 放射線の線量/同じ生物効果を生じさせるのに 必要な対象線の線量

基本放射線としては X 線が使用される。放射線の LET と RBE の関係を図 2.3-6 に示す。低 LET 放 射線である陽子線の RBE は約 1 であり、生物学 的効果は X 線と同等である。一方、高 LET 放射 線である炭素線の RBE は、X 線の数倍である。



図 2.3-6 放射線の LET と RBE の関係

横軸は平均 LET であり縦軸は RBE。S(%)は、ヒ ト由来培養細胞における生存率レベルを表す。上 部の文字は放射線の種類を表し、黒い逆三角はそ の平均 LET を表す。[2.1-1]

(2)酸素增感比

RBE は放射線の種類による生物学的効果の違い であるが、放射線が照射される細胞の状態による 生物学的効果の違いも存在する。がん細胞は酸素 濃度が低いが、酸素濃度が低い場合、細胞の放射 線感度が低くなる。酸素濃度による放射線感受性 の違いである酸素増感比(OER: Oxygen Enhancement Ratio)は、以下のように定義され る。

OER=酸素で飽和した状態で照射したときの放射 線増感効果/無酸素で照射したときの放射線増 感効果 《OER=1 が良い》

放射線のOER を図 2.3-7 に示す。



図 2.3-7 放射線の LET (横軸) と OER (縦軸) の関係[2.1-1]

図 2.3-7 が示すように、OER は LET が大きい ほど小さい。

(3) スキャニングにおける炭素線の利点

既に述べたように、炭素線は陽子線と比較して、 体内および粒子線治療装置の各装置での多重ク ーロン散乱による広がりが小さい。水に換算する と150mm または260mm の深さの飛程を持つ陽 子線と炭素線の飛程終端付近での水中でのビー ムの広がりを表2.3-1 に示す。

表 2.3-1 同じ水飛程を持つ陽子線と炭素線の 飛程終端付近でのビームサイズ(σ)

水飛程	陽子線のσ	炭素線のσ
(mm)	(mm)	(mm)
150	3.6	1.0
260	6.3	1.7

従って、炭素線は陽子線よりも小さなビームサイ ズで治療が可能である。よってスキャニング治療 では、炭素線のほうが正常組織に不要な線量を与 えることなく、より複雑な形状の腫瘍が治療可能 である。

同様に、炭素線は真空ダクトの窓や線量モニ タ、位置モニタといった上流機器による散乱の影 響も受けにくいため、ペンシルビームの形成には 適している。

2.4. 炭素線の治療実績

2.4.1. 粒子線治療人数の推移

世界の累積粒子線治療実施数[2.4-1]は 96,537 人 (2012 年 3 月末時点) であり、そのうち陽子線は 83,667 人、炭素線は 9,283 人である。(図 2.4-1) 粒子線治療の適用は近年の新規施設稼動開始も あって順調に増加しており今後もますます増加 していくものと予想される。炭素線について言え ば、現在治療を行っている施設は世界で 6 施設あ り、それぞれの治療人数実績を表 2.4-1 に示す。



図 2.4-1 累積粒子線治療の実施数[2.4-3]

開始年	施設名称	Н	患者数
1994	放射線医学総合研究所	田	6569
2002	兵庫県立粒子線医療センター	日	1271
2006	中国近大物理研究所	中	159
2010	ドイツハイデルベルク大学	独	568
2010	群馬大学	田	271
2011	イタリア重粒子治療センター	伊	5

表 2.4-1 炭素線治療施設と治療人数実績

(集計年月 2011 年 12 月 PTCOG の HP より引用[4.1-1])

ここで、年間の治療患者数の国内と海外のデー タを比較する場合は注意すべき点がある。ひとつ は1日のシフト数で、国内では今のところ全ての 施設が1日1シフトの治療を行っているが、欧米 の病院では社会的な背景の違いにより1日2シ フトで運用する施設が多い。もう1点は、欧米の 施設では目の治療が多いことである。目の治療は 照射回数が少なくて済むため、治療人数としては 多めに出る。その意味では、治療ボリュームを表 す指標としては年間治療患者数ではなく、年間照 射門数(ショット数)のほうが妥当と言える。

2.4.2. 粒子線治療の適用と炭素線

炭素線は光子や陽子線に比べて高い生物学的 効果比(RBE)を持つため、この特性を利用して、 酸素濃度が低く放射線感度が低いとされる骨軟 部の腫瘍や悪性黒色腫といった症例にも効果が 期待される。図 2.4-1 の治療人数においても炭素 線の比率が近年増加傾向にあり、その特徴的な臨 床効果を期待されていることを示している。

表 2.4-2 放射線医学総合研究所 重粒子医科学 センター病院におけるに炭素線治療の登録患者 数を示す。様々な症例に適用していることがわか る。表 2.4-3 に陽子線および炭素線が使用可能な 兵庫県立粒子線医療センターの粒子線治療患者 数を示す。

部位など	登録患者数	割合
前立腺	1482	22.8~%
骨軟部	829	12.7~%
頭頚部	794	12.2~%
肺	673	10.3~%
肝臓	425	6.5~%
直腸術後	331	$5.1 \ \%$
膵臓	183	2.8~%
婦人科	180	2.8~%
眼	116	1.8 %
中枢神経	106	1.6 %
頭蓋底	84	1.3 %
消化管	67	1.0 %
腹部リンパ節	38	0.6 %
涙腺	21	0.3 %
スキャニング照射	11	0.2 %
総合	1172	18.0 %

表 2.4-	2 放射線医学総合研究所での	
1994年6月	~2012 年 2 月の登録患者数[2.4-	-3]

表 2.4-3 兵庫県立粒子線医療センターでの 2011 年度治療患者数の実績[2.4-2]

部位	陽子線	炭素線	計
頭頸部	1	78	79
肺	6	60	66
肝臓	70	99	169
膵臓	79	0	79
前立腺	189	0	189
骨軟部	16	9	25
その他	24	32	56
総数	385	278	663

2.5. 薬事法について

2.5.1. 薬事法と粒子線治療装置の分類

日本国内で販売される医療機器は薬事法によ りその製造、販売が規制される。粒子線治療装置 は主として人の腫瘍を治療するための装置であ り、薬事法の定める医療機器の定義(第2条、第 4項)に該当する。

薬事法では医療機器をその特性及びリスクを 勘案し、表 2.5-1 に示すように分類している。粒 子線治療装置は高度管理医療機器に指定され、そ のリスクからクラスⅢに分類される。製造販売に は薬事法の定めるところにより厚生労働大臣の 承認を受けなければならない。

粒子線治療装置は薬事法の対象となる点が研 究用加速器と大きく異なる。例えば、認可された 内容に係わる部分については、メーカーやユーザ ーが勝手に装置を改造することは許されず(たと え、それが改良であっても)、その場合は変更申 請が必要となる。薬事承認取得はメーカー責任で あるが、このことは医療従事者にも認識していた だく必要がある。

2.5.2. 米国の粒子線治療装置の承認状況

米国では数社の陽子線治療装置メーカーが FDA(アメリカ食品医薬品局)の市販前届出による 認許(510(K): Premarketing Notification)を受け ている。しかし、炭素線治療装置は現時点で申請 及び認許の情報はない。

米国においては、陽子線治療装置はクラスⅡに 分類されている。「陽子線は物理線量分布がフォ トンと違うだけで、線質は同じである。よって薬 事申請としてはフォトン治療(医療用ライナッ ク)が先行装置になる」ということのようである が、重粒子線治療装置においては、まだ認許の実 績はない。

2.5.3. 粒子線治療の治療費

2012 年 7 月現在、粒子線治療は保険適応対象 となっていない。日本における治療費は、いずれ の施設でも約 300 万円近辺としている。施設間や 陽子線・炭素線による大きな差はない。炭素線治 療では、照射回数が陽子線より少ないことで年間 の治療人数が増えるため、症例あたりの治療費が 陽子線と同程度の場合でも、陽子線より高額な装 置の建設コストを回収することができる。上記の 費用は原則患者の負担となる。近年、高度先進医 療を対象とした医療保険商品が販売されている。 欧州でもこれに近い状況である。 これに対し、米国では治療費の設定方法が確定 していないため施設の経営収支が不透明である ことを理由に導入が遅れている。

米国では最先端の放射線治療や陽子線治療を 受けるには日本の3倍以上の費用がかかる。治療 費は1回の照射(フラクション)を単価として計 算されるしくみになっており、物理士や技師の各 作業項目に対しても費用が細かく設定されてい る。こうした陽子線と同じしくみを重粒子線に適 用すると、重粒子線の場合は照射回数が少なく、 かつ装置の初期コストは陽子線より高いため、当 然ながら収支は成立しなくなる。この問題はメー カーよりは医療機関が積極的に取り組まないと 解決しない問題であり、政治的な要素も少なくな い。しかしながら、欧州で病院ベースの重粒子線 治療が既に開始されている事実や、フォトン治療 装置でも Cyberknife という装置に対しては治療 全体で費用請求額を決めるという考え方が認め られたことから、状況打開の条件は整いつつあ る。

)	7ラス分類	認可制度
<u>高度管理医療機器</u> 人の生命及び健康に重大な 影響を与えるおそれがある	<u>クラスⅣ</u> 不具合時が生命の危機に直結 (例:ペースメーカ)	
	<u>クラスⅢ</u> 不具合時のリスクが比較的高い (例:透析器、人工呼吸器)	厚生労働大臣による承認
管理医療機器	<u>クラスII</u>	
人の生命及び健康に影響を	不具合時のリスクが比較的低い	登録認証機関による認証
与えるおそれがある	(例:MRI、内視鏡)	(※指定管理医療機器のみ)
 一般医療機器 人の生命及び健康に影響を 与えるおそれがほとんどない 	<u>クラス I</u> 不具合時のリスクが極めて低い (例:鋼製小物(ピンセット等))	厚生労働大臣への届出

表 2.5-1 薬事法上の医療機器の分類と認許制度の対応

3. 粒子線治療システム

3.1. 治療の流れ

粒子線治療の照射は以下のように行われる。

1回の照射は 10~30 分程度で終わる。そのう ちビーム照射の時間は 1分~数分程度で、照射時 間は主に呼吸同期の有無による。これを週に4 日、5日繰り返す。部位やプロトコール(処方箋) によって合計の照射回数は数回~40回となる。1 日の治療は非常に短期間で済むが、40回の場合は 全体期間が 8週間にもおよぶことになる。この点 において炭素線の場合、照射回数は最大約 16回 とかなり短縮できるメリットがある。複数の門 (角度)の照射が処方される場合が多いが、同じ 日に複数門照射する場合と、角度によっても異なる。

治療全体の流れとしては、上記の照射以外にい ろいろな作業が発生する。ここでは、標準的な治 療の流れについて以下に述べる。

(1) 患者受入·患者情報入力

粒子線治療装置を有する施設において、粒子線治 療の適用判断を行う対象として患者を受け入れ る。病院情報システムにおいて、患者情報を入力 する。

(2) 適合性確認

粒子線治療スタディの遂行にあたり来院患者を 診断し、対象の治療プロトコールに対する適合性 を確認する。

(3)診断画像撮像·検查

患者の疾患状態を適切に把握するために各種の 画像診断、生化学検査を行い、治療方針の検討や 経過観察を行う。また、治療計画における計画用 CT 画像への輪郭情報の入力作業では、CT、MRI と計画用 CT 画像をフュージョンして標的抽出を 行うことがあり、これらの診断画像を用いること がある。 (4) インフォームドコンセント

粒子線治療に適合すると判定された患者に対し、 粒子線治療の内容、効果、リスクを説明する。

(5) 詳細治療方針検討

必要な診断情報より適応プロトコール、門数、照 射方向、照射体位など詳細な治療方針を検討す る。

(6) 固定具作成

詳細な治療方針に従って毎回の治療体位再現性 を高め、照射中の体位を保持するために治療台に 患者を固定する固定具を作成する。固定具には熱 可塑性プラスチックによるシェル、発泡スチロー ル等で形成されたモールドケアといった患者に 合わせて加工する固定具(図 3.3-1)や不特定の 患者で共用する汎用の固定具があり、これらを組 み合わせて最適な固定状態を形成する。患者固定 に対する考え方や、使用する固定具の種類は施設 によって大きく異なる。



図 3.1-1 患者固定具の例(治療台上の白いシェル)

(7) 計画用 CT 撮像

計画用の CT 画像は治療計画作成の入力情報とし て使用される。このため、計画用 CT 画像は治療 の時と同じ固定具を装着した状態で行われるの が一般的である。また、呼吸性移動を伴う照射部 位では、安定な呼吸フェーズを見極めて、CT 撮 像タイミングをゲーティングして撮像すること が必要である。

(8)治療計画

治療計画では粒子線治療装置と患者(計画用 CT 画像)をモデル化して照射条件を導出し、線量分 布を計算して患部と周辺臓器に付与される線量 分布の評価を行う。(図 3.1-2)



図 3.1-2 治療計画画面の例

(9) 治療討議

立案された計画情報のレビュー、治療遂行方法な どを医療スタッフ間で共有する目的で治療討議 (カンファレンス)を行う。計画系では確定した 計画情報の要約と治療計画装置の操作画面のキ ャプチャ画像(例えば DVH=Dose Volume Histogram 表示)を出力し、治療討議で参照され る情報の一部を提供する。

(10)治療計画承認

治療討議で問題ない場合、対象の計画情報を承認 する。承認済みの計画情報は治療や準備作業の指 示情報として計画系から粒子線治療装置に転送 される。治療計画情報が承認されると、治療前の 準備作業(照射補助具作成、患者測定、治療リハ ーサル)を必要に応じて行う。

(11)治療スケジュール作成

治療計画の指示情報に従って、粒子線治療装置の 治療と治療前の準備作業(患者測定、治療リハー サル)のスケジュールを作成する。

(12) 照射補助具作成

患者コリメータやボーラスといった患者固有の 照射補助具を使用する場合は、計画指示の形状デ ータに基づいて作成する。

(13)線量測定

治療計画単位で(すなわち患者ごとに)行う線量 測定としては患者校正深測定と患者分布測定が ある。患者校正深測定は計画指示の患者測定条件 で患者校正深における吸収線量と線量モニタの 出力比(患者校正定数)を得るために行われる。 治療時には患者校正定数に応じて決められた線 量が照射される。一方、患者分布測定では患者に 照射する条件で水ファントムに照射し、測定が計 算と一致することで計画の妥当性を確認する目 的で行う。

(14) 治療リハーサル/シミュレーション

治療リハーサルは以下の目的で行われる。

- ① 位置決め用の DRR¹ を参照画像として対象 照射室で位置決めを行い、X 線 TV 撮像装置 で取得した DR² 画像を参照画像として登録 する。この位置決め時の治療台設定を、次回 以降の位置決め粗設定位置として登録する。
- ② 照射時の配置で照射方向から撮像した DR 画 像を BEV³ 確認用 の参照画像として登録す る。
- ③ 位置決め条件や照射条件におけるレーザポインタの軌跡(IEC 固定座標の各軸) や光照射野によるコリメータ形状投影像を体表(通常はシェル)にマーキングする。
- ④ 照射配置で患者コリメータやボーラス取付台を装着して、患者や構成機器が干渉しないことを確認する。ここで、計画指示のコリメータスライド値を修正した方が良いと判断される場合は、修正値を治療時の参照設定として粒子線治療装置に登録することがある。

¹ DRR: Digitally Reconstructed Radiograph. CT の 3 次 元情報から計算機で作成された 2 次元の X 線画像。

² DR: Digital Radiography. デジタル化された 2 次元の X線画像。

³ BEV: Beam's Eye View. ビーム方向から見ること。

この他、患者所在で一連の治療リハーサル作業を 通じて顕在化する問題がないことや、計画通りの 治療が可能かを確認する。このプロセスで問題あ りと判断される場合は、治療方針の再検討が必要 となる。

以上は、照射に先立つ準備作業であり、治療方 針の見直しがない限り、1回だけ行われる。これ に対し、(15)~(17)の手順は照射のたび に毎回行われる。

(15) 位置決め

治療位置決めで撮像した正・側直行する2方向の DR 画像と参照用 DRR もしくは治療リハーサル や過去の治療で撮影した DR 画像を画像照合し、 患者の位置決めを行う(図 3.1-3)。呼吸同期照射 を行う場合、計画用 CT 撮像と同じ呼吸フェーズ で DR 画像を撮像する。



図 3.1-3 位置決め画面の例

(16) 治療照射

計画情報および位置決め作業などで確定した設 定条件に基づいて粒子線照射を行う。対象治療で 呼吸同期照射を行う場合、CT 撮像と同じ呼吸フ ェーズで粒子線を照射する。

(17) 実施記録作成

粒子線治療装置では個別の治療セッションが終 了した段階で照射機器の動作記録、照射線量情 報、患者位置決め過程の画面キャプチャなどの治 療実施の記録を保存し確認する。 (18)予後管理

がんは長期的なフォローアップが必要な疾病な ので、患者の長期にわたる予後管理が行われる。 このとき、紹介元の病院と連携も必要となってく る。

以上の一連の手順は治療ワークフローと呼ばれ、 治療システムは、できるだけ人の手を解さずに、 シームレスにこのフローを実行する必要がある。

3.2. 治療システムの構成

3.2.1. 全体システム

粒子線治療システムは、機能・使用目的等により、 病院系・治療計画系・照射系・加速器系・建屋安 全管理系の大きく5つに分類して定義される。

(1) 病院系(HIS/RIS)

病院系は、本院に具備した病院情報システム (HIS¹) と放射線部内に特化した放射線情報シス テム(RIS²) に分類される。HIS は、患者情報や 電子カルテ、治療費関連の処理、入院者(床)の管 理等を行う。RIS は,放射線診断情報や画像情報 の管理、放射線・粒子線治療データの管理等を行 う。

(2) 治療計画系

治療計画系は、患部の位置や重要臓器等を特定 し、適切な核種、エネルギー、SOBP、レンジシ フタ、照射角、照射線量、照射回数等の決定を行 う。

(3) 照射系

照射系は、治療計画に従って適切な照射を行い、 患者位置決めや照射機器の制御、治療・測定情報 の管理等を行うシステムである。

¹ Hospital Information System.

² Radiology Information System.

(4)加速器系

加速器系は、照射系の要求に従って、所望のビー ムコース(治療室)に、正しいエネルギーと強度 の粒子線を供給するシステムである。

(5) 建屋安全管理系

建屋安全管理系は、週間線量の監視や放射線区域 への入退監視等を行うシステムである。

3.2.2. 狭義の粒子線治療装置

本項では、粒子線治療装置(前項の照射系・加速 器系)について説明する。粒子線治療は、粒子線 のもつ線量分布の良さを生かすため、患者を適切 に位置決めし、適切なビームを供給する必要があ る。また、治療計画から指定された線量を過不足 なく適切に照射する必要がある。

粒子線治療装置のシステム構成を図 3.2-1 に示 す。



図 3.2-1 粒子線治療装置システム構成

粒子線治療システムは、照合システム・位置決 めシステム・照射機器制御システム・加速器制御 システムから構成される。

 照合システムは、ユーザーが治療・測定する際 に必要な機能を提供するシステムである。患者 照合や患者の治療・測定データの管理、治療装 置のシステム状態の監視等を行う。

- ② 位置決めシステムは、X線撮像装置から取得した画像データをもとに患者の患部を照射位置に合わせる機能を提供するシステムである。
- ③ 照射機器制御システムは、照射ビームを形成す るための照射機器の制御や線量計算に使用す る温度計、気圧計、エレクトロメータ、及び照 射線量を制御する機能を提供するシステムで ある。
- ④ 加速器制御システムは、シンクロトロン、入射器、HEBT、LEBTを制御するために、運転に必要なデータの管理、操作・監視機能を提供するシステムである。

粒子線治療はこれら各システムを有機的に連 動させ、ユーザーの動線に合わせて適切に配置す ることが必要である。また、各種データの管理や 治療エビデンスとなる帳票類を運用に即した形 で提供する。

3.3. 加速器のシステム設計

3.3.1. 加速器の運転パターン

粒子線治療で使われるシンクロトロンは「遅い 繰り返し、遅い取り出し」に分類される。シンク ロトロンは、入射、捕獲、加速、出射、減速を 1周期として、パターン運転を繰り返すことにな る。ここでは、加速器の運転パターンとしてシン クロトロンの偏向電磁石の運転パターンを例に とって説明する。

図 3.3-1 にシンクロトロン偏向電磁石の運転パ ターン(1周期の磁場変化)を示す。図中の(i) はフラットベース期間であり、入射器からシンク ロトロンにビームが入射された後、高周波捕獲が 行われる。(ii)は加速。(iii)のフラットトップでは、 加速されたビームは数百 ms~数秒にわたって出 射される。(iv)は減速。リング内にあるビームを 使いきらなかった場合、残存したビームは減速し てから棄てることで、周辺機器の放射化や建屋の 遮蔽負荷を軽減する。呼吸同期運転で患者の呼吸 状態が照射に適さない場合や、積層照射、スキャ ニング照射においては、ビームを使い切らないこ とがある。 シンクロトロンの繰り返し周期は数秒~10数 秒程度で運転され、照射法により使い分けられ る。



運転パターン

3.3.2. 加速器システムの構成と要求事項

ここでは、加速器システム構築の考え方について 述べる。

(1) 加速エネルギー

シンクロトロンの最大エネルギーは 400MeV/u~ 430MeV/u とされている。このエネルギーではビ ーム本来の残留飛程(ビーム窓や散乱体を含まな い)が 28cm~31cm となる。ワブラ法では、散乱 体による飛程ロスがあるため、clinical な飛程は この値より 2,3cm 程度短くなる。ワブラ法でも単 円ワブラ法ではなく、螺旋ワブラ法のように細い ビームを利用することにより、飛程ロスを抑える ことができる。

シンクロトロンの出射エネルギーの下限値は、 140MeV/u 程度であり、これは生の残留飛程 4cm 相当であるが、照射ノズルにおけるレンジシフタ 等で減速することも可能であり、この数値に絶対 的な意味合いはない。

シンクロトロンで準備するエネルギーの段数 については、炭素線は散乱が少ないため、ブロー ドビーム法の場合は加速器のビームエネルギー は2段階とし、細かい飛程調整は照射ノズルにあ るレンジシフタにて 0.5mm ピッチで対応してい る。エネルギーの段数が増えると、コミッショニ ングの手間が増えるだけでなく、治療ビームの定 期的な品質確認が必要となる。

積層照射や、スキャニングでは、深さ方向の照 射野形成にブラッグピークを動的に(時系列的 に) 重ね合わせる Energy Stacking を用いる。こ のとき、ブラッグピークが狭すぎると深さ方向の 線量分布がデコボコになるため、SOBP 幅の狭い ミニリッジフィルタを使ってブラッグピークを 広げ、このような"ミニピーク"をスタッキング する。スタッキングのピッチは炭素の場合は陽子 より細かく、狭い場合は 2,3mm 程度である。こ のとき、ビームエネルギーはシンクロトロンで変 化させるか、照射系のレンジシフタを用いるか、 あるいはその組合せで行う。放医研では飛程 30cmのうち10段程度をシンクロトロンのエネル ギーで調整し、中間エネルギーはレンジシフタで 対応する予定である[3.3-1]。 上記とは別に、標 的最深部に飛程を合わせる微調整が必要である。 これについてはブロードビームと同様にレンジ シフタで対応する。

(2) 粒子数、ビーム強度

図 3.3・2 に示す SOBP 曲線において体表面に近い 「入口」部分はブラッグピークと対比してプラト ーと呼ばれる。プラトー部分は線量の変化が緩や かで安定しているため線量測定の誤差を抑えや すく、ここで線量を規程する方法が採られること が多い。

最大飛程 15cm、SOBP10cm、直径 15cm の照 射体積に対して生物線量 5GyE を1分間で照射す るために必要な粒子数は、以下のようにして求め られる。

- 図 3.3-2 から、上記の条件で照射した時の照射 体積表面における物理線量は、 5Gy÷2.2=2.27Gy.
- 照射体積表面のLET=11keV/µmから、 照射体積表面で1Gyの照射に必要なフルエン スは5.67×10⁷/cm².
- ③ 直径 15cm の面積は 176.7cm²、螺旋ワブラ法 のビーム利用効率は 40%とする。



図 3.3-2 SOBP 10cm の物理線量分と生物線量分布 [3.3-2]

以上より、SOBP10cm に 5GyE を付与するのに 必要な粒子数は 5.7×10¹⁰ 個となり、これを 1 分 間で照射するには平均ビーム電流として 0.95× 10⁹pps が必要となる。加速器のシステム設計にお いては、粒子の発生から加速、出射、輸送におけ る効率をそれぞれ考慮してイオン源で必要な粒 子数を求める。

(3) スピル長、繰り返し周期

ブロードビーム照射では平均線量率を最大化す ることが望ましい。シンクロトロンで蓄積できる 最大粒子数は一定であるので、繰り返し周期は短 いほうが平均線量率を稼げる。すなわち、スピル 長は短いほうがよい。このとき、加速、減速の dB/dt は電磁石電源の容量や渦電流の影響を考慮 した最大値にて固定値で運用される。

スピル長はいくらでも短くできるわけではな く、ワブラ法においては照射野の平坦化が1回の 照射で達成できる最短時間を確保しないといけ ない。すなわちスピル長×Nスピルの全照射時間 以下で照射野平坦度が十分に確保できることが 必要条件となる。

一方で、スキャニング法ではビーム強度を下げ て照射する。理由は、線量分布の均一性を確保す るためで、加速器のビーム波形のリップル、走査 速度、そして線量モニタの応答速度から、所定の 線量分布均一性を得るためにはビーム電流を絞 る必要があるためである。言い換えると、絞った ビームを照射するので、線量率の瞬間値はかなり 高くなり、それだけ高速な制御が必要ということ である。そのとき、効率的に照射するためスピル 長を長くすれば、シンクロトロンに蓄積された粒 子数をうまく使いきることができる。もしスピル 長が短すぎると、1回のスピル内で一つの層 (iso-energy layer)を塗りきることができなくな るケースが発生し、時間的に非効率が生じる。

どこまでスキャニングのビーム電流を上げる かという一つの目安として、照射野形成における ビーム利用効率が単円ワブラ法で約20%、スキャ ニング法ではほぼ100%であるため、スキャニン グ時に1/5のビーム強度で照射すればブロードビ ーム時と同じ時間で照射することができる。すな わち、蓄積粒子数が一定として、ブロードビーム の5倍のスピル長が目安となる。

通常のブロードビーム法でシンクロトロンの 運転周期が3秒、照射時間が1分かかるとすると、 これは20スピルに相当する。スキャニング法で ビーム利用効率が5倍になれば、粒子数としては 4スピル分で十分ということになる。すなわち、 普及小型シンクロトロンより5倍のビーム強度 が得られれば、1回の加速周期で照射が完了でき ることになる。このことを利用して、HIMACで は1回の加速周期内でシンクロトロンの出射エ ネルギーを変化させる運転方法が考案され、実証 されている。[3.3-3]

(4) 小型化

既に述べたように、「小型普及型炭素線治療装置」の開発によって重粒子線装置の小型化が実現 された。加速器に関する具体的な方策をまとめる と以下のとおりである。

- ① イオン源の磁石を電磁石から永久磁石に変えることで電源を減らし、高圧デッキを不要とした。従来は、イオン源1台につき高圧デッキが約4m四方の面積を占めていたので、この削減効果は大きい。
- ② 入射器の後段リナックには加速構造として IH 型を採用した。この方式は従来のアルバレ型よ り高い加速効率が得られる。
- ③ 更に入射器の集束方式として APF 型を採用 し、集束要素を置くスペースを不要とした。こうしないと加速管をタンクと呼ばれる小単位 に分割し、タンク間のスペースに四極電磁石を 配置することが必要になる。APF の採用によってこのような外部集束要素は不要となる。加

速電場の一部を集束力に使うため、その分は加 速効率が低下し入射器の短尺化効果は薄れる が、その代わりタンクの分割が不要となるた め、タンク間の RF 位相の調整の心配がなくな り、タンク間のビームドリフトによるディバン チング効果も避けられるというメリットがあ る。

- ④ シンクロトロンはコンパクトな FODO ラティ スを採用した[3.3-4]。兵庫県 HIBMC の装置と 比べると、偏向電磁石の filling factor を 27.6% から 42.7%に上げ、シンクロトロンの最大偏向 磁場を 1.38T から 1.48T に上げたことによっ て、最大エネルギーを 320MeV/u から 400MeV/u に上げ、なおかつシンクロトロの周 長は 96m から 63m に小型化された。
- ⑤加速空洞を同調型から非同調型に変更することで、加速空洞や高周波制御を単純化した。

入射器においては兵庫県の装置と比べるとエ ネルギーは 5MeV/u から 4MeV/u と異なるが、加 速管の長さは 10.6mから 6.2m に小型化された。 そして、必要な RF パワーは 300kW (RFQ)+ 1300kW (DTL)から 200kW (RFQ)+ 500kW (DTL)と半分以下に低減された。

3.3.3. 加速器制御システム

図 3.3-3 に加速器制御システムの概略構成を示 す。操作を行うためのマンマシンインターフェー ス (MMI) と運転パラメータを管理するデータシ ステム、統括 PLC と、その下にぶら下がる各機 器のコントローラ、およびタイミング系、安全イ ンターロック系から構成される。



図 3.3-3 加速器制御システムの構成概略

統括 PLC は、下位に対して操作指令・ステー タスの統括監視を行い、下位のローカルコントロ ーラは機器個別の指令・ステータス監視を行う。

各制御装置間を結ぶネットワークは、それぞれ の特長に応じて複数種類使い分けている。 Ethernet は大容量データ転送用、PLC ネットワ ークは複数系統間での指令・ステータス授受用、 CC-Link は1:n通信用で使用する。

(1) 運転員の省人化

医療用加速器の運用は毎晩停止し、毎朝立上げ を行う。この点において研究用加速器とは異な り、立上げ・停止・治療における運転の効率化は、 治療の効率化と運転コストの削減に影響する。治 療運用においては様々なエネルギー・強度のビー ムを各々のコースに提供する。こうした要求に対 応するため、加速器はビームエネルギーや強度に 対応してあらかじめ調整を行い、そのときの加速 器の各機器の設定パラメータはデータベースに て一括登録される。これらの運転パラメータは、 治療用パラメータとして登録、管理、維持される。 照射試験によってあらかじめ評価されたパラメ ータのみが「治療用」として格上げされることに よって、パラメータファイルの取り違えを防止し ている。

また、朝の立上げや治療運用は、治療現場から のビーム要求に従って加速器系のエネルギーや コースを自動で変更できるようになっており、毎 朝立上げや治療運用は運転員による一括操作で 対応でき、毎朝の立上げ操作は運転員1名で対応 可能となっている。

(2)加速器のパラメータ切替の高速化

粒子線治療装置では1台の加速器を複数の照 射室で共有するので、加速器のエネルギーやコー ス変更については迅速に実施し、照射室で準備が 完了時点でなるべく早くビーム供給できるよう にする必要がある。一般的な仕様としてはエネル ギー変更とコース切替が1分以内で行うという 要求がある。

切替時間を短縮化するには、まずは、装置電源 の容量と、各機器のハードウェア的な再現性を確 保する。そして、運用面では電磁石のヒステリシ スを常に維持するよう制御シーケンスを構築す る。制御系の構成においては、分散制御の考えに 沿って系毎に統括 PLC を設置し、複数系統のパ ラメータ切替を同時並行に処理することでパラ メータ切替の高速化を図っている。

(3) 安全性

粒子線治療装置は人の治療に使用される装置 であるため、誤照射の防止は粒子線治療装置で最 も重要な機能である。

加速器制御系では、統括コントローラにより機器の故障やパラメータ異常を常に監視しており、 例えば、照射中にある機器が故障した場合、イン ターロックが作動し、即座にビームを遮断する。 このインターロックは、リレー回路、IC回路、お よび通信系で同じロジックが組まれており、多重 化されている。フェイルセーフの点では、リレー 回路を用いることによって実現している。リレー 回路は機械的な動作を伴うため、回路動作に数十 msecの時間が必要であり、IC回路の併用によっ て数 µ sec の高速性を同時に実現している。

4. いろいろな重粒子線治療装置

ここでは、世界で稼動中もしくは計画中の主な炭 素線治療施設について述べる。図 4.1-1 に示すと おり、全ての施設が日本、欧州、中国にあり、米 国やその他のアジア諸国には今のところない。以 下に各施設の概要を述べる。

4.1. HIMAC

千葉県にある放射線医学総合研究所に設置され ている重粒子線がん治療装置 HIMAC の概観を次 ページの図 4.1-2 に示す。シンクロトロンが 2 台 (上リング、下リング) あるのが特徴である。水 平照射、垂直照射、水平照射+垂直照射の 3 治療 照射室がある。諸元を表 4.1-1 に示す。He, C, N, O, Ne, Si, Ar, Fe など多くのイオン種を治療に適 したエネルギーでまで加速できるため、最大エネ ルギーは 800MeV/u と粒子線治療用加速器の中 では最も高い。この特長を生かし、多分野の研究 者との共同利用研究にも利用されている。

イオン源	PIG/ECR
初段入射器	RFQ : RF 周波数 100MHz
	800keV/u, ϕ 0.6m, L7.3m
後段入射器	アルバレ : RF 周波数 100MHz
	6MeV/u, ϕ 2.2m, L24m
主加速器	シンクロトロン(2 リング)
	800MeV/u, リング φ 42m
治療照射室	H, V, H+V

表 4.1-1 HIMAC の諸元

※H:水平照射室、V:垂直照射室、45:45 度照射 室、例えば、H+V は水平、垂直ポートが同室にある ことを意味する。

4.2. HIMAC 新治療研究棟

放射線医学総合研究所では、新治療研究棟を建設 し、2011 年 5 月から、ペンシルビームスキャニ ング照射による治療を開始した。当治療システム の特長は、ハイブリッドスキャニングを採用した 高速照射で、最高で従来比 100 倍の速度で照射可 能である。さらなる線量の集中性および副作用の 低減を実現可能である。図 4.2-1 に概観を示す。 HIMAC の 2 台あるうちの上側のシンクロトロン からビーム供給を受け、水平照射+垂直照射を備 えた治療室2室が整備されており、今後、回転ガ ントリを備えた治療室1室が増設される計画であ る。輸送ラインのビームオプティクス設計、磁石 仕様については、[4.2-1]に記載されている。



図 4.2-1 新治療研究棟 (放射線医学総合研究所 ホームページより引用[4.1-2])

4.3. 普及小型タイプ

重粒子線治療をより多くの人に提供するために、 小型化、低価格化をめざした「普及小型重粒子線 照射装置」の研究開発が、2004 年度から 2 年か けて実施された。放射線医学総合研究所が中心と なって設計と要素技術開発が行われた結果、装置 を炭素線に特化し、最適化することで HIMAC の 1/3 程度の大きさで実現することが可能になっ た。

ビーム集束及び加速を全て高周波電場で行う APF-IH 型を採用することで後段入射器は 3.5m に小型化された。これに対し、現 HIMAC の後段 入射器の 24m である。シンクロトロンに関して は、周長が HIMAC130m に対し 63m である。 表 4.3-1 に普及小型タイプの諸元を示す。







図 4.1-2 HIMAC の概観 [4.1-2]

¹ メーカーの事情により Kiel は計画が中断、Marburg は研究用に転用された。

図 4.3-1 から HIMAC と普及小型タイプの大きさ の違いを確認できる。普及小型タイプの実証機の 1号機が群馬大学に建設され、2010 年 3 月に治 療を開始した。2 号機、3 号機は佐賀、神奈川で 建設が進められており、それぞれ 2013 年、2015 年の治療開始を目指している。表 4.3-2 に各施設 の治療室構成を示す。図 4.3-2 は群馬大学施設の 概観である。

表 4.3-1 普及小型タイプの諸元[4.3-1]

イオン源	永久磁石 ECR
	ピーク磁場約 0.8T
初段入射器	RFQ : RF 周波数 200MHz
	$0.6 MeV/u, \phi 0.4 m, L2.5 m$
後段入射器	IH-APF:RF 周波数 200MHZ
	$4 \text{ MeV/u}, \phi 0.4 \text{m}, \text{L}3.5 \text{m}$
主加速器	シンクロトロン
	400MeV/u, リング φ 20m



図 4.3-1 普及小型タイプと HIMAC の外形比較 [4.1-2]



図 4.3-2 群馬大学施設の概観

表 4.3-2 各普及小型タイプの照射室構成

施設名	治療室 ※1
群馬大学	H, H+V, V
重粒子線医学センター ※2	(3 室 4 門)
	H+V, H+45
佐貢 HIMAI ※ 5	(2室4門)
抽本Ⅲ;POCK ※4	H, H, H+V, H+V
种东川 FROCK 然4	(4 室 6 門)

- ※1 H:水平照射室、V:垂直照射室、45:45度照 射室、例えば、H+Vは水平、垂直ポートが同室に あることを意味する。
- ※2 第4室で、スキャニング照射システムの 開発を進行中
- ※3 将来増設用に、H+V治療室を配置し、 スキャニング照射に利用予定
- ※4 従来照射に加え、スキャニング照射を 建設当初より整備予定

4.4. 兵庫タイプ

兵庫県立粒子線医療センターは、日本で唯一の陽 子線治療と炭素線治療の両方を行っている施設 である。表 4.4-1 に装置の諸元、図 4.4-1 に概観 を示す。治療照射室は、ガントリ照射が2室、水 平照射&垂直照射が1室、45度照射が1室、水 平照射が1室の全5室である。ガントリ室は陽子 線専用であるが、その他の治療室は炭素線、陽子 線の両方が使用可能である。2003年に炭素線治 療が始まってから 2010 年にドイツの HIT で治療 が開始されるまでは、陽子線と炭素線の両方で治 療が行われていた臨床施設は世界で兵庫県のみ であった。兵庫県では運用開始当初は陽子線が中 心であったが、炭素線の適用を徐々に増やして、 直近 2 年間の治療人数は陽子/炭素でそれぞれ 816 人/633 人と順調に治療が行われている。 [4. 1-1]

表 4.4-1 兵庫県立粒子線医療センターの諸元

イオン源	$\mathrm{ECR} imes 2$
初段入射器	RFQ, 1MeV/u
後段入射器	アルバレ, 5MeV/u
主加速器	シンクロトロン
	320MeV/u(炭素), 230MeV(陽
	子), リング φ 30m



図 4.4-1 兵庫県立粒子線医療センターの概観

4.5. GSI タイプ

ドイツの GSI 研究所が中心となって設計した装 置で、重粒子線と陽子が供給できるデュアルタイ プである。第1号施設が、ドイツハイデルベルグ の治療施設 HIT (Heidelberg Ion-Beam Therapy Center)である。水平照射 2 室、世界初の炭素線 用ガントリ1室を備え、陽子線、炭素線の強度変 調ラスタースキャニング照射専用でる。表 4.5-1 に装置の諸元、図 4.5-1、図 4.5-2 に概観と配置図 を示す。

表 4.5-1 HIT の諸元

イオン源	永久磁石 ECR×2
初段入射器	RFQ, 0.4MeV/u
後段入射器	IH, 7MeV/u
主加速器	シンクロトロン
	430MeV/u(炭素), 220MeV(陽
	子), リング φ 21m



図 4.5-1 HIT の概観 [4.5-1]



図 4.5-2 HIT の配置図[4.5-2]

HIT シンクロトロン設計をベースとした重粒子 線治療施設が、ドイツの Marburg と Kiel、中国 の上海の3案件で計画されていた[4.5-2]。このう ち、メーカーの収益的理由により Kiel は中断され Marburg は研究用に転用された。表 4.5-2 に各施 設の治療室構成を示す。

表 4.5-2 海外の重粒子線治療施設の治療室構成

施設名	治療室※
HIT	GSI タイプ(3 室 3 門)
	Gantry, H, H, H(QA 用)
Marburg	GSI タイプ(4 室 4 門)
	H, H, H, 45
Kiel	GSI タイプ(3 室 5 門)
	H, H+45, H+45
上海	GSI タイプ(3 室 5 門)
	H, H+45, H+45
CNAO	PIMMS(3室4門)
	H, H, H+V
	(Gantry 2 台将来増設)
MedAustron	PIMMS(4 室 5 問)
	H H H+V 陽子線 Gantry

[※]H:水平照射室、V:垂直照射室、45:45 度照射 室、例えば、H+Vは水平、垂直ポートが同室にある ことを意味する。

4.6. CERN タイプ

CERN が主催する PIMMS グループ[4.6-1]が設計 したシンクロトロンを主加速器とする施設では、 イタリアの CNAO、およびオーストリアの MedAustron がある。

イタリア重粒子治療センターCNAO[4.6-2]は、 水平照射が2室、水平照射&垂直照射が1室の全 3治療室で構成される(将来2ガントリ増設予 定)。表4.6-1に装置の諸元、図4.6-1に概観を示 す。

MedAustron[4.6-3]は水平照射2室(IR1,3)、 水平照射&垂直照射1室(IR2)、陽子線ガントリ 1室(IR4)で構成される。研究用に800MeVの陽 子線が供給できる以外の加速器の緒元はCNAO と同じである。図4.6-2に配置を示す。

表 4.6-1 CNAO の諸元

イオン源	永久磁石 ECR
初段入射器	RFQ, 0.4MeV/u
後段入射器	IH, 7MeV/u
主加速器	シンクロトロン
	400MeV/u(炭素), 250MeV(陽
	子), リング φ 25m



図 4.6-1 CNAO の概観[4.6-2]



図 4.6-2 MedAustron の配置[4.6-3]

4.7. 超伝導サイクロトロン

小型超伝導サイクロトロンを採用した炭素線治 療装置が、フランスのARCHADE 計画や韓国原 子力医学院(KIRAMS)で計画されている。表 4.7-1に当サイクロトロンの諸元[4.7-1]、図 4.7-1 に当サイクロトロンの構成を示す。多イオン種を 扱えるよう複数のイオン源がサイクロトロン下 方に配置されている。その上に4つの四極電磁石 からなる入射ラインがある。超伝導サイクロトロ ンで 400MeV/u まで加速されたイオンは、デフレ クターにより、引出しラインへ導かれる。エネル ギー変更は、ビームラインに設置される ESS (Energy Selection System)により行われる。



図 4.7-1 小型超伝導サイクロトロンの構成[4.7-1]

表 4.7-1 小型超伝導サイクロトロンの諸元

イオン源	ECR/マルチカスプ
加速器	超伝導サイクロトロン
	400MeV/u(炭素), 260MeV(陽
	子), 外径 ϕ 6.9m, 総重量 660t

4.8. 回転ガントリ

回転ガントリは、患部を任意の方向から照射する ための装置であり、古くから医療用ライナック向 けに考案され、粒子線治療でも適用されている。

陽子線や重粒子線を扱う粒子線治療では医療 用ライナックのような加速器とガントリの一体 化は難しく、ガントリの構造体が巨大化すること は避けられない。このため粒子線用に小型化する ため、数多くのガントリ方式が昔から考案されて きた。図 4.8-1 に、ガントリの様々の方式を示す。

これまで、陽子線用のガントリとしては、ほと んどの施設で"通常タイプ"(図 4.8-1 の(a))が 導入されてきた。この場合、最終偏向角度は 135 度もしくは 90 度で、上流側電磁石の数や角度に ついては、メーカーによって異なる。その他のタ イプとしては、米国のロマリンダ大学のコークス クリュー型(図 4.8-1 の(b))や、スイスの PSI 研 究所で採用された非アイソセントリックなガン トリ(図 4.8-1 の(c))が実用化されている。非ア イソセントリックとは照射の中心点(アイソセン タ)が回転中心に対してオフセンタであることを 指しており、回転(±185 度)と連動して治療台が 水平面内を移動する(0 度~120 度)。

一方、炭素は重いため、同じ強度の磁場で偏向 した場合、陽子の3倍程度の曲率半径となってし まう。そこで、炭素線用ガントリで回転半径を小 型化する工夫が必要となる。通常タイプのガント リでは、ガントリ最下流の偏向電磁石の直後に x-y 対の2台の走査電磁石を配置する。最下流の 偏向電磁石に、この一方の方向の走査電磁石の機 能を持たせることで、仮想焦点距離(Source to Axis Distance)を維持しながら回転半径を小さく することができる(図4.8-2)。[4.8-2]

また、最下流の偏向電磁石を超伝導(3.2T)とし、 その前に照射野形成用の1対の二極電磁石を配置 する案も提唱されている(図 4.8-3)。[4.8-3]

ドイツハイデルベルグの HIT のガントリが現 在、世界で唯一の炭素線回転ガントリである。図 4.8-4 に 1 概観を示す。強度変調ラスタースキャ ン照射が可能である。サイズは、長さ 25m、直径 13m、重量は 670 トン (回転部 600 トン)である。



(a) 通常タイプ(最終偏向角度 90 度)

(b) コークスクリュータイプ (c) PSI 方式



(c) PSI 方式 図 **4.8-1 ガントリの方式(陽子線)**[4.8-1]



図 4.8-2 炭素線用ガントリで回転半径を 小型化する工夫の例 1



図 **4.8-4 HIT** のガントリ[4.5-1]



小型化する工夫の例2

国内では、放射線医学研究所の新治療研究棟にお いて炭素線用ガントリが計画されている。図4.8-5 に概観と電磁石配置を示す。超伝導電磁石を用い ることで、軸長 13m、回転半径 5.5m、ガントリ 重量 200 t 台と陽子線用ガントリと同程度の小型 化を達成する見込みである。5種10台の超伝導偏 向電磁石、2対のステアリング電磁石、1対のス キャニング電磁石で構成される。8 台の偏向電磁 石の内側に4極コイル、外側に2極コイルを配置 した機能結合型超伝導電磁石とすることで、4極 電磁石を削減した。偏向電磁石の最大磁場は上流 6 台が 2.88T、下流 4 台が 2.37T である。スキャ ニング電磁石を上流に配置し、最下流の偏向電磁 石2個のビームダクト内径をφ290mmの大口径 とすることで、200mm 角の照射領域を確保して いる。一部の超伝導電磁石の製作を完了してい る。[4.2-1]





図 4.8-5 放射線医学研究所で設計中のガントリ (上) 概観図 (下) 電磁石配置 標準的でない例としては、最近提案されたマル チ治療室を立体的に配置した例がある。図 4.8-6 通常ガントリでは回転中心と照射中心が一致す るが、この方式では照射中心を外側にもってい き、ガントリの角度に応じて、患者を移動させ、 照射室の位置によって照射できる角度範囲が限 定される。このような制約を設けることで、施設 の大幅な小型化、低コスト化を図るという考え方 である。



図 **4.8-6 LIONESS Light Ions** 社の 重粒子線ガントリの提案[4.8-4]

5. 加速器システム

5.1. イオン源と LEBT



図 5.1-1 高効率小型入射器の概略図[5.1-1]

入射器はイオン源や大電力 RF パワーを必要とす るため、シンクロトロンやビーム輸送系に比べて 信頼性の向上が難しいが、医療用の加速器として は重要な課題である。ここでは、小型化、低コス ト化を目的として放射線医学総合研究所で開発 され[5.1-1]、群馬大学重粒子線医学センターの普 及小型重粒子線照射装置に第1号機として適用さ れた装置(図 5.1-1)を例にとって説明する。

従来、ECR(Electron Cyclotron Resonance) イオン源のプラズマ閉じ込め磁場は電磁石によ り形成されていたが、小型永久磁石 ECR イオン 源は永久磁石を採用することにより、電磁石の場 合に必要となる高圧デッキ上の電源や電磁石を 冷却するための冷却装置が不要となり、装置の小 型化、低コスト化を実現している。また、装置の 取り扱いやメンテナンス性に優れていることも 大きなメリットとなっている。永久磁石の採用に より磁場が固定となるため、マイクロ波源として は周波数が可変な進行波管方式が採用されてい る。表 5.1-1 に諸元を示す。



図 5.1-2 小型永久磁石 ECR イオン源

表 5.1-1 ECR イオン源の諸元表

イオン種	炭素
型式	全永久磁石型 ECR イオン源
運転モード	パルス
マイクロ波源	進行波管(TWT)
生成イオン	炭素4価

イオン源下流のLEBT (低エネルギービーム輸 送系)には、分析用偏向電磁石や、ビームを集束 するための静電四極電磁石やソレノイド電磁石、 およびビームを診断するための各種モニタ機器 にて構成されている。LEBTには、その他にビー ム調整装置としてチョッパ及びアッテネータが 組み込まれている。

下流のライナックは荷電質量比が 1/3 のビーム を加速する設計となっているため、LEBT にて4 価炭素イオンが選択される。

5.2. RFQ, APF

初段の線形加速器は4ベイン構造を持つ RFQ¹型 線形加速器である。RFQ ではビーム加速方向へ伸 びた加速電極が共振器内に 90 度おきに配列され ており、その電極先端に波形に加工されている。 200MHz の高周波電力が供給されると四重極の 集束電場が形成され、発生した電界によりビーム の加速と集束を行い、ビームを取りこぼすことな く、かつバンチングして後段加速器が加速できる エネルギーまで加速する。RFQ の外観と諸元を 表 5.2-1、図 5.2-1 に示す。

¹ Radio Frequency Quadrupole.



図 5.2-1 RFQ 型線形加速器

表 5.2-1 RFQ 線形加速器の諸元

方式	4ベイン型 RFQ 線形加速器
加速イオン	炭素4価
入射エネルギー	10keV/u
出射エネルギー	600keV/u
運転周波数	200MHz
運転モード	パルス
空洞長	2.4m(参考值)

後段線形加速器はIH (Interdigital-H)型DTL1 である(図 5.2-1、表 5.2-2)。共振器内にドリフ トチューブ電極を配列し,電極間に発生する電界 にてビームを加速する。電界を発生させるため, 共振器内ビーム加速方向(共振器長手方向)に磁 界を励起させ、誘起される誘導電流によって電界 を発生させる。従来型のアルバレ型DTL(ビーム 加速方向に電界を励起させる)に比べ、加速効率 (供給電力に対する加速エネルギ量)が格段に高 いことが特徴である。

共振器の小型化により、アルバレ型 DTL のよ うに集束要素を内部に組み込むことが困難であ るため、APF²集束方式が採用されている。APF 方式は、ギャップの同期位相を正負交互に選ぶこ とにより、ビーム進行方向と垂直方向の集束を高 周波電場のみで得ることができるので、構造を簡 素化することが出来る。



図 5.2.-2 APF 方式 IH 型 DTL

表 5.2-2 APF-IH 型線形加速器の諸元

方式	APF-IH 線型加速器
加速イオン	炭素 4 価
入射エネルギー	0.6MeV/u
出射エネルギー	4.0MeV/u
運転周波数	200MHz
運転モード	パルス
空洞長	3.4m(参考值)

5.3. MEBT

入射器から出射された炭素イオンビームを主加 速器(シンクロトロン)の入射点まで、ビームを 輸送するシステムが MEBT(中エネルギービーム 輸送系)である。

MEBT には荷電変換装置が設けられている。荷 電変換装置は入射器の4価炭素イオンビームを炭 素薄膜に通過させ、6 価炭素イオンビームに変換 する装置である。炭素薄膜の最適厚さは、荷電変 換効率、エネルギーロス、多重散乱によるビーム の広がりにより決定され、40 µ g/cm²程度で90% 以上の荷電変換効率が得られる。実際には、この 他に装置組み込みに必要な形状に成型する際の 取り扱い易さ等から薄膜厚さを決定する。

5.4. シンクロトロン

シンクロトロンは、円形軌道を保つ偏向電磁石、 ビームを集束させる四極電磁石、炭素を加速させ る電場を作り出す RF 加速空洞、入出射装置など の機器から構成される。

¹ Drift Tube Linear accelerator.

² Alternating Phase Focusing.

普及小型炭素線のシンクロトロンの配置図を 図 5.4-1 に示す。[5.4-1]



図 5.4-1 普及小型炭素線シンクロトロン配置図

5.4.1. 電磁石

シンクロトロンの偏向電磁石は珪素鋼板を用い た積層タイプである。HIMAC シンクロトロン偏 向電磁石の実績を参考にヨーク形状を決定して いる。また、最小磁場から最大磁場の励磁条件に おいて一定の一様磁場領域を確保する必要があ り、磁場計算コードを用いて磁極形状を決定す る。コイルはホローコンダクターを使用し、水冷 にてコイルを冷却する。

5.4.2. 電磁石電源

加速器用電源で最大容量であるシンクロトロン 偏向電磁石電源について、構成図を図 5.4-2 に示 す。[5.4-2] 24 パルスのダイオード整流器で直流 変換し、二象限 IGBT チョッパにより高精度電流 制御を実現している。基本諸元を表 5.4-1 に示す。



図 5.4-2 電源の基本構成図

表 5.4-1 基本諸元

最大出力電流	2220A		
最大出力電圧	1460V		
最大出力電力	3241kw		
電磁石	14.9mH-13.2mΩ、18直列		
電流追従性	$\pm 1 \times 10^{-4}$ (@2220A)		
電流リプル	10の-7乗台(@2220A)		
IGBT基本ユニット 1台分の構成	IGBT1700V-400A(2in1)、4 ^パ ラ スイッチンク [*] 周波数:1.953kHz 水冷式		
チョッパ構成	(1S-4P)×2×6並列×2直列		
概略寸法	W24520×D1680×H2360		

図 5.4-3 に制御装置を示す。電源の制御は比例 積分での定電流制御である。本電源は電流基準に 従ってパターン運転に高精度で追従することが 要求されるため、電流フィードバック制御と 電圧フィードフォワード制御を用いている。



図 5.4-3 制御装置の構成

この結果、図 5.4-3 に示すとおりの電流偏差を実 現できている。



図 5.4-3 パターン運転波形

5.4.3. 入出射装置

シンクロトロンへのビーム入射は、多重入射方式 であり、入射装置としては、2台の入射用バンプ 電磁石と高速四極電磁石、静電セプタム、セプタ ム電磁石からなる。出射装置は、出射バンプ電磁 石3台、静電セプタムと2台のセプタム電磁石で 構成される。セプタム電極には電圧特性が良くビ ーム損失を小さくできるタングステン薄板を使 用している。

5.4.4. 加速装置

高周波加速空胴はシンクロトロンリング内に 設置され、真空ダクトに設けられたギャップ間に 高周波電界を発生することにより、炭素イオンビ ームにエネルギーを付与して加速する装置であ る。高周波加速空洞内部には、真空ダクトの周囲 にコア材が設置されており、コア材のインダクタ ンス成分とギャップ間の静電容量成分により共 振回路が形成されている。電子リングで使われて いる内壁が無酸素銅で作られたものとは異なり 空洞というよりは加速ギャップというイメージ である。

高周波電界は 1MHz 以下~7MHz 程度の広い 帯域が必要であるが、普及小型重粒子線照射装置 用の高周波加速空洞では、小型化、低コスト化及 びメンテナンス性を考慮して無同調方式が採用 されている[5.4-3] [5.4-4] [5.4-5]。 加速空洞は、1/4 λ 同軸型を両側に配置した構造 となっており、それぞれに半導体高周波増幅器か ら高周波電力が供給される。加速電圧としては 2kV 程度が必要である。これは入射時の高周波捕 獲に必要な電圧で決まる。必要な電力を 2kW 程 度にするためには空洞のインピーダンスは 200Ω 程度が必要となる。

加速空洞と高周波増幅器間のインピーダンス 整合器は、伝送線路トランスによりインピーダン スを整合されるために設置されている(図5.4-4)。



図 5.4-4 加速装置の模式図

5.4.5. ビームモニタ

シンクロトロン内に配置されるビームモニタは ビーム位置モニタ、直流電流モニタ、チューン測 定用電極、スクリーンモニタなどである。

ビーム位置モニタはビーム進行軸に対し垂直 方向のビームの電荷重心の変位、位置を測定する もので、閉軌道の測定・補正に用いる。

直流電流モニタは DCCT (DC Current Transformer)とも呼ばれ、周回ビーム電流を測定するのに用いる。ビーム電流が周りに作る磁場を高い 透磁率を持つコアの飽和特性を利用して CT では 測定できない直流電流の測定を可能としている。 外部磁場の影響を受けやすいが、シンクロトロン の電磁石から遠いところに設置することが困難 なため、磁気シールドを取り付けている。 チューン測定用電極はチューンおよびクロマ ティシティの測定に用いる。

スクリーンモニタは入射後数ターンのビーム 位置を測定するものと、出射セプタム電磁石入口 の出射ビームの位置を測定するものがある。ビー ムがスクリーン(蛍光板)に当たり発光した光を CCD カメラにて観測する。

5.4.6. 真空系

シンクロトロンの真空は、残留ガスによるビーム 損失が十分小さいことが要求される。このため主 排気装置としては、高真空まで到達可能なスパッ タイオンポンプを採用している。スパッタイオン ポンプは、ターボ分子ポンプ等と違ってバックポ ンプが不要なため、ポンプ故障時にも大気が流入 して真空破壊が発生しない利点もある。

5.4.7. タイミング系

シンクロトロンの機器は、ビームの加速・減 速・出射などのフェーズに合わせてパターン運転 を周期的に行う。シンクロトロンでは入射・加 速・出射に応じて電磁石や入出射機器、モニタ等 の動作を同期させる必要がある。図 5.4-5 にタイ ミングシステムの概要を示す。



図 5.4-5 タイミングシステムの概要

シンクロトロンの運転は基準クロックに基づ いて各機器毎に設けられたパターン発生器から 固有のパターンを出力して行われる。基準クロッ クとしては数 kHz~数百 kHz 程度が使われてい る。シンクロトロンの運転周期は「マスタ信号」 をトリガとして開始され、全ての機器はマスタ信 号のタイミングから基準クロックに従って動作 する。

シンクロトロンでは加速時に磁場と高周波加 速の同期を取る必要があるが、これには基準クロ ックを使うTクロック方式と、主偏向電磁石の磁 場の変化率 dB/dt を利用して作る Bクロック方式 とがある。粒子線治療装置では、いずれの方式も 採用されている。Bクロック方式の場合、フラッ トベースやフラットトップではクロックが発生 できないため、この部分においては T クロックに 切り替える必要がある。

入射器のほうは数 MHz 以上と、シンクロトロ ンより速い制御が必要となるため、入射器専用の タイミング系で動作するが、マスタ信号をトリガ とすることで、シンクロトロンとの同期を取って いる。

6. 照射・位置決めシステム

6.1. 照射ノズル

ブロードビームノズルは上流側から下記の機器 構成となっている。ワブラ電磁石、散乱体装置、 リッジフィルタ装置、レンジシフタ装置、ブロッ クコリメータ、多葉コリメータ、補償フィルタ(ボ ーラス)(図 6.1-1)。炭素線と陽子線では構成機 器は同様であるが、陽子線のほうが炭素線に比べ て、ビームの偏向が容易であり、散乱しやすいた め、ワブラ電磁石~アイソセンタ間の距離(SAD) を約7mから3m以下に小型化することができる。 各機器の詳細を下記に記載する。

6.1.1. 横方向の照射野形成装置

(1) ワブラと散乱体

粒子線は細いビームとして治療室に供給される ので、ビームを広げて横方向に均一な照射野を形 成する必要がある。横方向の照射野形成装置とし てワブラ電磁石と散乱体装置を使う。**ワブラ電磁** 石は水平方向変更磁石と垂直方向変更磁石の2 台で構成され、それぞれを位相差90°の正弦波で 励磁させることで、粒子線を進行方向を軸とした リング状に回転させる。その下流で散乱体を通過 させて粒子線のガウス分布の半値半幅σを大き くすることでリングの内側を埋めることによっ てアイソセンタにおいて所望の平坦性を得るこ とができる。

散乱体装置は任意の厚みの複数の散乱体を搭載したロータリーテーブルにて構成され、ロータリーテーブルを駆動することで、ビーム軸上に任意の散乱体を設置することができる。

散乱体には主に鉛が用いられるが、単円ワブ ラ法では照射野サイズと同程度まで散乱半径を 広げる必要があるため、散乱体を厚くする必要が ある。φ200mm 程度の照射野を得るためには、 散乱体を通過することで炭素線では 3cm 程度の 飛程ロスが生じる。このため単円ワブラ法に比べ て小さい散乱半径で平坦度を得ることができる 螺旋ワブラ法が開発された。



図 6.1-1 ブロードビームノズル (ワブラ法)

上記のワブラ法以外に平坦な照射野を得る方法 として2重散乱体法がある。2重散乱体法は散乱 した粒子線の中心部分をより散乱させたり遮蔽 させたりして照射位置で平坦な照射野を得る方 法であるが、ビームが散乱しにくい炭素線の場 合、平坦な照射野を得るためにはワブラ法以上の 飛程ロスが生じることになるため現実的でない。

ワブラ電磁石を駆動する**ワブラ電源**には、電磁 石のインダクタンスと電源内部に設置したコン デンサの共振により交流波形を形成する共振タ イプと、5.4.2 に示したようなチョッパ回路によ るパターンタイプとが存在する。前者は回路が簡 略であり正弦波波形を実現するには適している。 後者は回路構成が複雑であるが任意波形を出力 可能であり、螺旋ワブラ法や、様々なパターンに 対応することができる。 (2) コリメータ

治療に使用しない周辺の粒子線をカットし、コ リメートする装置が**ブロックコリメータ**である。 ブロックコリメータを通過してきた粒子線は多 葉コリメータにて患部の外形に合わせてコリメ ートされる。**多葉コリメータ装置**は粒子線の照射 形状を患部の外形に合わせるための装置であり、 対向した複数の遮蔽体(リーフと呼ばれる)で構 成され、各リーフは独立にモータ駆動にてビーム 軸に直線に出し入れが可能であり、任意の位置で 停止できる。粒子線を患部に合わせて最終的に絞 り、照射野のきれを良くするためにはリーフが患 部に近いほうが良いので、多葉コリメータ装置は ビーム軸方向にスライドする機能を持つ。スライ ド機能により、多葉コリメータ装置を患者に近づ けた状態で粒子線の照射が可能となる。

照射ノズルの先端には**患者コリメータ**の取付 が可能となっている。患者コリメータは MLC よ り微細な照射野やコリメータをさらに近づけた いときに使用する (図 6.1-2)。



```
図 6.1-2 患者コリメータ(左)
```

6.1.2. 深さ方向の照射野形成装置

(1) リッジフィルタ

ブラッグピークを患部に合わせて粒子線の進行 方向に広げるためにはリッジフィルタ装置を用 いる。リッジフィルタは粒子線の一部のエネルギ ーを吸収することでエネルギーに幅を持たせ、幅 の狭いブラッグピークを患部の大きさに広げ、粒 子線進行方向の線量分布を平坦にする。リッジフ ィルタは三角形断面のアルミもしくは真鍮製の 三角柱を必要数並べて構成される(図 6.1-3)。リ ッジフィルタ装置は散乱体装置と同様に複数の リッジフィルタを搭載したロータリーテーブル に装備され、任意のリッジフィルタをビーム軸上 に設定することができる。



図 6.1-3 リッジフィルタ

(2) レンジシフタ装置

レンジシフタ装置は、粒子線のエネルギーを吸収 し、体内の標的の最大深部位置に合わせてビーム の飛程をシフトさせる装置である。飛程は加速器 にてエネルギーを変更することにより調整でき るが、最大 255mm までの飛程調整はレンジシフ タ装置にて行うことができる。レンジシフタ装置 は平板状の板であり、水等価に近いことから材質 はポリエチレンを使用する。0.5mm, 1mm, 2mm, 4mm, といった厚みの板をバイナリ方式で組合 せられることによって 0.5mm ピッチで飛程の調 整ができる。

(2) 補償フィルタ (ボーラス)

照射野最深部の形状を作るには、症例ごとに製 作される補償フィルタ(ボーラス)を用いる。ブ ロードビーム照射法と積層照射法においては、 ボーラス(図 6.1-4)は必須である。ボーラスは ノズル先端に装着できるようになっている。



図 6.1-4 補償フィルタ(ボーラス)

6.1.3. ビームモニタ

照射ノズルには照射線量を監視するための線量 モニタも配置される。線量モニタは正副の2台の モニタが配置されており、正モニタが異常になっ た場合にも副モニタによって過大線量が照射さ れない構成となっている。その他に、粒子線の平 坦度を計測する平坦度モニタも併設されている。 線量モニタとしてはイオンチェンバか二次電子 放出モニタ(SEM)を用いる。イオンチェンバで は、細いビームに対するイオン再結合に注意する 必要があり、これが問題となる場合は SEM 方式 を採用する。

6.2. 位置決めシステム

6.2.1. 位置決め装置の構成

粒子線は線量分布の切れがよい放射線であるか ら、がん病巣に正確に照射する必要がある。がん 病巣を誤差が少なく照射位置に設定することが できる、患者位置決め装置は必須である。患者位 置決め装置は、患者の設定・調整を実施する治療 台、粗い位置決め用のレーザポインタ、精密位置 決め用の直交する2式のX線TV装置から構成さ れている(図 6.2-1)。

従来の X 線治療では位置決めに体表面のマー キングが利用されているが、体表面と患部の位置 関係が一致しているわけではない。そこで、大部 分の粒子線治療施設では体内情報を活用するた めに、治療計画時に取得した CT 画像から正側の DRR¹を作成して、X 線 TV 画像による患者位置 決めを行っている。DRR とは、治療計画装置で 粒子線治療をシミュレーションした時の患者体 位を再現する画像である。

治療時には、照射直前に X 線 TV 装置で撮影し た正面と側面の直交する 2 枚の X 線 TV 画像(位 置決め画像)と計画時の DRR を用いて計画時か らの患者のズレ量を計算し、治療台を制御して正 確な位置に設定する。このとき、ズレ量の計算に は骨構造の情報を用いる。患者のズレ量は並進 3 軸、回転3軸であり、治療台も6自由度に対応している。

近年、画像誘導粒子線治療(IGPT²)の開発が 盛んである。これは、Cone Beam CT や動体追跡 などの Imaging と画像処理を組み合わせた位置 決め照射技術であり、治療の都度、腫瘍の位置を 正確に把握し、動きを計測しながら精密な照射を 行うために必須の技術となってきている。そこで は、次項で示すように FPD³が用いられ、様々な 自動化技術も開発されている。



図 6.2-1 患者位置決め装置

6.2.2. FPD

X 線 TV 装置の撮像管としては、II 管(Image Intensifier)が使われてきたが、最近では、FPD が採用されてきている。FPD は近年、視野、感度、 空間分解能が飛躍的に向上し、その上ひずみがな いこともあって、診断システムでも主流になりつ つある。

II 管と比べたときの FPD をメリットは、①磁 場や磁性体による空間ひずみがない、②ダイナミ ックレンジが広いためハレーションが起こりに くい、③厚さが薄いため、収納しやすい、といっ た点が挙げられる。

一方で FPD のデメリットとしては、①感度が 低いため、照射線量が多めになる、②検出器が損 傷した場合、本体全てが交換になるが、II 管は

¹ Digitally Reconstructed Radiography.

² Image Guided Particle Therapy.

³ Flat Panel Detector.

CCD のみの交換で、パーツ単位で交換可能なため、比較的安価であるという点が挙げられる。

6.2.3. 2D-3D 自動位置決め

位置決め作業は操作者の技能に依存することも あって、自動化や高速化が課題である。位置決め 作業の効率化を目的として自動位置決め技術も 開発されている。治療位置の患者の X 線 TV 画像 と同じ DRR を作成して、治療計画時の DRR と のズレ量を計算すれば、位置決め処理が自動化で き、操作者の技能に依存せず高速で位置決め計算 が可能となる[6.2-1]。患者に対して、X線TV画 像がどこから撮影されたものかを求めるため、CT 画像を任意の仮想視点から再投影した DRR を繰 り返し生成し、X線TV画像とDRR が最も一致 するときの仮想視点パラメータ(位置と姿勢の6 自由度)を探索する。この手法は、3 次元 CT 画 像から2次元 DRR を順次生成しながら2次元X 線 TV 画像と比較するため、所謂「2 次元-3 次元」 の自動位置決めに分類される。大量のX線CT画 像の取り扱いと、高速で DRR を計算するアルゴ リズムが必要となる(図 6.2-2)。

6.2.4. CT 位置決め

X線TV画像では肺野にある結節影等の特殊な場 合以外は直接患部を描出することが出来ないの で、患部ではなく患部付近の特徴点である骨構造 等を目印に位置決めを行っている。このため、患 部を直接位置決めしているわけではなく、治療計 画のマージン設定等に工夫が必要となる。また、 X線TV画像とDRRの画質が異なるので、治療 毎の位置決めを容易にするために、最初の治療照 射までにリハーサルなどで参照用X線TV画像を 取得しておく必要がある。図 6.2-3 のように X 線 CT 装置を治療室内に同室設置した CT 位置決め システムが提案されている[6.2-2]。CT 位置決め の場合には、一般的に患部を直接描出できる可能 性が高いので、治療計画時の患部の位置と治療時 の患部の位置を直接比較できる利点があり、より 精度の高い位置決めと粒子線照射が期待できる。



図 6.2-2 2D-3D 自動位置決め

CT 画像を使った 3 次元的な位置決めを支援する ため、治療時の位置決め CT 画像と治療計画時の 参照 CT 画像の 3 次元的なずれ量(回転・並進量) の計算、位置決め CT 画像と参照 CT 画像の画像 ずれ量を補正する。



図 6.2-3 CT 自動位置決め (写真は福井県立病院陽子線がん治療センター殿ご提供)

6.2.5. 呼吸同期装置

肺・肝臓などの粒子線治療では、がん標的周辺の 正常組織の線量を抑えながら、動くがん標的のみ にいかに精度よく線量を集中させられるかとい うことが臨床的に重要となる。患者の呼吸に同期 して患部にビームを照射するゲーティング照射 が広く利用されている。セットアップと測定の容 易さから、体表面のマーカ変位を測定する間接的 な方法が実際の治療で使用されることが多い [6.2-3]。しかし、患者の呼吸の状態が正確に内臓 の動きを反映しないとき照射精度が悪くなり、マ ージンを広げないといけない。このため、ビーム 照射中に X 線透視画像よって観測された実際の 内臓や埋め込まれた金属マーカの運動を使って 同期を取る方法も提案されている[6.2-4]。

6.2.6. 治療台

治療台は患者を乗せ、患部を治療中心に設定す るための装置である。前後・左右・上下と回転・ ピッチング・ローリングの6つの自由度(並進3 軸、回転3軸)を持ち、患部をビームの照射のし やすい方向に設定可能とする。駆動軸は全軸モー タ駆動により制御され、高い位置決め精度を有す る。回転ガントリを持たない重粒子線などの固定 ビームラインの場合、任意の角度からの粒子線照 射を可能とするためにカプセルローリング方式 (ロール角±25°)を採用する(図 6.2·4)。カプ セルローリング仕様の治療台と水平照射ポー ト・45度照射ポート・垂直照射ポートの3ポート を併用することで、重粒子線を任意の角度から照 射することが可能となるが、45度照射ポートにつ いては、配置のスペースをとる、特化したポート であるなど賛否両論ある。

上記カプセルローリング仕様治療台以外には、 駆動軸すべてをリンク構造(回転駆動)で構成し たロボットアーム治療台などが重粒子線治療に て用いられている(図 6.2-5)。



図 6.2-4 カプセルローリング治療台



図 6.2-5 ロボットアーム治療台 (放射線医学総合研究所)[6-3-1]

7. ペンシルビームスキャニング

7.1. システム構成と要求仕様

炭素線を用いた粒子線治療装置の加速器はシン クロトロンが一般的であり、スポットスキャニン グ法、又は放射線医学総合研究所が開発したラス タースキャニング法(照射ビームの ON/OFF を せず、所定の線量満了で次のスポットに高速で移 動させる方法)となる[7.1-1]。このとき、スキャ ニングシステムのビームライン機器は、図 7.1-1 のように構成される。



図 7.1-1 スキャニングビームライン機器

例えば、群馬大学装置の各機器の基本仕様を記述 する[7.1-2]。 (1)スキャニング電磁石 (X X)

ビームスキャニング速度:100mm/ms

(アイソセンタで観測した時)

真空ダクト:絶縁材

(2)ビーム位置モニタ

方式:マルチワイヤ比例係数管 照射範囲:15cm×15cm ピッチ:1.5mm 方向:x方向、y方向 (3)線量モニタ 方式: 電離箱 照射野:15cm×15cm (4)レンジシフタ 方式:7段バイナリ型 材質:アクリル 厚さ:0.5mm~63.5mm (5) 散乱体 方式:回転式 材質:Pb (6)リッジフィルタ ピッチ:1.5mm 材質:AL

7.2. 加速器へ要求

(1) 基本のビーム性能

ハイブリッドスキャニング法での照射時間とビ ーム強度の概算値を算出する。

あるスポットから次のスポットへ移動に要する時間 *T_m*に照射される線量(管理できない線量)を低減させるためトータルの照射時間 *T_r*の下限が決まってくる。

$$\frac{T_m}{T_r} = \frac{t_m \cdot N}{T_r} \tag{7.1-1}$$

ここで、 *tm*:スポット移動が完了する時間 *N*:スポット数

生物学的線量 $D_E[G_yE]$ は式(7.1-2)、炭素線の 1Gy 物理線量当たりの粒子線束 ϕ [cm⁻²]は式(7.1-3)、照 射に必要なビーム強度 I [pps]は式(7.1-4)で与えら れる。

$$D_E = RBE \cdot D \tag{7.1-2}$$

$$\phi = \frac{1}{e \cdot (S / \rho) \times 10^9}$$
(7.1-3)

$$I = \frac{\phi \cdot A \cdot D}{T_r} \tag{7.1-4}$$

ここで、

RBE: 生物学的効果比 (2.2) *D*: 物理線量[Gy] *e*:素電荷 (1.602 x 10⁻¹⁹[C]) *S*/ρ:炭素線の阻止能[108MeV·cm²·g⁻¹] (SOBP 10cm のときの体表面入口での値) *A*: ターゲットの面積[cm²]

3mm のスポット間隔を tm=100µs の時間で移動完 了する照射ポートで、10cm×10cm×10cm のターゲ ットを照射するとき、式(7.1-1)から移動線量/照射 線量比の指針を 2%以下とすると、照射時間 T_rは 185 秒となる。エネルギー調整時のペナンブラの 広がり、スポット位置の再現性などの影響を含 め、照射野形成時の線量均一性の変動を±3.0%以 内に収めることを目標とすると、図 7.2-1 のスピ ル波形に相当して、表 7.2-1 の条件が必要になる。

線量	5 [GyE]	
ターゲット	10 [cm]×10 [cm]×10 [cm]	
スポットサイズ	3 [mm]	
スポット間隔	3 [mm]	
照射時間	185[秒]	
平均ビーム強度	7.09×10 ⁷ [pps]	

図 7.2-1 ビーム性能例



図 7.2-1 群馬大学でのスピル波形[7.2-1]

(2) パルス-to-パルスエネルギー切替

1回の照射においてエネルギーを切替えることが できると、炭素線深さの調整をレンジシフタに頼 る回数が減り、ビームライン機器の簡略化、照射 時間の短縮化に有効である。そのひとつとして、 パルス-to-パルスエネルギー切替法がある。

図 7.2-3 ように、パルスごとにシンクロトロンと HEBT のエネルギーを切替えることができるよ うに、電磁石、高周波空洞のパターン駆動を制御 する必要がある。このとき、重要なのが、電磁石 の B/I のヒステリシス特性であり、どんなエネル ギーであろうとも同じヒステリシスカーブをト レースすることである。図 7.2-2 に、ヒステリシ スカーブでの運転パターンに相当する動き位置 を示す。



図 7.2-2 電磁石は、毎回同じ ヒステリシスカーブ上を動作する



(3) パルス内エネルギー切替

パルス-to-パルスエネルギー切替法よりさらに加 速粒子を有効に使い、照射時間を短縮する手法と して、パルス内エネルギー切替法がある。本切替 法では、ひとつの B/I ヒステリシス曲線上で駆動 できるように、図 7.2-4 ように、最大励磁後、順 に磁場を下げながら、出射し、加速粒子がなくな ると、最小励磁まで下げ、再度、入射・捕獲・加 速のシーケンスを繰り返す。[3.3-3]

7.3. スキャニング電磁石

スポットスキャニング照射で、照射時間を短くす るために重要な項目として、あるスポットから次 のスポットへ移動させる時間があり、スポットが 細かくなるとスポット移動時間が、照射時間の多 くを占めることになる。移動時間はスキャニング 電磁石とスキャニング電磁石電源システムのパ ラメータに依存しており、適切に選ぶ必要があ る。電源システムは図 7.3-1 のように、小電圧大 電流を長時間流せる電源と高電圧大電流を短時 間流せる電源を直列に配置し、スポット移動の間 は高電圧を印加し、所定の電流なると低電圧電源 で駆動することにより(図 7.3-2)、高速で高精度 なスキャニング電源を得ることができる。高速に なるほど出力される電圧は、式(7.3-1)からわかる ように、大きくなり、また、短時間で所定の磁場 を発生させるために、スキャニング電磁石のイン ダクタンスを小さくする必要がある。

$$V = NS \frac{\Delta B}{\Delta t} = L \frac{\Delta I}{\Delta t}$$
(7.3-1)

$$\Delta t = NS \, \frac{\Delta B}{V} = L \frac{\Delta I}{V} \tag{7.3-2}$$

ここで、

- V:電源電圧
 N:コイル巻き数
 S:有効磁極面積
 ΔB:ギャップの磁束密度の変化
 Δt:変化時間
- L: 電磁石のインダクタンス
- ΔΙ: コイル電流の変化



図 7.3-1 スキャニング電磁石と電源の等価回路



図 7.3-2 スキャニング電磁石電流と 電圧パターン

スキャニング電磁石は高速変動磁場を発生させ るため、磁極での渦電流損による発熱に注意する 必要がある。励磁パターンの周波数解析を実施 し、各周波数の励磁強度と電磁石の3次元交流解 析結果による発熱分布から温度上昇を解析する。 電磁石の適切な厚さを持った積層鋼板の採用、磁 極端部の"Rogowski"形状に加工、および渦電流 流れを限定するスリット加工することにより、群 馬大学スキャニング電磁石の場合は温度上昇を 4K以下に抑えることができている。

7.4. ビームモニタ

7.4.1. 線量モニタ

粒子線治療装置の線量計測には、大気の電離箱や 二次電子放出型モニタが用いられる。粒子線スポ ット毎の線量を精度よく計測し、線量満了を出力 させる線量モニタには、電離箱がよく用いられ る。図 7.2-1 のスピル波形からわかるように、ス キャニング照射で重要な点は、線量モニタシステ ムの高速性と信号のダイナミックレンジ、電離箱 のギャップ精度、および S/N 比である。ここでは、 高速性とダイナミックレンジに関して説明する。 電離箱システムの高速性を考える上で、加速器か らのスピル波形のリプル速度に追随した電離箱 と信号処理回路が必要になる。陽イオンが電極間 を移動に要する時間τは、

$$\tau = \frac{d^2}{\mu V} \tag{7.4-1}$$

ここで、 μ:イオンの移動度[m²V⁻¹s⁻¹] V:印加電圧[V] d:電極間隔[m]

ー般に用いられる電離箱の媒質である大気では イオンの移動度 $\mu = 1.4 \times 10^{4} [m^{2} V^{-1} s^{-1}]$ であり、 V=2000[V]、d=3 $\times 10^{3}$ [m]のとき電離箱の τ は 32 μ s となる。信号処理回路は、図 7.4-1 のように、 I/V 変換器で電流を電圧に変換し、V/F 変換器で電 圧を時間的なパルス列に直し、カウンタでパルス を計数し、スポット線量満了信号を出力させる。 S/N 比を考慮しながら、I/V 変換器の高速化を図 り、1 パルス当たりの電離電荷の変換計数を選択 する。



図 7.4-1 線量モニタ信号処理回路の模式図

線量モニタシステムのダイナミックレンジを考 える上で重要な項目は、電離箱の電離密度に対す る非線形性を小さくする(イオン収集効率を 100%に近づける)ことと、VF変換器を含めた信 号処理回路の非線形性を小さくすることである。

ここでは、高精度線量モニタを設計する上で重 要な電離電流とイオン再結合係数の関係を示す。 ワブラ法に代表されるブロード照射でのビーム 径に比べ、スキャニング照射に用いられるビーム 径は小さく(すなわち電離密度が大きく)、適切 な電極間隔と印加電圧を選ぶ必要がある。



図 7.4-2 平行平板型電離箱

図 7.4-2 示すように、平板電極間隔 d の平行平板 型電離箱のイオン収集効率 f は、式(7.4-1) (7.4-2) (7.4-3) で与えられる[7.4-1]。計算結果を図 7.4-3 に示す。

$$f = \frac{1}{1 + \frac{1}{6}\xi^2}$$
(7.4-1)

$$\boldsymbol{\xi} = \boldsymbol{\kappa} \left[\frac{d^2 \sqrt{q}}{V} \right] \tag{7.4-2}$$

$$q = \frac{I_b(S/\rho)\rho}{W \cdot \pi r^2}$$
(7.4-3)

ここで、 κ≒2.01×10⁷ V:印加電圧[V]

- d:電極間隔[m]
- q0:電離箱中に毎秒発生する電離密度[Cm⁻³s⁻¹]
- I_b :ビーム電流
- (S/ρ):空気の阻止能
- ρ:空気の密度
- W:空気のイオン化エネルギー
- r:ビームの半径



7.4.2. 位置モニタ

ペンシルビームの位置 (x,y) を検出するビームモ ニタには、ストリップライン型モニタや多ワイヤ 比例計数管 (MWPC¹) がよく用いられる。

図 7.4-4 のように、信号処理装置において、センサからの電流信号を線量モニタと同等の速度で AD 変換し、FPGA などでペンシルビームの位置やスポットサイズを高速に演算処理し、記録す

¹ Multi-Wire Proportional Chamber.

るとともに、位置異常やスポットサイズ異常のインターロック信号を高速に出力する必要がある。



図 7.4-4 位置モニタシステムのブロック

多数の信号を扱う上で、電気回路の簡略化、小型 化のためにも、センサからの信号強度を大きくす ることは重要であり、MWPC のガス増幅を利用 する。ワイヤ近傍で発生する高電界によって電離 電子の雪崩現象を発生させ初期の電離電荷に比 例した大きな信号を発生させる。



図 7.4-5 同軸円筒型の比例計数管

図 7.4-5 のような円筒同軸型の比例計数管の増幅 率 M は Diethorn の式 (7.4-4) で表せる。[7.4-2]

$$\ln M = \frac{V}{\ln(b/a)} \frac{\ln 2}{\Delta V} \left[\ln \frac{V}{pa \cdot \ln(b/a)} - \ln K \right]$$
(7.4-4)

ここで、 *M*:ガス増幅率 *V*:印加電圧[V]

- a: 陽極ワイヤの半径[cm]
- b: 陰極の半径[cm]
- *p*:ガス圧力[atm]

ΔV: ガスの平均イオン化ポテンシャル[eV]

K: ガス増幅の始まる換算電圧[V/cm/atm]

MWPC では、陰極の半径 bを等価半径 b_{eq} に置き換える。

Ar ガス1気圧を充填した比例計数管($a=10\mu$ m、 $b_{eq}=3$ mm、K=26.4 eV、 $\Delta V=4.8 \times 10^4 \text{ V/cm/atm}$)のガ ス増幅率の計算例を図 7.4-6 に示す。



図 7.4-6 比例計数管のガス増幅率の計算例

8. 治療計画システム

放射線や粒子線治療を実施するためには、患部へ の最適な放射線・粒子線の照射が必要になる。治 療計画とは、実際に照射治療を実施する前に、そ れぞれの患部、症例に合わせた最適な照射のシミ ュレーション(図 8.1-1 のA)をするためのもの である。

治療計画では、医師と放射線技師が CT やMR 撮影を行い、その画像を治療計画装置に取り込ん で患部への照射の方向や範囲を決め、線量計算を 実施する事で、正確な線量を視覚的に評価できる (図 8.1-1 の B)。これにより、患者への副作用を 最小限に抑え、治療する部位の位置がずれないよ うに計画を立てるシステムである。この治療計画 装置で立てられた計画に従い実際の治療を進め ていくのが「粒子線治療装置」(図 8.1-1 のC)と なる。したがって「治療計画」は、粒子線治療の 内容を決定する重要な機能を担っている。次章に おいて治療計画システムを構成する各機能につ いて述べる。



図 8.1-1 粒子線治療計画装置と 粒子線治療装置の I/F

8.1. 治療計画サーバ

治療計画サーバとは、粒子線治療のデータを管理 するサーバである。既存の病院系システムや治療 に必要な他系との連携をスムーズに行うため、医 療業界標準のDICOM規格に準拠したインターフ ェースを備えている。これによって、医療診断装 置や情報システムの進歩に対しても柔軟に対応 することができる。(図 8.1-2)



図 8.1-2 粒子線専用サーバ(DICOM-ION サーバ) による院内ネットワークシステムとの連携図

8.2. 治療計画 線量計算コード

線量計算コードは、粒子線治療計画装置のコアと なる部分であり、治療計画端末上に搭載されてい る。放医研で開発されたものを三菱電機にて「治 療計画システム」として組み込み、製品化した。 単円ワブラ照射、螺旋ワブラ照射、積層照射など に対応でき、今のところメーカーがサポートする 治療計画装置では世界で唯一、陽子線と炭素線の 双方、及び螺旋ワブラ照射、積層照射に対応でき る製品である。炭素線の特長である RBE を表現 するための α , β をユーザー自身が変更可能であ り、臨床評価などを行うことも可能である。

8.3. 治療計画プラットフォーム

治療計画プラットフォームは、治療計画作成の際 のマンマシン I/F となる部分である。治療計画プ ラットフォームとして、エレクタ (CMS) 社製の XiO を用いている。治療計画プラットフォームと して有する機能を以下に記す。 <メイン機能>

治療計画プラットフォームとして、メインとなる機能は以下の2つである。

- ① 輪郭描画:取得した CT に対して、体輪郭、 ターゲット、及び重要臓器を定義するための輪郭作成機能を有する。画像データから体輪郭、各臓器の自動輪郭抽出。マウス(以前はスペースボール)を使用したマニュアルでの輪郭抽出が可能。
- ② 線量分布表示:線量計算結果を 2 次元/3 次 元的にグラフィカルに表示することができ るため、ターゲットや重要臓器への影響を 評価することが可能。(図 8.3-1)

<サブ機能>

治療計画プラットフォームとして、メイン機能 を補うサブ機能として以下がある。

- ③ Multiple Plane View 表示:抽出臓器や設定 した体輪郭、外輪郭等に対してワイヤ、ソ リッド、トランスペアレントのリアルタイ ム3次元表示が可能。
- ④ BEV¹表示:明瞭な BEV の提供とそれに伴う DRR 画像の構成
- ⑤ MPR (Multi-Planar Reconstruction) 表示:取得した CT 画像を元に、Sagittal, Coronal などコンピュータ上で再構成した 画像を表示することが可能。(図 8.3-1)
- ⑥ CT画像密度補正:作成した輪郭内の CT 画像密度を、ユーザーが指定した密度に変 換する機能を有する。
- ⑦ DRR 画像の生成:得られた CT 画像から
 Vertical, Horizontal, Beam Line の3面で
 の DRR 画像を生成することで、位置決めシ
 ステムに必要とするデータを生成する。
- ⑧ DVH (Dose Volume Histogram)機能:線量 評価手法の一つ。関心領域、抽出臓器等の 体積に対しての線量率評価を行うことがで き、定量的な治療計画の線量評価を実施す ることが可能。



図 8.3-1 線量分布表示画面の例

- ③ TCP (Tumor Control Probability):腫瘍制 御率/NTCP (Normal Tissue Complication Probability):正常組織障害発生率。 線量評価の一つの指標として提供される。
- DICOM データ入出力: DICOM 形式の CT/MR/PET 画像データ、Structure set デ ータ、Plan データ, Dose データの入出力 が可能であり、他システムとのデータ連携 を実現することが可能である。

8.4. Adaptive Therapy への適用

今後期待される技術として、治療室でCTを撮影 し治療計画を立案するOnline Adaptive と、シミ ュレータ室で再計画を行うOffline Adaptive があ る。さらに、治療の都度のCTによって線量分布 計算を行い、CT 画像に線量分布を重ね合わせて 表示することで、標的がマージン内に入っている かどうかの判断も対象となる。アイソセンタのシ フトによる位置決めで対応するか、計画補正(飛 程調整など照射系パラメータの変更)を行うか、 再計画を行うか、線量分布計算で確認しながらの 意思決定がなされる。

¹ Beam's Eye View

9. 建設工程と建設プロジェクトの推進

9.1. 建設プロジェクトの運営と推進

粒子線治療装置を導入するにあたり、一般にユー ザーとメーカーは計画から運用に至るまで建設 プロジェクトを運営する。

粒子線治療装置は医療機器、放射線発生装置、 大電力使用設備、情報処理装置等の多様な側面を 持ち、それぞれの側面から仕様検討と調整が必要 である。一般的に専用建屋が必要となるが、治療 室の構成、機器の配置、放射線遮蔽等、治療運用 の動線と装置仕様、建屋を総合的に検討し、計画 を立てなければならない。同様に、粒子線治療装 置は高圧電源供給や冷却等の特殊環境条件を建 屋に要求する。これらの制約条件は環境、ユーザ ーの意向、装置仕様等により変化するため、ユー ザー、メーカー、そして建築会社は一丸で調整す る。建設プロジェクトは逐次課題を発見、解決し、 完遂に向け運営・推進される。

9.2. 建設工程

図 9.2-1 に典型的な粒子線治療施設の建設工程の 例を示す。図中に示した期間は参考値である。粒 子線治療施設の建設は往々にして数年がかりの 一大建設プロジェクトである。

建設は大きく4つのフェーズに分けられる。

- 粒子線治療施設の全体計画・基本設計を実施する計画フェーズ
- ② 装置と建屋の詳細設計および製造を行う
 設計・製造フェーズ
- 建屋の施工・装置の搬入・据付調整を行う 工事・据付フェーズ
- ④ 装置のビーム性能を検査し、治療運転を行うためのデータを収集するアクセプタンス・コミッショニングフェーズ

9.3. ユーザーとメーカーの責任分担

表 9.3-1 に代表的な作業項目と作業担当を示す。

粒子線装置で言うコミッショニングとは、医療 装置の慣例にならってクリニカル・コミッショニ ングのこととしている。研究用加速器の場合、コ ミッショニングと言えば、加速器システムとして 所定の性能を達成するためのビーム調整のこと を指すが、医療装置の場合は、この作業はアクセ プタンスの前の段階として位置付ける。アクセプ タンスでは装置の性能(ビームの基本性能や薬事 対応の試験を含む)を確認する。その後、コミッ ショニングにて治療ビームとしての最終確認を ユーザーが主体で実施する。最終的に臨床的見地 からビーム性能の妥当性を検証、判断することは ユーザーに責任を持っていただく必要がある。

表 9.3-1 代表的作業項目と作業担当

作業項目	作業担当	内容
計画	ユーザー	全体計画
	メーカー	基本設計
設計製造	メーカー	装置の設計、
		製造
施設申請	ユーザー	放射線発生装置
		の申請
アクセプタンス	メーカー	総合検査
		ビーム調整試験
コミッショニング	ユーザー	妥当性確認
		臨床データ測定



図 9.2-1 粒子線治療施設の建設工程の例

10. 重粒子線治療の今後の動向

将来の装置の動向を考える参考として、今後の重 粒子線の進展をクリニカルな側面を交えて以下 にコメントする。1

粒子線治療は、これまでは治療効果を実証する 観点からも粒子線単独の根治治療が主な適用で あった。しかし、今後は、フォトン照射との併用 や化学療法との併用、あるいは姑息療法の割合も 増え、それによって粒子線治療の適用が更に増加 すると思われる。

粒子線に共通な技術動向として、長期的にはス キャニング照射、IGPT、Adaptive Therapy が技 術的な3本柱となって展開されるであろう。 IGPT のキーワードは"見ながら照射できる高精 度治療"。Adaptive Therapy のキーワードは"い つでも、どこでも"、"その日の患部の状態に応じ たオンデマンド治療"である。こういった技術革 新は、照射の自由度が豊富なスキャニングと組み 合わせることで意味をもってくる。

重粒子線に限定した場合、今後は高 LET 特性 によって得られる高 RBE、低 OER といった生物 学的な利点をさらに活用することになるだろう。 スキャニングで可能な強度変調を活用して線量 分布を自由自在にコントロールし、腫瘍内の低酸 素部分に対して集中的に高線量領域を作って効 果/障害の比率を上げることが想定される。一つ の可能性として面白いのは LET painting と呼ば れる手法で、標的の線量分布は従来どおり均一分 布としながらも、高 LET 領域を低酸素部分に集 中させるという治療計画の手法が提案されてい る。[10.1-1] こうした技術動向は"腫瘍になるべ く多くの線量を付与し、健康細胞にはなるべく少 なく付与する"という放射線治療の基本的な流れ に沿ったものであるが、これまで陽子線やフォト ン治療においては物理線量分布の均一性という シンプルな物理的指標でもって最適化していた のに対し、重粒子線では LET、RBE、OER とい う新たなパラメータに拡張し、照射のさらなる最 適化が可能ではないだろうか。

今後、装置技術の面でやるべきことは何か?ま ずはスキャニング照射技術の普及、そして精度向 上という明らかな目標がある。今後の IGPT、 Adaptive Therapy に向けては、治療計画と診断 装置技術の発展が重要なファクターとなる。そし て個別技術の発展に加え、照射装置と計画・診断 システムを今よりさらに融合して、多様化する照 射オプションを自由に選択する手段をユーザー に提供し、医療現場で実施しやすくすることがメ ーカーにとってのミッションと思われる。加速器 的な切り口では、更なる装置の小型化は常に求め られる課題である。そして、普及タイプの重粒子 線回転ガントリが実現可能であれば、照射する角

¹ ただし、ここで述べるのはメーカーの意見であり、実際 に治療を行う医師の意見ではないことに留意願いたい。

度が自由に選べるということで、医師にとっては やはり大きな魅力となる。

より日常的な課題として装置メーカーが取り 組むべき課題は次の点である。

- ・ 装置のイニシャルコストの低減
- ・ 保守費用を含めたランニングコストの低減
- 初期調整やコミッショニングを容易にするための工夫
- 日常運用における装置の操作性、信頼性の改善
- 故障した場合の復旧時間の短縮
- 医療事故を防止する治療運用とフレキシブル な研究運用を両立させた制御システム

11. 結語

粒子線治療装置は実に幅広い科学技術分野の 上に成り立っており、日本が保有する総合技術力 を発揮し、世界に発信していくにふさわしい分野 である。そして、粒子線治療の発展において、日 本はこれまでパイオニア的な役割を果たし、世界 をリードしてきた。その理由は、

- 日本の研究所やメーカーにおいて長年培って
 きた加速器技術と、ものづくりへのこだわり
- ・ 産官学の協力体制
- ・ 治療に対する実用的なアプローチ

といった点にある。そして、日本の研究用加速器 の強みが一大要因であったことは海外と比べて も明らかである。そして今後も加速器技術が粒子 線治療の中心的な技術であり続けることは変わ りないが、その反面、医療装置の分野では欧米の ほうが強いと言われてきた。この分野は技術的に 最先端であり続けることは必須であり、そのため にも今後、元気な若手が多数参加し、技術的に牽 引していくことを切望する。

末筆ながら、今回高エネルギー加速器セミナー OHO'12 にて講義する機会をいただいた高エネル ギー加速器研究機構の木村嘉孝名誉教授、ならび に OHO'12 校長の古屋貴章教授に感謝いたしま す。放射線医学総合研究所、ならびに群馬大学重 粒子線医学研究センターの先生方には、長年にわ たり技術指導をいただいたことを感謝いたしま す。そして技術原稿の作成にあたっては、三菱電 機磁気応用先端システム部員をはじめ、関係者 一同の協力に感謝します。

参考文献

[2.1.-1] 西臺武弘, 放射線治療物理学, 文光堂.

[2.1-2] 福本貞義,日本の陽子線治療のはじまり, 加速器, Vol.3, No.1, pp.3-9 (2006).

[2.1-3] 辻井博彦, 陽子線によるがん治療, Isotope News, No.460, pp.2-7 (1992).

[2.1-4] 福本貞義, 粒子線治療の現状, 日本原子力 学会誌, Vol.35, No.10, pp.885-890 (1993).

[2.1-5] 渡邊立子, 重粒子線トラックと DNA 損傷, 放射線科学, 第 89 号, pp.13-19 (2010).

[2.1-6] M. Komori, T. Furukawa, T. Kanai, K. Noda, "Optimization of Spiral-Wobbler System for Heavy-Ion Radiotherapy," Jpn. J. Appl. Phys. Part 1 **43** (9A), 6463-6467 (2004).

[2.1-7] 放射線医学総合研究所,「放医研 NEWS」 2004 年 4 月号から引用した図に追加した.

[2.2-1] T. Kanai et al., "The Layer-Stacking Irradiation Method," Med. Phys. **10**, 344-346 (1983).

[2.2-2] N. Kanematsu et al., "Treatment Planning for the Layer-stacking Irradiation System for Threedimensional Conformal Heavy-ion Radiotherapy," Med. Phys. **29** (12), 2823-2829 (2002).

[2.2-3] T. Kanai et al., "Commissioning of a conformal irradiation system for heavy-ion radiotherapy using a layer-stacking method," Med. Phys. **33** (8), 2989-97 (2006).

[2.2-4] T. Kanai et al., "Spot Scanning System for Proton Radiotherapy," Med. Phys. **7** (4), 365-369 (1980).

[2.2-5] T. Furukawa et al., "Design Study of a Raster Scanning System for Moving Target Irradiation in Heavy-ion Radiotherapy," Med. Phys. **34** (3), 1085-1097 (2007).

[2.2-6] T. Furukawa et al., "Delivery Verification Using 3D Dose Reconstruction Based on Fluorescence Measurement in a Carbon Beam Scanning Irradiation System", Med. Phys. **35** (6), 2235-2242 (2008).

[2.3-1] Particle Data Group 27 "Passage of particles through matter": "Review of particle physics".

[2.3-2] W. T. T. Chu "Overview of light-ion beam therapy": IAEA-TECDOC-1560 "Dose Reporting in Ion Beam Therapy" p. 5.

[2.3-3] G. H. Hartmann et al., Phys. Med. Biol. 44, 1193-1206 (1999).

[2.3-4] L. Hong et al. "A pencil beam algorithm for proton dose calculations," Phys. Med. Biol. **41**, 1305–1330 (1996).

[2.4-1] http://ptcog.web.psi.ch/patient_statistics.html

[2.4-2]

http://www.hibmc.shingu.hyogo.jp/achieve.html

[2.4-3]

http://www.nirs.go.jp/hospital/result/pdf/2012_0221.pdf

[2.4-4] http://www.hibmc.shingu.hyogo.jp/consult.html

[3.3-1] Inaniwa T, et al., "Evaluation of hybrid depth scanning for carbon-ion radiotherapy," Med. Phys. **39** (5), 2820-2825, May 2012.

[3.3-2] 兼松, 遠藤, 金井, 遊佐, "積層原体照射の ための治療計画", HIMAC-082, p.20.

[3.3-3] Y. Iwata et al., "Multiple-energy Operation with Quasi-DC Extension of Flattops at HIMAC", Proc. of IPAC'10, Kyoto, Japan.

[3.3-4] T. Furukawa et al., "Design of synchrotron and transport line for carbon therapy facility and related machine study at HIMAC," Nucl. Instrum. Methods **A 526**, 1050-1053 (2006).

[4.1-1] http://ptcog.web.psi.ch/

[4.1-2] http://www.nirs.go.jp/

[4.2-1] 岩田佳之他、重イオン用超伝導回転ガン トリーの開発,第9回日本加速器学会年会(2012).

[4.3-1] 藤田 敬他:「重粒子線がん治療装置 (HIMAC)の現状と展望」,低温工学 44巻 11号 (2009).

[4.5-1] http://www.klinikum.uni-heidelberg.de/

[4.5-2] P. Urschütz et al., "Status of the Siemens Particle Therapy Acceleratos" Proc. of IPAC'10 p. 70.

[4.6-1] P.J.Bryant et al, "Proton-Ion Medical Machine Study (PIMMS)," CERN/PS 99-010.

[4.6-2] M. Pullia et al., "Status Report on the Centro Nazionale Di Adroterapia Oncologica (CNAO)," EPAC08 TUOCG02. [4.6-3] M. Benedict et al., "Overview of the MedAustron Design and Technology Choices" IPAC10 MOPEA020.

[4.7-1] Y. Jongen et al., "IBA C400 Cyclotron Project for Hadron Therapy," in Cyclotrons and Their Applications 2007, 18th International Conf.

[4.8.1] E. Pedroni, "Concepts for Gantry Systems" in *Ion Beams in Tumor Therapy*, edited by Ute Linz, (Chapman & Hall, 1995) p.215.

[4.8-2] 荷電粒子線治療装置および回転ガントリ, 特開 2006-166947, 放射線医学総合研究所.

[4.8-3] PTCOG47, Florida, USA, 2008.

[4.8-4] PTCOG51, Seoul, Korea, 2012.

[5.1-1] Y. Iwata, et al, "Development of a Compact High-efficiency Injector for Medical Accelerators," Proc. of the 3rd Annual Meeting of Particle Accel. Soc. of Japan and the 31st Linear Accelerator Meeting in Japan, 2006.

[5.4.1] 古川卓司, 普及型がん治療施設用小型シン クロトロンの設計, 放医研ニュース No.103. http://www.nirs.go.jp/report/nirs_news/mokuji2005.html

[5.4-2] 山崎長治他,"重粒子線がん治療加速器用 偏向電磁石電源の開発",電気学会産業応用部門 大会 2010 (JIASC 2010).

[5.4-3] S. Ninomiya, et al., "Conceptual Design of a Non-Resonant Accelerating System," KEK Report 92-2, April 1992.

[5.4-4] S. Ninomiya, et al, "Non-Resonant Accelerating System at the KEK-PS Booster," Proc. of EPAC 2004, Lucerne, Switzerland.

[5.4-5] M. Kanazawa, et al, "RF cavity with Co-based Amorphous Core," Nucl. Instrum. Methods **566** (2), 195-204 (2006).

[6.3-1]

http://www.nirs.go.jp/information/event/report/2011/1 024.shtml

[6.2-1] R. Yamakoshi et al., "Implicit Feature-Based Alignment System for Radiotherapy," Int. Conf. on Pattern Recognition, pp. 2286-2289 (2010).

[6.2-2] M. Uematsu et al., "A Dual Computed Tomography Linear Accelerator Unit for Stereotactic Radiation Therapy: A New Approach Without Cranially Fixated Stereotactic Frames", Int. J. Radiation Oncology Biol. Phys., **35** (3), 587-592 (1996). [6.2-3] S. Minohara, T. Kanai, M. Endo, et al., Respiratory Gated irradiation system for Heavy-ion Radiotherapy, Int. J. Radiation Oncology Biol. Phys. **47** (4), 1097-1103 (2000).

[6.2-4] H. Shirato et al., "Four-dimensional treatment planning and fluoroscopic real-time tumor tracking radiotherapy for moving tumor," Int. J. Radiation Oncology Biol. Phys. **48** (2) ,435-442 (2000).

[7.1-1] T. Furukawa, et al, "Performance of the NIRS fast scanning system for heavy-ion radiotherapy," Med. Phys. **37**, 5672-5682 (2010).

[7.1-2] K. Torikai, et al, "Sub-mm Therapeutic Carbon-Ion Irradiation Port in Gunma University," Proceedings of IPAC2011, THPS076 (2011).

[7.2-1] E. Takeshita, et al, "Status report of Gunma University Heavy-Ion Medical Center," Proc. of the 8th Annual Meeting of Particle Accelerator Society of Japan, MOPS0137 (2011).

[7.4-1] 外部放射線治療における吸収線量の標準 測定法 (標準測定法 01),日本医学物理学会編, 136-138 (2005).

[7.4-2] W. Diethorn, "A methane proportional counter system for natural radiocarbon measurements," USAEC Report NY06628, 1956. Also doctoral dissertation, Carnegie Inst. of Technology.

[10.1-1] A. Luhr et al., "How to achieve LEToptimized treatment planning with clinical ion beams?" PTCOG51, Seoul, 2012.