超伝導の基礎

はじめに

このテキストは CERN Accelerator School の ために書かれたテキスト [1] を参考にしています. 主に加速器の超伝導電磁石の開発に携わる人に向 けて書かれたものです.超伝導の発展の歴史,現 象論 (London の理論, GL 理論), BCS 理論の初歩, Aharonov–Bohm 効果, Josephson 効果について 入門的な内容を書きました.BCS 理論については 場の量子論を用いた議論はしていません.式の導 出について不明な部分は,参考書,例えば [2] 等で 確認して下さい.興味のある箇所があれば,教科 書等で理解を深めて頂ければと思います.

1 導入[1]

超伝導は 1911 年にオランダの物理学者, H. Kamerlingh Onnes によって発見された [3]. こ れは彼がヘリウムの液化に成功して3年後のこと であった. Onnes は低温下の金属の電気伝導を 研究している時に、ちょうど液体ヘリウムの沸点 で水銀サンプルの抵抗が測定限界以下に減少した ことに気がついた.その時の測定値を図1に示 す [3]. Onnes は, この全く予期しなかった現象 を「超伝導」(Superconductivity) と名付けた. こ の名称は今日まで使用されている. この転移が起 こる温度は,臨界温度 Tc と呼ばれる. 超伝導状態 はさまざまな物質で観測されているが, 意外なこ とに、常温で良導体である銅、銀や金といった金 属では,非常に高い圧力を加えない限り,超伝導 状態に転移しない. このことは図2に示されてい る. 図2は銅,スズ(左図),及び高温超伝導体であ る YBa₂Cu₃O₇(右図)の抵抗率を温度の関数とし て示したものである.表1は,いくつかの重要な 超伝導体のゼロ磁場での臨界温度と臨界磁場の一 覧である.

Onnes は簡易的な抵抗測定では無限の伝導度 を証明するには感度が足りないことが分かってい



図 1: Onnes による世界初の超伝導の測定デー タ [3]



図 2: 銅, スズ及び YBa₂Cu₃O₇ の極低温における 抵抗値 [1].

た. そこで,より良い方法を編み出した. それはリ ング内に誘導電流を発生し,生成された磁場の減 衰率を決定する方法である. この実験方法の概略 図を図3に示す. 棒磁石を常伝導リングの内に挿 入し, T_c 以下に冷却された後に取り除く. この時 に発生する誘導電流は以下のように指数関数的に 減衰するであろう.

$$I(t) = I(0) \exp(-t/\tau)$$
 (1.1)

時定数はインダクタンスと抵抗の比, $\tau = L/R$ と なる.常伝導の金属リングの場合,この時定数は 100 µs のオーダーである.しかしながら,超伝導 リングの場合,10⁵年と計測された.即ち抵抗は少 なくとも銅に比べてオーダー15以下で,抵抗がゼ ロの場合と区別は出来ない.これを応用した例が, 短絡回路モードでの磁気共鳴イメージング (MRI)

表 1: 一般的な物質の臨界温度 (単位:K) と臨界磁場 (単位:T) [4]. 臨界温度は以下磁場が零のときの値. 臨界磁場は Ti~Nb は温度 T = 0 K の場合, NbTi~Nb₃Al は温度 T = 4.2 K における上部臨界磁場の値.

Material	Ti	Al	Hg	Sn	Pb	Nb	NbTi	Nb ₃ Sn	Nb ₃ Al
T _c [K]	0.39	1.18	4.15	3.7	7.2	9.29	9.5	18.3	18.9
H _c [T]	0.0056	0.0099	0.0412	0.0309	0.0803	0.1950	11.5	22	32

のためのソレノイドコイルの運転である. そこで は3×10⁻⁹ h⁻¹ といった非常に長い減衰率が得ら れている.



図 3: 電流の減衰を測定するための超伝導リング 内での永久電流の誘導方法. 棒磁石を常伝導状態 のリング内に挿入(左図). 温度を T_c以下に冷却し, リングを超伝導状態にした後, 棒磁石を取り除く (右図).

超伝導と磁場との間には深い関係がある. Meissner と Ochsenfeld は 1933 年に鉛のような 超伝導物質は T_c 以下に冷却されると, その内部 の弱い磁場を完全に排除する一方で, 強い磁場内 では超伝導状態が破れ, 常伝導状態に転移するこ とを見い出した [5]. T_c 以下になると, 自然に磁 場が排除される現象は Maxwell 方程式では説明 できず, 非古典的現象であることが分かった. そ の二年後, ロンドン兄弟 (H. and F. London) は Meissner-Ochsenfeld 効果の現象論的な説明を与 える方程式を提案したが [6,7], London 方程式の 正当性は曖昧のままであった.

しかし, 1957 年に発表された Bardeen, Cooper, Schrieffer による超伝導の理論によりこれは正当 化された [8]. BCS 理論はこの興味深い現象の理解 に革命をもたらした. これは超伝導電流は単独の 電子によって引き起こされるのではなく, Cooper 対と呼ばれる互いに反対の向きの運動量とスピン を持つ電子のペアによって輸送されるのである. すべてのペアは一つの量子状態, BCS 基底状態に 入り, そのエネルギーは, エネルギーギャップに よって単一電子の量子状態から, 分離される. BCS 理論は, エネルギーギャップの温度依存性や臨界 温度との関係, 磁束の量子化, 量子干渉現象の存在 など, この理論によって, 予測または示唆された現 象の多くが実験によって確認され, また実用化も されている.

超伝導の実用性に関して重要な出来事は, 磁力 線に対する反応の異なる二種類の超伝導体がある ことが発見されたことである。鉛、水銀、亜鉛、ア ルミニウムのような元素は第1種超伝導体と呼ば れる. それらのバルク材料内には磁場が侵入でき ない. さらに, 印加磁場が (温度の関数である) 臨 界磁場, Hcより低ければ超伝導状態にある. 鉛-インジウム,ニオブ-チタン,ニオブ-スズなどの 超伝導合金やニオブ元素はすべて,第II 種超伝導 **体**に属する. これらの物質は, H_{c1} と H_{c2} という 2つの臨界磁場によって特徴付けられる. H_{c1} 以 下では,磁場を完全に排除するマイスナー相にあ り, H_{c1} < H < H_{c2}の範囲では, 磁場が磁束管の 形でバルク材料に侵入出来る混合相の状態となっ ている. Ginzburg-Landau 理論 [9] は, この2種 類の違いに理論的な根拠を与えている. 1960年 頃, Gorkov [10] は現象論的な Ginzburg-Landau 理論が BCS 理論の極限的な場合であることを示 した.

Abrikosov [11] は、第 II 種超伝導体の磁束管 が三角形に配列することを予言した. これは Essmann と Träuble [12] による磁気装飾法 (Bitter 法)1と呼ばれる美しい実験で確認された.

1962 年, Josephson [13] は, 薄い絶縁層で隔て られた2つの超伝導体の系における量子論的トン ネル効果を研究し, ジョセフソン接合のような特 異で興味深い性質を予言した. それは微小磁場に 対して超高感度な超伝導干渉装置 (SQUID) への 道を開いた.

2 Meissner-Ochsenfeld 効果と現 象論

2.1 Meissner-Ochsenfeld 効果

超伝導の特徴として電気抵抗が零であることの 他に,マイスナー効果がある.マイスナー効果は 超伝導体内への磁束の侵入を遮蔽する現象である (完全反磁性).完全反磁性は完全導体でも発生し うるが,超伝導体とは決定的に異なる点がある.そ の違いについて,簡単な思考実験で紹介する[2].

完全導体 まず, 完全導体の振舞いを示す. ここ で説明する完全導体は, T < T_c で完全導体 (電気抵 抗, R = 0) になると仮定する. 図 4-a に示すように, 最初に磁場を印加していない状態で常温 (T > T_c) から低温 (T < T_c) まで冷す. ここでこの金属は完 全導体となる. この状態で外部磁場 $|\vec{\mathbf{H}}| > 0$ を印 加すると, レンツの法則により, 導体内部で $\vec{\mathbf{H}} = 0$ を保つように遮蔽電流 $\vec{\mathbf{j}}$ が円柱表面に流れる. この 状態から $\vec{\mathbf{H}} = 0$ にすると, 導体内部磁場は $\vec{\mathbf{H}} = 0$ のままとなる.

次に, 温度が T >T_c の時に有限の外部磁場を印 加する ($\vec{H} \neq 0$, 図 4-b). この時, 導体内は \vec{H} とな る. この状態から温度を T < T_c の状態まで変化 させると, 導体内部磁場 \vec{H} は保たれる. さらに外 部磁場を $\vec{H} = 0$ に変化させると, レンツの法則に より, 導体内部磁場を保つように導体表面に電流 が流れる. したがって, 棒磁石のようになる. 即 ち, 完全導体の場合, 磁場を印加する過程によっ て, \vec{H} , T が同じでも導体内部の状態が異なる. これを式で表わすと次のようになる. オームの 法則は電流密度 j と電場 Ĕ を用いて

$$\vec{j} = \sigma \vec{E}$$
 (2.1)

と表わされる. σは電気伝導率で,

$$\rho = \frac{1}{\sigma} \tag{2.2}$$

の関係にある抵抗率を0とすると, $\sigma \rightarrow \infty$ となる. この時, 式 (2.1) の \vec{j} が有限であるためには,

$$\vec{\mathsf{E}} = 0 \tag{2.3}$$

でなければならない. 式 (2.3) を電磁誘導を記述す る Maxwell 方程式 (E.4) に代入すると,

$$\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0 \tag{2.4}$$

を得る.即ち,完全導体内では古典電磁気学的に 内部磁場は時間的に変化しない.

超伝導導体 図 4-c のように, T > T_c において零 磁場状態にある円筒の超伝導体を T_c まで冷す. こ こで磁場 $\mathbf{\hat{H}} \neq 0$ を印加すると, 完全導体の時と同 様に円柱表面に遮蔽電流 j が流れる. このまま磁 場を零磁場にすると, 遮蔽電流は消失し, 元の状 態に戻る. また, 図 4-d のように, T > T_c におい て磁場 $\mathbf{\hat{H}}$ を印加してから, T_c 以下まで冷す. そ うすると, T_c になった瞬間に遮蔽電流 $\mathbf{\hat{J}}$ が流れて, 導体内の磁場は零となる. この状態から $\mathbf{\hat{H}} = 0$ にすると, 遮蔽電流は消失する. これは完全導体 の場合 (b) の最終状態とは異なる. 即ち, 超伝導 体の場合, 磁場を印加する過程によらず, 超伝導 体内は磁場が零となるように遮蔽される. これは Meissner-Ochsenfeld 効果と呼ばれる. またこ のことは式 (2.4) に

$$\vec{\mathbf{B}} = 0 \tag{2.5}$$

というより厳しい制限を課す.

相図 (T,B) での動きを図 5 に示す. 横軸は温度, 縦軸は外部磁場を表わしている. B_c(T) の曲線よ り外側は常伝導相であり, また内側の (灰色で塗り

¹磁性体粉末を超伝導表面に散布すると,磁場は常伝導領 域に集中しているので,磁性体粉末はその部分に集まる.そ れを電子顕微鏡で観察する.



図 4: 完全導体 (左枠内) と超伝導体の違い (右枠内).

つぶされた) 領域は超伝導相にあり, Meissner 効 果により超伝導体内は磁気遮蔽されて磁場は零と なっている. 図5の(i)~(iii) は図4(d) に記した状 態(i)~(iii) に相当する. ここで磁場を(iii) から(ii) に矢印に沿って印加した場合と磁場を印加した状 態で温度を常伝導相の(i) から(ii) に減少させた場 合は相図上で同じ位置となる. このことは, 超伝 導は単に電気抵抗が消失する現象ではないことを 示している.



Meissner 効果により,過去の励磁の履歴とは無 関係に外部磁場と温度によって状態が一義的に決 まることが分かる.これは超伝導状態は熱力学に おける一つの相であることを意味している. 例え ば,水の例を取ると圧力と温度が決まれば,その履 歴によらず,固体相,液体相 もしくは気体相のど の相になるのか一義的に決まる. 同様に,温度,T と外部磁場,H(物質によっては圧力も関係する)の 大きさが決まれば,(T,H)の履歴によらず,超伝導 相か常伝導相か決まるのである. このことは超伝 導の現象論に熱力学が適用可能ということを意味 している.

図5に示した H_c(T) は経験的に以下の式で記述 出来る.

$$H_{c}(T) = H_{c}(0) \left[1 - \left(\frac{T}{T_{c}}\right)^{2} \right]$$
(2.6)

ここで. H_c は臨界磁場であり, H_c(0) は絶対零度 における臨界磁場である. この経験則は臨界磁場 のパラボリック則と呼ばれている.

2.2 London 方程式 [2]

最初に Meissner-Ochsenfeld 効果を巧みに説明 したのは Heinz と Fritz の London 兄弟であった. 彼等は超伝導状態における全電流 \vec{j} が以下のよう に超伝導電流 \vec{j}_{s} ,常伝導電流 \vec{j}_{n} から構成されると 考えて,

$$\vec{j} = \vec{j}_s + \vec{j}_n \tag{2.7}$$

と仮定した. 超伝導電流を担う超電子は摩擦を受けない. そうすると, 電場 Ē 内での運動方程式は以下のように表わされる.

$$m^* \frac{\partial \vec{v}_s}{\partial t} = e^* \vec{E}$$
 (2.8)

ここで, m*, e*, および vs はそれぞれ超伝導電子 の質量, 電荷, および 速度である. 超伝導電流密 度は

$$\vec{\mathbf{j}}_{\rm s} = e^* \mathbf{n}_{\rm s} \vec{\mathbf{v}}_{\rm s} \tag{2.9}$$

と表わされる. ここで, n_s は超伝導電子の数密度 である. 式 (2.8) と (2.9) より,

$$\frac{\partial \vec{j}_{s}}{\partial t} = \frac{1}{\Lambda} \vec{E}, \qquad (2.10)$$

$$\Lambda \equiv \frac{\mathrm{m}^*}{\mathrm{n}_{\mathrm{s}} e^{*2}} \tag{2.11}$$

となる.これは**加速方程式**と呼ばれる.式 (2.10) の両辺に **V**×を作用させると,

$$\vec{\nabla} \times \frac{\partial \vec{j}_{s}}{\partial t} = \frac{1}{\Lambda} \vec{\nabla} \times \vec{E}$$
 (2.12)

となる. ここで Maxwell 方程式 (E.1),

$$\vec{\mathbf{V}} \times \vec{\mathbf{E}} = -\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t}$$
 (2.13)

を代入すると,

$$\vec{\nabla} \times \frac{\partial \vec{j}_{s}}{\partial t} = -\frac{1}{\Lambda} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$
 (2.14)

となり,整理すると,

$$\frac{\partial}{\partial t} \left(\Lambda \vec{\nabla} \times \vec{j}_{s} + \vec{B} \right) = 0 \qquad (2.15)$$

が得られる.よって,上記の括弧内は定数でなけれ ばならない.ここまでは電子を摩擦無しの加速に 対して適用される古典電磁気学と全く同じである. 例えば加速器の真空中を飛行する電子の運動がこ れに対応する.London 兄弟はここで Meissner 効 果が表われるために,その定数を0とおいた.即ち,

$$\Lambda \vec{\nabla} \times \vec{j}_{s} + \vec{B} = \vec{0}, \qquad (2.16)$$

となり,式(2.15)により,ある時刻で式(2.16)が成 り立てば,すべて時刻でこの式が成立する.これ は London 方程式と呼ばれる.ただし,この仮定 は古典物理学の範囲では正しくない.例えば,通 常の金属は電場が無けば電流密度は消滅し,静磁 界が印加されているかどうかは重要ではない.し かし,第 I 種超伝導体にはこの式(2.16)が適用可 能である.

次に Maxwell 方程式 (E.2) において,

$$\frac{\partial \vec{\mathbf{D}}}{\partial t} = 0 \tag{2.17}$$

$$\vec{\mathbf{H}} = \vec{\mathbf{B}}/\mu_0 \tag{2.18}$$

とすると,以下の式が得られる.

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j}_s \tag{2.19}$$

この式に $\vec{\nabla}$ ×を作用すると,

$$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{B}) = \mu_0 \vec{\nabla} \times \vec{j}_s$$
 (2.20)

となる. ここでベクトル解析の公式 (F.3) を用いると,

$$-\nabla^2 \vec{\mathbf{B}} - \mu_0 \vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{j}}_{\rm s} = 0 \tag{2.21}$$

となる.上式を London 方程式 (2.16) に代入す ると,

$$\nabla^2 \vec{\mathbf{B}} - \frac{\mu_0}{\Lambda} \vec{\mathbf{B}} = \vec{\mathbf{0}}$$
(2.22)

が得られる. ここで,

$$\lambda_{\rm L} \equiv \sqrt{\frac{\Lambda}{\mu_0}} = \sqrt{\frac{m^*}{\mu_0 n_{\rm s} e^{*2}}} \qquad (2.23)$$

と置くと,

$$\nabla^2 \vec{\mathbf{B}} - \frac{1}{\lambda_{\rm T}^2} \vec{\mathbf{B}} = \vec{\mathbf{0}}$$
(2.24)

となる. ここで λ_L は London の磁場侵入深さ, London's penetration depth と呼ぶ. これは長 さのディメンションを持っている. また,式 (2.24) は常伝導では正しい方程式ではない.

この式を簡単な例で調べるため,x < 0の空間は 真空で,x ≥ 0の空間は半無限の超伝導体で占めら れており, 一様な外部磁場が印加されている場合 について考える (図 6). この場合は一次元の問題 になって,式(2.24)は以下のように表わされる.

$$\frac{d^2 B_y(x)}{dx^2} - \frac{1}{\lambda_I^2} B_y(x) = 0.$$
 (2.25)

境界条件は, $x \to \infty$ で B = 0, x = 0 において (連続性により)B = B_y なので, この方程式を解 くと

$$B_{y}(x) = B_{0} \exp\left(-\frac{x}{\lambda_{L}}\right), \qquad (2.26)$$

が得られる. この式は磁東密度は超伝導体内で 突然零になるわけではなく,ある程度侵入し,そ れは境界面からの距離の指数関数で減少すること を表わしている (図 7). 典型的な侵入深さは非常 に浅く, 20~50 nm である. よって実質的には超 伝導体内では磁東密度は零と考えてよい. これが Meissner-Ochsenfeld 効果である.

BCS 理論によると, 超伝導電子の運び手は1つ の電子ではなく, 対となった2つの電子 (Cooper 対) であり, その密度は $n_c = n_s/2$ である.また, 質量, 電荷は, $m_c = 2m_e$, $e_c = 2e$ なので, これら を式 (2.23) に代入するとわかるように, 単一電子 と Cooper 対の侵入深さは同じである.

次に,式(2.19)に式(2.26)を代入して,電流密度 j_sについて解くと,

$$j_{s}(x) = j_{z}(x) = -\frac{1}{\mu_{0}} \frac{dB(x)}{dx}$$
$$= -\frac{1}{\mu_{0}} \frac{d}{dx} \left[B_{0} \exp\left(-\frac{x}{\lambda_{L}}\right) \right]$$
$$= \frac{B_{0}}{\mu_{0}\lambda_{L}} \exp\left(-\frac{x}{\lambda_{L}}\right)$$
(2.27)

となる. 超伝導電流も境界面から厚さ λ_L の層内 を境界面と平行で且つ磁場に垂直な方向 (図 6 の 紙面に垂直な方向) に生じることを表わしている.



図 7: 半無限超伝導体内の磁場分布

第 I 種超伝導体の場合, 磁場を許容できるのは 薄い表層だけである.このことから電流も薄い層 に限定されることになる.内部電流はバルクの中 に磁場を発生するので許容されない.鉛製の円柱 の軸に平行な外部磁場によって誘起される磁場と 電流を図 8(左)に示す.もし電流を鉛のワイヤー に流すと,興味深い現象が起きる.電流は薄い約 20 nmの層にだけに流れ,そして,ワイヤー内を流 れる正味の電流は小さい図 8(右).これは第 I 種超 伝導体が超伝導コイルに適していないことの, 第 一の示唆である.

侵入深さは BCS 理論の計算によると温度依存 をもつ. 臨界温度に近づくと, 超伝導電子密度は零 になるので, λ_L は無限大となる (図 9). すなわち,

$$\lambda_{\rm L} \rightarrow \infty \quad \text{for} \quad \mathsf{T} \rightarrow \mathsf{T}_{\rm c}.$$
 (2.28)

無限の侵入深さは磁場が物質内で減衰しないこと を意味している.磁場中に置かれた常伝導体内で は磁場は減衰しないことと同様である.



図 8: 円柱状の超伝導体の軸と平行に外部磁場が 印加された時の遮蔽電流(左図)と第1種超伝導体 から作られたワイヤ内を流れる輸送電流(右図). 点線の外側の層を電流は流れる.



図 9: ロンドン侵入深さの温度依存性

2.3 Pippard 方程式 [2, 14]

Pippard はスズ (Sn) の単結晶にインジウム (In) を添加すると, 侵入深さ(λ₀) がある濃度から増大 することを発見した.図10がPippardによる測定 結果で,電子の平均自由行程(l)を関数として測定 された侵入深さ (λ₀) を, In の添加率 (0~3%) が異 なる6種類のSn単結晶のサンプルについてプロッ トしている. 不純物は電子を散乱するので添加率 を増やすと、1は短くなる.1が減少すると、入0が約 2倍に増大しているのがわかる. London 理論では 侵入深さ (λ_L) は超伝導電子密度 $n_s \geq \lambda_L \propto n_s^{-1/2}$ の関係にあり、また、 $n_s \propto (1-T/T_c)^4$ の関係がある ため, λ_L はT/T_cに依存する.一方で,この測定条件 では臨界磁場や臨界温度(T_c)はほとんど変化して いない (In 添加による Tc の変化は約3%程度). し たがって n。もほとんど変化しておらず, London 理論では侵入深さがこのように増大することは説 明出来ない. そこで,彼は超伝導電子のコヒーレ ント長とのを取り入れた理論を提唱した [15].



図 10: Pippard による侵入深さ, λ₀ の測定結果. 横軸は電子の平均自由行程,ℓ [15].

まず始めに, London 方程式 (2.16) をベクトル ポテンシャルで表記する. このために, Maxwell 方程式を Lorentz ゲージにおける電磁ポテンシャ ル, ($\vec{A}_L(\vec{r},t), \phi_L(\vec{r},t)$)を用いて書き直す. これは,

$$\vec{\mathbf{E}}(\vec{\mathbf{r}},t) = -\frac{\partial \vec{\mathbf{A}}_{\mathrm{L}}(\vec{\mathbf{r}},t)}{\partial t} - \vec{\mathbf{V}} \phi_{\mathrm{L}}(\vec{\mathbf{r}},t), \qquad (2.29)$$

$$\vec{\mathbf{B}}(\vec{\mathbf{r}},t) = \vec{\mathbf{V}} \times \vec{\mathbf{A}}_{L}(\vec{\mathbf{r}},t)$$
(2.30)

$$\left(\nabla^2 - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \vec{\mathbf{A}}_{\rm L}(\vec{\mathbf{r}}, t) = -\mu_0 \vec{\mathbf{j}}(\vec{\mathbf{r}}, t), \qquad (2.31)$$

$$\left(\nabla^2 - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \Phi_{\rm L}(\vec{\mathbf{r}}, t) = -\frac{1}{\epsilon_0} \rho(\vec{\mathbf{r}}, t), \qquad (2.32)$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A}_{\rm L}(\vec{\mathbf{r}},t) + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi_{\rm L}(\vec{\mathbf{r}},t)}{\partial t} = 0, \quad (2.33)$$

で表わされる. London 方程式 (2.16) に式 (2.30) を代入すると,

$$\vec{\nabla} \times \vec{j}_{s}(\vec{r},t) + \frac{1}{\Lambda}\vec{\nabla} \times \vec{A}_{L}(\vec{r},t) = 0$$
 (2.34)

となる.上式を整理すると,

$$\vec{\mathbf{V}} \times \left(\vec{\mathbf{j}}_{s}(\vec{\mathbf{r}},t) + \frac{1}{\Lambda} \vec{\mathbf{A}}_{L}(\vec{\mathbf{r}},t) \right) = 0$$
 (2.35)

と書き表わせる. よって上式は以下の式と同じである.

$$\vec{\mathbf{j}}_{s}(\vec{\mathbf{r}},t) + \frac{1}{\Lambda}\vec{\mathbf{A}}_{L}(\vec{\mathbf{r}},t) = \nabla\phi(\vec{\mathbf{r}},t)$$
 (2.36)

$$\vec{j}_{s}(\vec{r},t) + \frac{1}{\Lambda} \left(\vec{A'}_{L}(\vec{r},t) + \Lambda \vec{\nabla} \phi(\vec{r},t) \right) = \vec{\nabla} \phi(\vec{r},t)$$
(2.37)

となる. そうすると, 上式の ϔφ は消去できて, A′ を A に改めて書き直すと,

$$\vec{\mathbf{j}}_{s}(\vec{\mathbf{r}},t) + \frac{1}{\Lambda}\vec{\mathbf{A}}_{L}(\vec{\mathbf{r}},t) = 0$$
 (2.38)

が得られる. これが London 方程式のベクトルポ テンシャル表記である.

London 理論では, 超伝導電子はある点 \vec{r} での ベクトルポテンシャル, $\vec{A}(\vec{r})$ を受けるが, Pippard は超伝導電子は ξ_0 の範囲のベクトルポテンシャ ルを受けるとした. 彼は異常表皮効果の類推から この方法を見いだした.

異常表皮効果について少し説明する. 通常の表 皮効果は金属の任意の点における電流密度は, 同 じ点における電場の値によって完全に決定される ことが暗黙のうちに仮定されている. つまり伝導 電子の自由行程が電界の有効侵入深さに比べて十 分に短いということである. この条件は, 温度が 十分に高ければ満たされるが, 低温ではこの仮定 が成り立たなくなる. 異常表皮効果はこのような 条件で生じる表皮効果である.

低温では電気抵抗は小さくなるので,交流伝導 率(リアクタンス)は増加する.そうすると古典 的な表皮深さは減少するが,電子の自由行程は長 くなる.電子は平均自由行程の範囲内で跳ね回る ので,金属内の任意の点における電流密度は,電 子が局在する体積にわたり平均化された電界とし てとらえる必要がある.これを考慮に入れた位 置すでの電流密度 j(r)は以下のように Reuter と Sondheimer によって定式化されている [16, 17].

$$\vec{j}(\vec{\mathbf{r}}) = \frac{3\sigma}{4\pi l} \int \frac{\vec{\rho}(\vec{\rho} \cdot \vec{E}(\vec{r'}))}{\rho^4} \exp\left(-\frac{\rho}{l}\right) d^3 \vec{\mathbf{r}}' \quad (2.39)$$

ここで, $\vec{\mathbf{E}}(\vec{\mathbf{r}})$ は位置 $\vec{\mathbf{r}}$ での電場, 1 は電子の平均自 由行程, $\vec{\rho}$ は $\vec{\mathbf{r}}$ から見た位置ベクトル, $\vec{\rho} = \vec{\mathbf{r'}} - \vec{\mathbf{r}}$ である. この式を分かりやすいように以下のように変形 する.

$$\frac{3\sigma}{4\pi l} \int \frac{\vec{\rho}}{\rho} \cdot \frac{\vec{\rho} \cdot \vec{E}(\vec{r'})}{\rho} \cdot \frac{1}{\rho^2} \exp\left(-\frac{\rho}{l}\right) d^3 \vec{r}' \quad (2.40)$$

積分内の最初の積は $\vec{\rho}$ の単位ベクトル,第2の項 は $\vec{\rho}$ 方向の電場成分,第3の項は電界の影響が距 離の2乗で減衰することを表わしている.この式 は \vec{r} における電流が位置 \vec{r} における電場だけでは なく,自由行程の範囲内の離れた位置 $\vec{r'}$ での電場 の影響を受けていることを意味している.

ここで,式(2.38)とオームの法則

$$\vec{j} = \sigma \vec{E} \tag{2.41}$$

を比較すると, ロンドン方程式は, オームの法則に おいて電界 $\vec{\mathbf{e}}$ をベクトルポテンシャル $\vec{\mathbf{A}}$ に置き かえたものと言える. 従って, 式 (2.39) の $\vec{\mathbf{e}}$ を $\vec{\mathbf{A}}$ におきかえると,

$$\vec{j}_{s}(\vec{r}) = -\frac{3}{4\pi\xi_{0}\Lambda} \int \frac{\vec{\rho}(\vec{\rho} \cdot \vec{A}(\vec{r'}))}{\rho^{4}} \exp\left(-\frac{\rho}{\xi_{0}}\right) d^{3}\vec{r'}$$
(2.42)

と表わせる. 上記を **Pippard 方程式**と呼ぶ. 係数 は $\lambda_L \gg \xi_0$ の時に London 方程式 (2.16) に帰着す るという条件から求められる. この式はある点の 電流密度が ξ_0 程度の領域のベクトルポテンシャ ルの影響を受けることを意味している. 言いかえ ると電子が ξ_0 程度の広がりをもつことになる.

不純物がある場合,式(2.42)の exp(-ρ/ξ₀)は伝 導電子の平均自由行程1による成分が加わり,

$$\exp\left(-\frac{\rho}{\xi}\right) = \exp\left(-\frac{\rho}{\xi_0}\right) \exp\left(-\frac{\rho}{\iota}\right)$$
$$= \exp\left[-\left(\frac{1}{\xi_0} + \frac{1}{\iota}\right)\rho\right] \qquad (2.43)$$

となる. よって不純物がある場合のコヒーレンス 長, ξ は

$$\frac{1}{\xi} = \frac{1}{\xi_0} + \frac{1}{\alpha l} \tag{2.44}$$

となる. αは大きさが1程度の数因子である.

また $l \ll \xi_0, \xi_0 \ll \lambda_0$ ではベクトルポテンシャ ル \vec{A} は半径 ξ_0 の範囲内では一定であるとみなす ことが出来るので,

$$\vec{\mathbf{j}}_{s}(\vec{\mathbf{r}}) = -\frac{1}{\Lambda} \left(\frac{\xi}{\xi_{0}} \right) \vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}})$$
 (2.45)

$$= -\frac{1}{\mu_0 \lambda_{\rm T}^2} \left(\frac{\xi}{\xi_0} \right) \vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}}) \tag{2.46}$$

$$= -\frac{1}{\mu_0 \lambda^2} \vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}}) \tag{2.47}$$

が得られる [2]. 最後の等号では

$$\lambda \equiv \lambda_{\rm L} \sqrt{\frac{\xi_0}{\xi}} \tag{2.48}$$

$$=\lambda_{\rm L}\sqrt{1+\frac{\xi_0}{\alpha l}} \tag{2.49}$$

を使用した. これは London 方程式 (2.38) におい て, λ_L を λ に置き換えたものなので, 修正された λ は侵入深さを与える. この侵入深さは不純物を 添加すると l は小さくなるので, 侵入深さが増え る. これは Pippard の実験結果をよく説明してい る. また l = ∞ の極限では, ロンドン侵入深さ, λ_L に一致する.

2.4 Ginzbrug Landau 理論 [2]

この章では Ginzbrug Landau(GL) 理論を紹介 する [18, 19]. この理論も現象論であるが, ロンド ン侵入深さ, コヒーレンス長が量子力学的波動関 数を用いて統一的に取り入れられており, 第 I 種 超伝導体と第 II 種超伝導体の境界を定量的に決め ることができる.

この章を読む前に第3章に目を通しておくこと をお薦めする.

GL 理論では系の状態を記述する「巨視的波動 関数」が存在すると仮定し、これを秩序パラメー ターとして構築された超伝導転移モデルである. 秩序パラメーターは系の秩序状態を特徴づけるも ので、高温の無秩序状態では0であり、低温状態は 有限の値をとる.例えば常磁性 \leftrightarrow 強磁性 2 次相 転移の場合、磁化 $\vec{\mathbf{M}}$ は秩序パラメーターである. Helmholtzの自由エネルギーが温度Tと秩序パ ラメーターηの関数で表わせるとして,秩序パラ メーターのべき乗で展開すると,

$$f(T,\eta) = f(T,0) + \alpha_2(T)\eta^2 + \alpha_4(T)\eta^4 \qquad (2.50)$$

となる. ここでη≥0である. 展開の次数はη⁴ で 打ち切っている.

温度一定における平衡状態は,式 (2.50) が極小 値を取る点である. T > T₀ で無秩序相が現われる ためには式 (2.50) で $\eta = 0$ とおいた f(T,0) が極小 を取る必要がある.

つまり,平衡状態の条件は,

$$\frac{\partial f(T,\eta)}{\partial \eta} = 0 \qquad (2.51)$$

$$\left(\frac{\partial^2 f(T,\eta)}{\partial \eta^2}\right)_{\eta=\eta_0} < 0$$
 (2.52)

となることである. ここで, η₀ は第一の方程式の η の解である.

展開係数 $\alpha_2(T)$ を T_c のまわりに Taylor 展開して, T – T_c の1次までを採用した項で近似し, $\alpha_4(T)$ の温度依存性を無視した Landau モデルでは,

$$\alpha_2(\mathsf{T}) = \alpha \varepsilon \tag{2.53}$$

$$\alpha_4(\mathsf{T}) = \beta \tag{2.54}$$

とする. ここで,

$$\epsilon = \frac{T - T_c}{T_c}$$
(2.55)

である. 図 11 は秩序パラメーターの関数として Helmholtz 自由エネルギーをプロットしたもので ある. 温度 T \ge T_c(点線と一点鎖線)の場合は $\eta = 0$ すなわち常伝導相で自由エネルギーが最小値をと るのに対し, T < T_c(実線)の場合は有限の $\eta = \eta_0$, において極小値をとる.

Ginzburg と Landau は超伝導秩序パラメータ として,量子力学的波動関数に類似の複素数値関数 Ψを採用し,これを**模擬波動関数, pseudo-wave** function と呼んだ.

式 (2.50) において $\eta = \Psi, \eta^2 = \Psi^* \Psi = |\Psi|^2$ とおき,二次相転移の Landau モデルを採



図 11: 各温度領域における Helmholtz 自由エネ ルギーと秩序パラメーターの関係 ($\alpha_4 > 0$). 点線 は T > T_c, 一点鎖線は T = T_c, 実線は T < T_c の場 合の自由エネルギー.

用し,式 (2.53), (2.54) を代入すると, 超伝導の Helmholtz 自由エネルギー密度 f_s は

$$f_{s} = f_{n} + \alpha \varepsilon |\Psi|^{2} + \beta |\Psi|^{4} \qquad (2.56)$$

と表わされる. ここで, $f_n = f(T,0)$ は常伝導相の 自由エネルギー密度である. 平衡状態 (式 (2.51), (2.52) を満足する状態) における超伝導秩序パラ メーターの絶対値の2乗 $|\Psi_0|^2$ は

$$|\Psi_0|^2 = -\frac{\alpha \epsilon}{2\beta} = -\frac{\alpha}{2\beta} \left(\frac{T - T_c}{T_c}\right)$$
(2.57)

となる.

Ginzburg と Landau は自由エネルギー (2.56) に空間微分の項を加えた. 空間微分の項は量子力 学からのアナロジーより, 超伝導電子の質量を m* として,

$$\frac{1}{2m^*} \left| -i\hbar \vec{\nabla} \Psi(\vec{\mathbf{r}}) \right|^2 \tag{2.58}$$

を仮定した. さらにベクトルポテンシャルによる 作用の項を付け加えると,

$$\frac{1}{2m^*} \left| \left(-i\hbar \vec{\nabla} - e^* \vec{A} \right) \Psi(\vec{r}) \right|^2 + \frac{1}{2\mu_0} \left| \vec{\nabla} \times \vec{A}(\vec{r}) \right|^2,$$
(2.59)

の項が加わる.以上より,磁場下における超伝導系

の Helmholtz 自由エネルギー密度の GL 展開は,

$$\begin{split} \mathbf{f}_{s} &= \mathbf{f}_{n} + \alpha \varepsilon \left| \Psi(\vec{\mathbf{r}}) \right|^{2} + \beta \left| \Psi(\vec{\mathbf{r}}) \right|^{4} \\ &+ \frac{1}{2m^{*}} \left| \left(-i\hbar \vec{\nabla} - e^{*} \vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}}) \right) \Psi(\vec{\mathbf{r}}) \right|^{2} \\ &+ \frac{1}{2\mu_{0}} \left| \vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}}) \right|^{2}, \quad (2.60) \end{split}$$

となる.式 (2.60)を体積 V にわたり積分すると,

$$\begin{split} \mathsf{F}_{s} &\equiv \mathsf{F}_{s}(\Psi, \Psi^{*}, \vec{\mathbf{A}}) = \int_{V} \mathsf{f}_{s} d\vec{\mathbf{r}} \\ &= \int_{V} \left[\mathsf{f}_{n} + \alpha \varepsilon \big| \Psi(\vec{\mathbf{r}}) \big|^{2} + \beta \big| \Psi(\vec{\mathbf{r}}) \big|^{4} \\ &+ \frac{1}{2m^{*}} \big| \Big(-i\hbar \vec{\nabla} - e^{*} \vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}}) \Big) \Psi(\vec{\mathbf{r}}) \Big|^{2} \\ &+ \frac{1}{2\mu_{0}} \Big| \vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}}) \Big|^{2} \Big] d\vec{\mathbf{r}} \quad (2.61) \end{split}$$

が得られる. これを GL 自由エネルギーと呼ぶ. こ こで,自由エネルギー密度と区別するために,体積 で積分した全自由エネルギーを大文字にした.

GL 自由エネルギーが停留値をとる Ψ, Ψ^*, \vec{A} を 求めるために変分法を用いる. すなわち,

$$\begin{split} \delta \mathsf{F}_{\mathrm{s}} &= \int_{V} \left[\alpha \varepsilon \delta |\Psi|^{2} + \beta \delta |\Psi|^{4} \\ &+ \frac{1}{2m^{*}} \delta \Big| \Big(-i\hbar \vec{\nabla} - e^{*} \vec{A} \Big) \Psi \Big|^{2} \\ &+ \frac{\delta |\vec{\nabla} \times \vec{A}|^{2}}{2\mu_{0}} \Big] d\vec{r} = 0 \quad (2.62) \end{split}$$

を解く.

途中経過は省略するが(詳細は[2]を参照),この 変分法によって得られる方程式は

$$\frac{1}{2m^*} \left(-i\hbar \vec{\nabla} - e^* \vec{A}(\vec{r}) \right)^2 \Psi(\vec{r}) + 2\beta \Psi(\vec{r}) \left| \Psi(\vec{r}) \right|^2 \Psi(\vec{r})$$
$$= -\alpha \varepsilon \Psi(\vec{r}) \quad (2.63)$$

及び

$$\vec{\mathbf{j}}_{s}(\vec{\mathbf{r}}) = -i\hbar \frac{e^{*}}{2m^{*}} \Big[\Psi^{*}(\vec{\mathbf{r}})(\vec{\nabla}\Psi(\vec{\mathbf{r}})) - (\vec{\nabla}\Psi^{*}(\vec{\mathbf{r}}))\Psi(\vec{\mathbf{r}}) \Big] \\ - \frac{e^{*2}}{m^{*}} \big|\Psi(\vec{\mathbf{r}})\big|^{2} \vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}}) \quad (2.64)$$

である. また式 (2.64) は Maxwell 方程式より,

$$\vec{\nabla} \times \vec{B}(\vec{r}) = -i\hbar \frac{e^*}{2m^*} \left[\Psi^*(\vec{r})(\vec{\nabla}\Psi(\vec{r})) - (\vec{\nabla}\Psi^*(\vec{r}))\Psi(\vec{r}) \right] - \frac{e^{*2}}{m^*} |\Psi(\vec{r})|^2 \vec{A}(\vec{r}) \quad (2.65)$$

とも書ける. 式 (2.63), (2.64) を Ginzburg-Landau 方程式, Ginzburg-Landau equations と 呼ぶ.以降,GL 方程式と呼ぶ.

2.4.1 GL 方程式の極形式

GL 方程式において超伝導状態を特徴づける秩 序パラメーターΨ(**r**)を

.

$$\Psi(\vec{\mathbf{r}}) = \left|\Psi(\vec{\mathbf{r}})\right| \exp(i\varphi(\vec{\mathbf{r}})), \qquad (2.66)$$

$$\Psi^*(\vec{\mathbf{r}}) = \left|\Psi(\vec{\mathbf{r}})\right| \exp\left(-i\varphi(\vec{\mathbf{r}})\right), \qquad (2.67)$$

という極形式に書き換える.そうすると,GL方 程式 (2.63), (2.64) は以下のように表わすことがで きる.

$$\begin{aligned} \alpha \varepsilon |\Psi(\vec{\mathbf{r}})| &+ 2\beta |\Psi(\vec{\mathbf{r}})|^3 - \frac{\hbar^2}{2m^*} \left[\vec{\nabla}^2 |\Psi(\vec{\mathbf{r}})| - |\Psi(\vec{\mathbf{r}})| \left(\vec{\nabla}\varphi(\vec{\mathbf{r}})\right)^2 + \frac{2e^*}{\hbar} \vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}}) \cdot \left(|\Psi(\vec{\mathbf{r}})| \vec{\nabla}\varphi(\vec{\mathbf{r}})\right) \\ &- \left(\frac{e^*}{\hbar}\right)^2 \left|\vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}})\right|^2 |\Psi(\vec{\mathbf{r}})| \right] = 0, \quad (2.68) \end{aligned}$$

$$\begin{split} \left| \Psi(\vec{\mathbf{r}}) \right| \vec{\nabla}^2 \varphi(\vec{\mathbf{r}}) + 2 \left(\vec{\nabla} | \Psi(\vec{\mathbf{r}}) | \right) \cdot \left(\vec{\nabla} \varphi(\vec{\mathbf{r}}) \right) \\ - \frac{2e^*}{\hbar} \vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}}) \cdot \vec{\nabla} | \Psi(\vec{\mathbf{r}}) | = 0. \quad (2.69) \end{split}$$

2.4.2 GL 方程式から得られる侵入深さとコヒー レンス長

電流密度に対する GL 方程式 (2.64) に式 (2.57) を代入すると,

$$\vec{j}_{s}(\vec{\mathbf{r}}) = \frac{e^{*2}}{m^{*}} \frac{\alpha}{2\beta} \left(\frac{T - T_{c}}{T_{c}} \right) \vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}})$$
(2.70)

となる. 式 (2.47) と比較すると,

$$-\frac{1}{\mu_0 \lambda^2} = \frac{e^{*2}}{m^*} \frac{\alpha}{2\beta} \left(\frac{\mathsf{T} - \mathsf{T}_c}{\mathsf{T}_c} \right) \tag{2.71}$$

なので,

$$\lambda(T) = \sqrt{\frac{2\beta m^*}{\alpha e^{*2} \mu_0}} \left(\frac{T_c}{T_c - T}\right)^{1/2}$$
(2.72)

が得られる.したがって,London 侵入深さは温度 の関数であり, T→ Tc で発散することを示して いる.

ここで, x < 0 で常伝導相, x > 0 が超伝導相に ある場合(図 6)について考えてみる.これは1次 元の問題であるので,式(2.68)は

$$-\frac{\hbar^2}{2m^*}\frac{\partial^2\Psi(x)}{\partial x^2} + \alpha \varepsilon \Psi(x) + 2\beta \Psi^3(x) = 0 \quad (2.73)$$

ここで, 位相の項は無視できるので, $\Psi(x) = |\Psi(x)|$ とした.いま,秩序パラメーターの平衡値 (2.57) で規格化された秩序パラメーターを導入する.

$$\Psi'(\mathbf{x}) = \frac{\Psi(\mathbf{x})}{\Psi_0} = \sqrt{\frac{2\beta}{\alpha(-\epsilon)}}\Psi(\mathbf{x}). \tag{2.74}$$

$$\frac{d^2\Psi'(x)}{dx^2} = \frac{1}{\xi^2(T)} \Big(\Psi'^3(x) - \Psi'(x) \Big)$$
(2.75)

となる.ここで,

$$\xi(T) \equiv \sqrt{\frac{\hbar^2}{2m^*\alpha(-\epsilon)}} = \frac{\hbar}{\sqrt{2m^*\alpha}} \left(\frac{T_c}{T_c - T}\right)^{1/2}$$
(2.76)

という長さの次元をもつ量を定義した. ここで,積 分するために, 両辺に d Ψ /dx を掛けると,

$$\frac{1}{2}\frac{d}{dx}\left(\frac{d\Psi'(x)}{dx}\right)^2 = \frac{1}{\xi^2(T)}\left(\Psi'^3(x)\frac{d\Psi'}{dx} - \Psi'(x)\frac{d\Psi'}{dx}\right)$$
(2.77)

が得られ,これをxについて積分すると,

$$\left(\frac{d\Psi'}{dx}\right)^2 = \frac{1}{\xi^2} \left(\frac{1}{2}\Psi^4 - {\Psi'}^2\right) + C'$$
(2.78)

が得られる.境界条件 dΨ/dx = 0, Ψ = 1より,

$$C' = -\frac{1}{4\xi^2},$$
 (2.79)

となる. 式 (2.77) は

$$\frac{\mathrm{d}\Psi'}{\mathrm{d}x} = \frac{1}{\sqrt{2}\xi} \Big(1 - \Psi'^2 \Big) \tag{2.80}$$

となる.式 (2.80)の両辺を (1 – Ψ²)で割り, x で 積分すると,

$$\int \frac{d\Psi}{1 - \Psi'^2} = \frac{1}{\sqrt{2}\xi} \int dx + C'',$$
 (2.81)

を得る. この解は

$$\frac{1}{2}\ln\left(\frac{1+\Psi'}{1-\Psi'}\right) = \frac{1}{\sqrt{2}\xi}x + C'',$$
 (2.82)

であり, 境界条件 Ψ'(0) = 0(常伝導) より, C" = 0 となる. これを考慮して, Ψ' について解くと,

$$\Psi'(\mathbf{x}) = \tanh\left(\frac{\mathbf{x}}{\sqrt{2}\xi}\right)$$
 (2.83)

となる.式(2.83)を(2.74)に代入して,

$$\Psi(x) = \Psi_0 \Psi'(x) = \sqrt{\frac{\alpha(-\epsilon)}{2\beta}} \tanh\left(\frac{x}{\sqrt{2}\xi(T)}\right)$$
(2.84)

を得る. 図 12 は規格化された秩序パラメーター の x 方向の分布を示している. 境界から距離 $\xi(T)$ で秩序パラメーターはおよそ 0.6 まで回復し, す ぐに1となることがわかる. そのため $\xi(T)$ は**回復** 距離, healing distance とも呼ばれる.

また, λ(T) を ξ(T) で割った値 κ は

$$\kappa = \frac{\lambda(T)}{\xi(T)} = \frac{m^*}{e^*\hbar} \left(\frac{2\beta}{\mu_0}\right)^{1/2}$$
(2.85)

となり, これは一定値となる. κを **Ginzburg** – Landau(GL) パ**ラメーター**と呼ぶ.

また,式 (2.23) を式 (2.38) に代入すると,

$$\vec{j}_{s}(\vec{r}) = -\frac{n_{s}e^{*2}}{m^{*}}\vec{A}(\vec{r})$$
 (2.86)



図 12: x < 0 常伝導相, x > 0 超伝導相とした, 1 次 元モデルの GL 方程式から得られた規格化された 秩序パラメーターの分布と, コヒーレンス長.

が得られる.この式と,式 (2.64) において, $\vec{\nabla}\Psi = \vec{\nabla}\Psi^* = 0$ (超伝導体の表面から十分離れた位置, $x \gg \xi(T)$,ではこれが成立する) とおいた式を比較すると,

$$-\frac{e^{*2}}{m^*}n_{\rm s}\vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}}) = -\frac{e^{*2}}{m^*}|\Psi(\vec{\mathbf{r}})|^2\vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}})$$
(2.87)

となって, $|\Psi(\vec{r})|^2$ は超伝導電子の密度を表わして いることがわかる.

2.4.3 GL 方程式の無次元化

GL 方程式を無次元化するために,以下の無次元 変数を定義する.

$$\vec{\mathbf{r}} \equiv \lambda \vec{\mathbf{r}}', \qquad (2.88)$$

$$\vec{\mathbf{B}} \equiv \sqrt{2} \mathbf{H}_{c} \vec{\mathbf{B}}' \tag{2.89}$$

$$\vec{\mathbf{A}} \equiv \sqrt{2} \mathbf{H}_{c} \lambda \vec{\mathbf{A}}' \tag{2.90}$$

また, 微分演算子は

$$\vec{\nabla} = \frac{1}{\lambda} \vec{\nabla}' \tag{2.91}$$

と変換される. これらの変数を用いて GL 方程式 を書き換えると, 無次元化された GL 方程式,

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{i\kappa} \vec{\nabla}' - \vec{A}'(\vec{r}') \end{pmatrix}^2 \Psi'(\vec{r}') = \Psi'(\vec{r}') \left(1 - \left| \Psi'(\vec{r}') \right|^2 \right)$$

$$(2.92)$$

$$\vec{\nabla}' \times \vec{B}'(\vec{r}') = \frac{1}{2} \left\{ \Psi'^*(\vec{r}') \left[\left(\frac{1}{i\kappa} \vec{\nabla}' - \vec{A}'(\vec{r}') \right) \Psi'(\vec{r}') \right] \right.$$

$$\left. - \left[\left(\frac{1}{i\kappa} \vec{\nabla}' + \vec{A}'(\vec{r}') \right) \Psi'^*(\vec{r}') \right] \Psi'(\vec{r}') \right\}$$

$$(2.93)$$

を得る.

2.4.4 表面エネルギー

常伝導相と超伝導相の境界での表面エネルギー について考える.二つの相の境界位置は x = 0 と し, x < 0 で常伝導相, x > 0 では超伝導相になっ ているとする.これらの相は熱力学的に平衡状態 となっている.超伝導相内では自由エネルギーへ の二つの寄与が存在する.一つ目の寄与は,電子秩 序の形成によるものである.電子の秩序は境界面 よりコヒーレンス長 ξの距離で形成される.その 間に自由エネルギーは $\mu_0 H_c^2/2$ 減少する (負の寄 与).もう一つの寄与は磁場を遮蔽するために発生 する磁化によるものである.これは侵入深さ λ の 距離にわたって自由エネルギーを $\mu_0 H_c^2/2$ だけ増 加させる (正の寄与).十分,境界面から離れると, 両者は打ち消し合って,隣接する常伝導相の自由 エネルギーと同じになる.

境界近傍に残った全自由エネルギーと系全体に わたって, 一様に平衡を保っている場合の自由エ ネルギー $g_s = g_n$ との差を境界面の単位面積あ たりのエネルギーに換算した量, σ_{NS} を表面エネ ルギー, surface energy と呼ぶ. 表面エネルギー は常伝導–超伝導境界におけるエネルギーに相当 する.

図 13-a では λ < ξ(κ < 1) のときの境界面か らの距離を関数にした自由エネルギーを示してい る. 正の磁気的エネルギーの寄与 (太い実線)の方 が負の電子秩序による寄与 (点線) より長いため, 境界近傍には正のエネルギー (細い実線) が残る. 図 13-b はλ > ξ(κ > 1)のときのもので,ξがλ よりも短いので,電子秩序による寄与が効いて,境 界近傍には負のエネルギーが残る.このことは臨 界磁場よりも弱い磁場でも自発的に常伝導状態と 超伝導状態の境界が作られることを意味している.

この表面エネルギーを GL 方程式を使って定量 的に調べる. 磁場は z 軸と平衡に印加されている とする. このときベクトルポテンシャルは

$$\vec{\mathbf{A}}(\vec{\mathbf{r}}) = A_{y}(x)\vec{\mathbf{e}}_{y} \equiv A(x)\vec{\mathbf{e}}_{y}$$
(2.94)

とおける. ここで, $\mathbf{\hat{e}}_{y}$ は y 方向の単位ベクトルを 表わす.

式(2.63)より,

$$-\frac{\hbar^2}{2m^*}\frac{d^2\Psi(x)}{dx^2} + \alpha\varepsilon(x) + 2\beta|\Psi(x)|^2\Psi(x) + \frac{e^{*2}}{2m^*}A^2(x)\Psi(x) = 0 \quad (2.95)$$

また,式(2.65)より,

$$\frac{dB(x)}{dx} = \frac{e^{*2}}{m^*} |\Psi(x)|^2 A(x)$$
 (2.96)

となる. 境界条件は

$$x \to -\infty$$
 のとき $\Psi = 0, B = H_c$, (2.97)

$$x \to +\infty$$
 のとぎ $\Psi = \Psi_0, B = 0,$ (2.98)

である.

式 (A.8) より, Gibbs の自由エネルギー密度は Helmholtzの自由エネルギー密度を用いて以下で 表わせる.

$$g = f - BH \tag{2.99}$$

磁場 H が印加されている時の超伝導相の Gibbs の自由エネルギーを g(H), Helmholtz の自由エネ ルギーを f(H) とする.

常伝導状態における Gibbs の自由エネルギーを g_n とする. また超伝導状態における Gibbs の自由 エネルギーを $g_s(H)$ とする. 表面エネルギーは

$$\sigma_{\rm NS} \equiv \int_{-\infty}^{\infty} (g_{\rm s}({\rm H}) - g_{\rm n}) dx \qquad (2.100)$$



図 13: 模式的に表わした常伝導相-超伝導相の境 界付近の自由エネルギーの変化. 横軸の x は境界 面からの距離. 太実線: 磁気的エネルギーによる 寄与, 点線: 電子秩序の形成による寄与, 細実線: 表面エネルギー. (a) λ < ξ (κ < 1), (b) λ > ξ (κ > 1) の場合.

$$g_s(H) = f_s(H) - BH$$
 (2.101)

また,次章で示す式(3.11)より,

$$g_n = g_s(0) + \frac{\mu_0}{2} H_c^2$$

= f_s(0) + $\frac{\mu_0}{2} H_c^2$ (2.102)

ここで最後の等号では, Gibbs の自由エネルギー の定義式 (2.99) より g_s(0) = f_s(0) となることを使 用した.

式 (2.101) および式 (2.102) を式 (2.100) に代入すると,

$$\sigma_{\rm NS} = \int_{-\infty}^{\infty} (f_{\rm s}({\rm H}) - {\rm BH}_{\rm c} - f_{\rm s}(0)) dx$$
 (2.103)

が得られる.

上式に GL 展開式 (2.60) を代入すると,

$$\begin{split} \sigma_{\rm NS} &= \int_{-\infty}^{\infty} \left[f_{\rm n}(0) + \alpha \varepsilon |\Psi|^2 + \beta |\Psi|^4 \right. \\ &\left. + \frac{1}{2m^*} \Big| \Big(-i\hbar \vec{\nabla} - e^* \vec{A}(\vec{r}) \Big) \Psi \Big|^2 \\ &\left. + \frac{1}{2\mu_0} B^2 - B H_{\rm c} - f_{\rm s}(0) \right] dx \quad (2.104) \end{split}$$

となる.これを計算して整理すると,

$$\sigma_{\rm NS} = \int_{-\infty}^{\infty} \left[\alpha \varepsilon |\Psi(x)|^2 + \beta |\Psi(x)|^4 + \frac{1}{2m^*} \left| \left(-i\hbar \frac{d}{dx} \vec{e}_x - e^* A(x) \vec{e}_y \right) \Psi(x) \right|^2 + \frac{1}{2\mu_0} (B(x) - \mu_0 H_c)^2 \right] dx \quad (2.105)$$

が得られる.式(2.95)にΨ*を掛けて-∞<x<∞ の領域にわたり積分すると,

$$\int_{-\infty}^{\infty} \left[\alpha \varepsilon |\Psi(x)|^2 + 2\beta |\Psi(x)|^4 \right] \frac{1}{2m^*} \left| \left(-i\hbar \frac{d}{dx} \vec{e}_x - e^* A(x) \vec{e}_y \right) \Psi(x) \right|^2 dx = 0$$
(2.106)

となる. この結果を用いると, 式 (2.105) は
$$\sigma_{\rm NS} = \int_{-\infty}^{\infty} \left[-\beta |\Psi(x)|^4 + \frac{1}{2\mu_0} (B(x) - B_c)^2 \right] dx$$
(2.107)

となる.

式 (2.88), (2.89), (2.90), (2.91) で定義された無 次元化された変数を用いると,

$$\sigma_{\rm NS} = 2\lambda \frac{\mu_0 H_c^2}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \left[-\frac{|\Psi'(x')|^4}{2} + \left(B'(x') - \frac{1}{\sqrt{2}} \right)^2 \right] dx' \quad (2.108)$$

を得る.積分の項を I として,

$$\delta \equiv 2I\lambda \tag{2.109}$$

とおくと,式(2.108)は

$$\sigma_{\rm NS} = -E_c \delta \tag{2.110}$$

と書ける. ここで, $E_c = (\mu_0/2)H_c^2$ は凝縮エネル ギーである.

表面エネルギーはこの式の I を求めれば得るこ とができる. I の計算は GL パラメーター κ が1 に 比べて十分大きい場合か小さい場合は解析的に解 くことができる. 計算の詳細は省くが, 結果のみ を以下に示す.

 $\kappa \ll 1$ の場合 この場合はコヒーレンス長 ξ が侵 入深さ λ に比べて十分長い場合に相当し,表面エ ネルギーは

$$\sigma_{\rm NS} = \frac{4\sqrt{2}}{3} \xi E_c \qquad (2.111)$$

となる. 表面エネルギーは正であることがわかる.

κ≫1**の場合** この場合はコヒーレンス長 ξ が侵入深さλに比べて十分短い場合に相当し,表面エネルギーは

$$\sigma_{\rm NS} = -\frac{8}{3} \left(\sqrt{2} - 1 \right) \lambda E_{\rm c} \tag{2.112}$$

と表すことができる. このとき表面エネルギーは 負となる.

GLパラメーターが1に比べて小さい場合は表 面エネルギーは正となり,超伝導相と常伝導相の 境界面を作らない.このような超伝導体を第 I 種 超伝導体と呼ぶ.一方,GLパラメーターが1に 比べて十分大きい場合は表面エネルギーは負とな るので,境界面を作った方がエネルギー的には得 になる.このような超伝導体は第 II 種超伝導体と 呼ぶ.

ここで、 $\sigma_{NS} = 0$ となるときの κ の値が第 I 種 超伝導体と第 II 種超伝導体の境界を決める値と なる.これも計算結果のみを記すと以下のように なる.

$$\kappa = \frac{1}{\sqrt{2}} \tag{2.113}$$

まとめると,

$$\begin{cases} \kappa < \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \text{のとき,} \quad \sigma_{NS} > 0 \quad \text{第 I 種超伝導体} \\ \kappa > \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \text{のとき,} \quad \sigma_{NS} < 0 \quad \text{第 II 種超伝導体} \end{cases}$$
(2.114)

である.

このように GL パラメーターによって第 I 種超 伝導体, と第 II 種超伝導体を定量的に判別できる ことが見い出された点は, GL 理論から得られる重 要な帰結のひとつである.

3 超伝導体の熱力学特性 [1]

3.1 超伝導相

物質の熱平衡状態は一組の状態変数2によって 一義的に決定される. 状態変数を変化させると巨 視的な物性が変化することがある. 例えば水の場 合,1気圧で室温から0度以下に冷やすと,液体か ら固体に変化する.また第2.1節で述べたように, 鉛等の金属はある磁場以下で温度を下げていくと 常伝導状態から超伝導状態に変化する. このよう に互いに明確に区別できる状態を相 phase と呼 ぶ.したがって,超伝導状態は超伝導相と呼ぶこ とができる. どちらの相が現われるか判定する条 件は, 例えば状態 (T, H) で 両相の Helmholtz 自由 エネルギーを比較し, どちらが低いかである. そ して低い相が出現する. つまり, (T, H)の変化に伴 ない, Helmholtz 自由エネルギーの大小関係が逆 転すると,相が変化する.このことを相転移と呼 ぶ.磁場Hを一定に保って温度を下げていき,あ る温度で相転移が起きたとき, この温度 Tc を転移 温度と呼ぶ. この温度では両相の自由エネルギー は同じ値となっている.

実際に, 超伝導を議論する時に関連する熱力学 エネルギーは Helmholtz エネルギーをルジャン ドル変換して得られる Gibbs の自由エネルギーで

²物質を熱力学的環境下におき,両者が平衡にあるとき,そ の環境を決める量を状態変数と呼ぶ.温度,体積,圧力,磁場, 電場などが状態変数である.

ある (付録 A). これは以下の式で表わされる.

$$g = U - TS - \mu_0 \vec{\mathbf{M}} \cdot \vec{\mathbf{H}}$$
(3.1)

ここで, U は内部エネルギー, S はエントロピー, M は超伝導体の磁化 (単位体積当たりの磁気モー メント)である.

温度を関数としたアルミニウムの自由エネル ギーの測定値を図14-aに示す. T_c以下の超伝導状 態は常伝導状態よりも低い自由エネルギーを持っ ており,常伝導から超伝導状態への転移はエネル ギー的に得をする (図14-b). 超伝導状態は秩序が より高いため,常伝導状態よりもエントロピーが 低い. BCS 理論では伝導電子が対となって一つの 量子状態に集まっている. このことからも (エン トロピーが低いこと) は理解できる. 数値的には, エントロピーの差は約1×10⁻³ J·mol⁻¹·K⁻¹ と小 さい. これはアルミニウムの価電子のごく一部が Cooper 対に凝縮されているに過ぎないことを示 唆している. 常伝導も価電子のごく一部によって 担われていることに注意する必要がある (第4.1節 参照).

3.2 磁場中のエネルギーバランス

前節で鉛の円柱が T < T_c にて超伝導になるの は自由エネルギーが次のように小さくなるためで あると述べてきた.

$$g_s < g_n \quad \text{for} \quad T < T_c.$$
 (3.2)

ここで磁場を印加した場合について考えてみる.常 伝導金属の円柱の場合,磁場は内部を貫通しても自 由エネルギーは変化しない.つまり, $g_n(H) = g_n(0)$ である.対照的に,超伝導の円柱は磁場に大きく 影響を受ける.印加磁場に反平行な磁気モーメン ト, \vec{m} ,を生成する遮蔽電流が流れるのである.磁 気モーメントは以下のように磁場内で正のポテン シャルエネルギーを持つ.

 $E_{pot} = -\mu_0 \vec{m} \cdot \vec{H} = +\mu_0 |\vec{m}| |\vec{H}|$ (3.3)

以下で磁化 (Magnetisation)M を単位体積あたり の磁気モーメントとして導入することは有益で ある.



図 14: (a) 温度を関数とした低温でのアルミの 1 mol 当たりの自由エネルギー [20]. F_N は常伝 導相, F_S は超伝導相のときの自由エネルギーの変 化. F_N は印加磁場を $H > H_c$, F_S は H = 0 の条件 下での測定値. (b) 磁束密度を関数とした超伝導 相 (g_{super}) と常伝導相 (g_{normal})の自由エネルギー. 実線が発現する相の自由エネルギー.

電流が流れているコイル内の超伝導体の磁化は 鉄芯の磁化に似ている. 磁化させる磁場 H はコイ ル電流のみによって発生し,磁性体の存在に影響 されない.一方,磁束密度³ B は H と超伝導体の 磁化 M との重ね合わせによって与えられるので, 次のように書くことができる:

$$\vec{\mathbf{B}} = \mu_0 \Big(\vec{\mathbf{H}} + \vec{\mathbf{M}} \Big). \tag{3.4}$$

³HかBのどちらを使用すべきか,しばしば混乱が生じる. 残念ながら,超伝導に関する文献の多くは,BとHの区別が あまり明確でない旧式の CGS 単位系に基づいており,2つ の場は,その単位に異なる名前が付けられているにもかかわ らず,同じ次元を持っている:Hについては Oersted, B につ いては Gauss である.

そして, 第 I 種超伝導体に関して H < H_c の元で は以下のようになる (完全反磁性).

$$\vec{\mathbf{M}}(\vec{\mathbf{H}}) = -\vec{\mathbf{H}}$$
 and $\vec{\mathbf{B}} = \vec{\mathbf{0}}$ (3.5)

単位体積あたりのポテンシャルエネルギーは以下 の積分で得られる.

$$\mathsf{E}_{\text{pot}} = -\mu_0 \int_0^H \vec{M}(\vec{H'}) \cdot d\vec{H'} \qquad (3.6)$$

$$=\mu_0 \int_0^H \vec{\mathbf{H}'} d\vec{\mathbf{H}'}$$
(3.7)

$$=\frac{\mu_0}{2}H^2.$$
 (3.8)

これは磁場によって引き起される Gibbs の自由 エネルギーの増加に相当する (図 14-b).

$$g_{\rm s}({\rm H}) = g_{\rm s}(0) + \frac{\mu_0}{2}{\rm H}^2$$
 (3.9)

ここで,gは単位体積あたりの Gibbs の自由エネ ルギー(エネルギー密度)である.超伝導状態の 自由エネルギーが常伝導状態の自由エネルギーと ちょうど等しくなるとき,臨界磁場に到達する.つ まり,

$$g_n = g_s(H_c) \tag{3.10}$$

である.よって,

$$\frac{\mu_0}{2}H_c^2 = g_n - g_s(0). \tag{3.11}$$

磁場の蓄積エネルギー密度は ($\mu_0/2$) H^2 なので, 式 (3.11) が意味することは次のことである.常 伝導から超伝導状態へ移行するためには磁気エネ ルギーを押し出さなければならない.押し出せる 最大の量は,零磁場での二つの自由エネルギーの 差である. H > H_cでは,常伝導相はより低いエネ ルギーを持つので,超伝導状態は破れる.

比熱のとび ここで超伝導相と常伝導相の定積比 熱を比較してみる.式 (3.11)を温度 T で微分す ると,

$$-\left(\frac{\partial g_{\rm s}}{\partial T}\right) = -\left(\frac{\partial g_{\rm n}}{\partial T}\right) + \frac{\mu_0}{2}\frac{dH_c^2(T)}{dT} \qquad (3.12)$$

式 (A.14) より上式は

$$S_{sup} - S_{norm} = \mu_0 H_c(T) \frac{dH_c(T)}{dT}$$
(3.13)

となる. ここで上式の H_c(T) に式 (2.6) のパラボ リック則を代入すると,

$$S_{sup} - S_{norm} = -\frac{2\mu_0 H_c^2(0)}{T_c} \left(\frac{T}{T_c}\right) \left[1 - \left(\frac{T}{T_c}\right)^2\right]$$
(3.14)

比熱はエントロピーSをTで偏微分して,Tを掛ければ得られる.したがって,式(3.13)より,

$$C_{V}^{sup}(T) - C_{V}^{norm}(T) = T\left(\frac{\partial S_{sup}}{\partial T} - \frac{\partial S_{norm}}{\partial T}\right)$$
$$= \mu_0 T\left[\left(\frac{dH_c(T)}{dT}\right)^2 + H_c(T)\frac{d^2H_c(T)}{dT^2}\right] \quad (3.15)$$

が得られる. パラボリック則 (2.6) より, T = T_c での H_c(T) の温度微分は

$$\frac{dH_{c}(T_{c})}{dT} = -2\frac{H_{c}(0)}{T_{c}}$$
(3.16)

なので,これを式 (3.15) に代入し, $H_c(T_c) = 0$ を用いると,

$$C_V^{sup}(T_c) - C_V^{norm}(T_c) \equiv \Delta C_V(T_c) = 4\mu_0 \frac{H_c^2(0)}{T_c}$$
(3.17)

が得られる. 式 (3.17) を **Rutgers の関係式**と呼ぶ. これは臨界温度 T_c において超伝導相と常伝導相 が転移するときに比熱のとびが生じることを示し ている (図 15). これは実験事実とも一致している.

3.3 第 II 種超伝導体

第 I 種超伝導体だけしか存在してなければ, 実 用的な応用という意味では誰も超伝導に興味を持 たなかったであろう. それは, 第 I 種超伝導体には ほとんど電流も流せないし, 磁場もほとんど印加 できないからである.



図 15: T_c における比熱のギャップ. 縦軸が比熱, 横軸が温度 [2].

合金やニオブはいわゆる第 II 種超伝導体である. それらの磁化曲線は磁場に対してより複雑な依存 性を示す (図 16). 第 II 種超伝導体は $H_{c1} \ge H_{c2}$ の 2 種類の臨界磁場を持ち, どちらも温度依存性を持 つ. 0 < H < H_{c1} では物質は **Meissner 相**にあり, その内部は完全に磁場が排除されている.また, $H_{c1} < H < H_{c2}$ の領域では物質は**混合相**にある. これは Shubnikov 相とも呼ばれる. 混合相では磁 場の一部が試料を貫通している.最終的に H_{c2} 以 上で,物質は常伝導状態となる. M = M(H)の曲 線の下の領域は自由エネルギー差が ($\mu_0/2$) H_c^2 と 同じという点で第 I 種超伝導体と同じである.

純粋の鉛 (第 I 種超伝導体) と配合率を変えた 鉛-インジウム合金 (第 II 種超伝導体) の測定デー タ [21] を図 17 に示す.曲線 A, B, C, D はそれぞれ インジウムの含有率が 0%, 2.08%, 8.23%, 20.4% の磁化曲線である.上部臨界磁場はインジウムの 配合率を増やすと高くなっている.Pb-In(20.4%) では,純鉛に比べて臨界磁場は 8 倍高くなってい る.自由エネルギー差が同じであるという仮定の 元では,図 17 の曲線 A, B, C, D の下部の面積は一 致するはずである.

特筆すべき点は磁束は一様な密度で第Ⅱ種超伝 導体を貫通していないことが観測された点である. 磁束は図18のように集束されて,それが規則正し く点在しているのである.各々の磁束管は超伝導 渦電流に囲まれている.磁束管の無い空間は磁場 と電流はともに零である.



図 16: (a) 第 I 種超伝導体と (b) 第 II 種超伝導体の 磁化曲線.

合金がより高磁場まで超伝導状態を保持できる 理由は,磁束管が試料を貫通することによって,追 い出される磁場エネルギーがより低くなるためで ある. 図 19 は混合状態にある第 II 種超伝導体の 円柱がより小さい磁気モーメントを持っているこ とを示している. これは $H_{c2} > H_c$ の磁場で $g_s(H)$ は $g_s(H) = g_n$ に達することを意味している.

(T,H) 平面で第 II 種超伝導体の三つの相は曲 線 H_{c1}(T) と H_{c2}(T) を境界として分離されており, T = T_c で交わる (図 20).

上部臨界磁場は非常に大きいのでマグネットコ イルとしてへの適用が期待できる.

第Ⅱ種超伝導体についての詳細についてはここ では省略する.本セミナーテキストの「超伝導電 磁石の基礎」を参照して頂きたい.





図 17: 鉛-インジウム合金の磁化曲線 [21]



図 18: 第 II 種超伝導体を貫く磁束管

3.4 熱容量と熱伝導度

低温における単位体積当りの金属の定積比熱は 以下で与えられる [22].

$$C_V(T) = \gamma T + AT^3 \tag{3.18}$$

γT が電子比熱, AT³ が格子振動による比熱である. 係数は自由電子ガス模型と格子比熱の Debye 理論から以下で与えられる [22].

$$\gamma = \frac{\pi^2 n k_B^2}{2 E_F}, A = \frac{12 \pi^4 R}{5 \Theta_D^3}.$$
 (3.19)

ここで, k_B は Boltzmann 係数, E_F は Fermi エネ ルギー, R は気体定数, n は自由電子の密度, そし て Θ_D はデバイ温度である. もし比 C(T)/T を T² の関数でプロットすると, 常伝導のガリウムにつ いて図 21 で見られるように直線が得られる [23].

超伝導状態では電子は Cooper 対に束縛されて おり,もはやエネルギーの輸送には寄与しないた め,電子比熱は異なる関数で表わされる. BCS 理 論によると,電子比熱は以下のように温度に対し て指数関数で上昇する.

$$C_{es}(T) = 8.5\gamma T_c \exp\{-1.44T_c/T\}$$
 (3.20)

図 21, 22 に示した実験データはこの予測と良く 一致している. 真性半導体4 における電気伝導度 の指数関数的な温度依存性との類似性があり, こ れらのデータは超伝導体内にもエネルギーギャッ プが存在することを示唆している.

ニオブの熱伝導率は超伝導 RF 空洞において非 常に重要な変数である. 熱伝導率の理論的な予測 は難しいため測定が不可欠である. 低い温度の値は 常伝導ニオブの残留抵抗比 (Residual Resistivity Ratio) RRR^5 = R(300 K)/R(10 K) に強く依存する. 図 23 に RRR = 270 と RRR = 500 のニオブ試料に よる測定データを示している [24].

4 BCS 理論の基礎概念

4.1 常伝導金属内の自由電子ガス [22]

4.1.1 フェルミ球

金属は正のイオンが結晶格子を形成している. (1原子あたりの)価電子は特定のイオンに束縛さ れておらず,結晶内を自由に移動することが出来 る.このような特徴から,金属電子の運動は単純

⁴不純物をドープしていない半導体を真性半導体 (固有半 導体) と呼ぶ. 熱や光等で電子を励起させることで伝導体に 遷移させることが出来る. 例えば純シリコンは真性半導体で ある.

⁵RRR は温度 293 K と 4.2 K との抵抗の比であり, 純度が 高い程 RRR は高くなる.



図 19: 上図: 磁場 H_{c1} < H < H_c の中の超伝導円 柱の第 I 種超伝導体と第 II 種超伝導体の磁気モー メント.下図: 磁場 H を関数とした第 I 種超伝導 体と第 II 種超伝導体の円柱の Gibbs の自由エネ ルギー.[1]

な量子論モデルが適用可能である. このモデルで は金属内部では伝導電子に働く力はないと考える. 一方, 金属表面では電子を金属内に引き止めよう とする力が働く. 即ち電子は金属結晶全体の大き さの部屋に閉じ込められた自由なガスのように振 る舞う. これを図示すると図 24 のようになる. 金 属の外側ではポテンシャル U の壁があり, その内 側ではポテンシャルエネルギーが零である. 金属 内での電子のシュレディンガー方程式は以下の式 で表わせられる.

$$-\frac{\hbar^2}{2m_{\rm e}}\nabla^2\phi(\vec{\mathbf{r}}) = \mathsf{E}\psi(\vec{\mathbf{r}})) \tag{4.1}$$

 m_e は電子の質量, また, $\hbar = h/(2\pi)$ である (h は Planck 定数).

ここで,一辺の長さLの立方体の結晶を想定し, 表面では電子は完全に反射するとする. そうする



図 20: (a) 第 II 種超伝導体の相図. (b) 温度を関数とした様々な合金の上部臨界温度, B₂ = μ₀H_{c2} [1]



図 21: T² を関数としてプロットした常伝導状態 と超伝導状態におけるガリウムの C(T)/T [23]

と電子の波動関数は以下の境界条件を満たす.

$$\begin{split} \psi(0, y, z) &= \psi(L, y, z) \\ \psi(x, 0, z) &= \psi(x, L, z) \\ \psi(x, y, 0) &= \psi(x, y, L) \end{split} \tag{4.2}$$

この条件でシュレディンガー方程式 (4.1) を解く と以下の解が得られる.

$$\psi(x, y, z) = \frac{1}{\sqrt{L^3}} \exp\left[i\left(k_x x + k_y y + k_z z\right)\right]$$
(4.3)



図 22: 式 (3.20)の実証測定結果 [23]

れる.

$$k_{x} = \frac{2\pi l_{x}}{L} \qquad (l_{x} = 0, \pm 1, \pm 2, \cdots)$$

$$k_{y} = \frac{2\pi l_{y}}{L} \qquad (l_{y} = 0, \pm 1, \pm 2, \cdots) \qquad (4.4)$$

$$k_{z} = \frac{2\pi l_{z}}{L} \qquad (l_{z} = 0, \pm 1, \pm 2, \cdots)$$

式 (4.3) を式 (4.1) に代入すると, エネルギー固有 値,

$$E = \frac{\hbar^2}{2m_e} (k_x^2 + k_y^2 + k_x^2)$$
(4.5)

$$=\frac{h^2}{2m_e L^2}(l_x^2 + l_y^2 + l_x^2)$$
(4.6)

が得られる. 電子は l_x , l_y , l_z の1つ組が一つの量 子状態を表わす.

電子はフェルミオンなので、1つの状態に1つ の電子しか入れない(パウリの排他律). しかし、ス ピンの向きを互いに変えることで、1つの状態に2 つの電子が占めることが出来る. ここで、N 個の 電子をエネルギーの小さい量子状態に順に入れて 行くことを考える. k_x, k_y, k_z 空間において、エネ ルギーはk空間の原点からの距離の2乗に比例す るので、エネルギーの小さい順に電子が入る. 即 ち, k = $\sqrt{k_x^2 + k_y^2 + k_z^2}$ の小さい状態に順に電子



図 23: 測定された RRR = 270, RRR = 500 のニオ ブの熱伝導率の温度依存 [24]



図 24: 自由電子ガスモデルのポテンシャル形状

が入る. 結晶サイズLは大きな値なので,kは連続 的な値と考えてさしつかえない. すべての電子が 入った時の球の半径を k_F とすると,k空間上の体 積は

$$V_{\rm k} = \frac{4}{3}\pi k_{\rm F}^3$$
 (4.7)

となる.式 (4.4),および図 25 によると, k 空間上 での量子状態の間隔は, 2π/L なので, 1 つの量子 状態が占める体積は

$$V_{\rm q} = \left(\frac{2\pi}{\rm L}\right)^3 \tag{4.8}$$

である.



図 25: 金属電子の k 空間上の量子状態. 格子上に 並んだ丸が1つの量子状態を表わし, 2 個の電子 が入ることができる. 格子間隔は 2π/L.

この体積内の量子状態の数は

$$N = \frac{V_k}{V_q}$$
(4.9)

$$= 2 \cdot \frac{4}{3} \pi \left(\frac{\mathrm{Lk}_{\mathrm{F}}}{2\pi}\right)^3 \tag{4.10}$$

$$=\frac{L^3}{3\pi^2}k_{\rm F}^3$$
(4.11)

となる. 上式の1番目の等式の右辺に係数2が掛かっているのは量子状態としてスピンの向きの違いを考慮すると,1つのエネルギー準位に2個の 電子が入ることができるためである. 従って

$$k_{\rm F} = \left(\frac{3\pi^2 N}{L^3}\right)^{1/3}$$
 (4.12)

となる. 式 (4.5) より k_F は

$$E_{\rm F}^0 = \frac{\hbar^2}{2m_{\rm e}} k_{\rm F}^2$$
 (4.13)

$$=\frac{\hbar^2}{2m_{\rm e}} \left(3\pi^2 \frac{\rm N}{\rm L^3}\right)^{2/3} \tag{4.14}$$

となる. このように E_F^0 は N 個の電子から構成さ れる系で量子力学的に実現可能なもっとも低いエ ネルギーでこれを Fermi エネルギーと呼ぶ. 半径 k_Fの球を Fermi 球 (図 25) と呼ぶ. ここで, L³ は金 属結晶の体積なので, 密度, n = N/L³ を用いると,

$$E_{\rm F}^0 = \frac{\hbar^2}{2m_{\rm e}} \left(3\pi^2 n\right)^{2/3} \tag{4.15}$$

となり, E_F^0 は密度のみに依存することがわかる. ここで銅の場合について, E_F^0 の具体的な値を求めてみる.

$$\hbar = 1.05 \times 10^{-34} \,\mathrm{Js} \tag{4.16}$$

$$m_e = 9.11 \times 10^{-31} \, \text{kg}$$
 (4.17)

$$n_{\rm Cu} = 8.5 \times 10^{28} \,\rm m^{-3} \tag{4.18}$$

なので,

$$\mathsf{E}_{\mathrm{F}}^{0} = \frac{(1.05 \times 10^{-34})^{2}}{2 \times 9.11 \times 10^{-31}} \Big(3 \times 3.14^{2} \times 8.5 \times 10^{28} \Big)^{2/3}$$
(4.19)

$$= 1.1 \times 10^{-18} \,\mathrm{J} \tag{4.20}$$

が得られる. このエネルギーがどの程度大きいのか具体的に知るために, ボルツマン定数 (k_B = 1.38×10⁻²³ J K⁻¹)で割って温度に換算してみる.

$$T_{\rm F} = \frac{E_{\rm F}^0}{k_{\rm B}} = 80\,000\,{\rm K} \tag{4.21}$$

となる. T_F を Fermi 温度と呼ぶ. このように Pauli の排他律のためにこのような高いエネルギーをも たざるを得なくなった状態にある粒子の集りを Fermi 気体と呼ぶ. Fermi 気体の例として白色矮 星がある. 白色矮星は燃えつきて重力によって収 縮し, 電子が Fermi 気体となって高いエネルギー を持つことで, 星の形状を保っている. Fermi 温度 は 10⁸ K 程になっている. また中性子星は電子で はなく中性子が Fermi 気体となったものである.

この Fermi エネルギーにある電子の運動量は

$$-i\hbar\frac{\partial\psi}{\partial x} = \hbar k_x \psi = p_x \psi \qquad (4.22)$$

より,

$$p_x = \hbar k_x \tag{4.23}$$

である. y,z成分についても同様である. よって,

$$\vec{\mathbf{p}} = \hbar \vec{\mathbf{k}}$$
 (4.24)

$$\mathsf{E} = \frac{\hbar^2}{2m_{\rm e}}\vec{\mathbf{k}}^2 \tag{4.25}$$

となる. 上記2式よりkを消去すると

$$p = \sqrt{2m_eE} \qquad (4.26)$$

$$v = p/m_e \tag{4.27}$$

となるので,上式より, E = E_F^0 の時の電子速度 (Fermi 速度) は $v_F = 1.6 \times 10^6$ m に達することが わかる.また E = E_F^0 の時の運動量 p_F を Fermi 運 動量と呼ぶ.

エネルギーEより低いエネルギーの量子状態の 総数は式 (4.11) を用いて

$$G(E) = \frac{L^3}{3\pi^2} \left(\frac{2m_e}{\hbar^2}\right)^{3/2} E^{3/2}$$
(4.28)

と得られる. ここで, k_F → k とおき, 式 (4.25) よ り得られる

$$k = \frac{\sqrt{2m_eE}}{\hbar}$$
(4.29)

を代入した. したがって, 温度 T = 0 での系全体 電子数は

N = G(E_F⁰) =
$$\frac{L^3}{3\pi^2} \left(\frac{2m_e}{\hbar^2}\right)^{3/2} E_F^{0^{3/2}}$$
 (4.30)

となる.

この式から dE の球殻内にある量子状態の数は 電子のエネルギー状態密度を g(E) として,

$$g(E)dE = \frac{dG(E)}{dE}dE$$
(4.31)

$$= \frac{L^3}{2\pi^2} \left(\frac{2m_e}{\hbar^2}\right)^{3/2} E^{1/2} dE \qquad (4.32)$$

で与えられる.

全エネルギー E₀ は

$$E_0 = \int_0^{E_F^0} Eg(E) dE$$
 (4.33)

$$= \frac{L^3}{2\pi^2} \left(\frac{2m_e}{\hbar^2}\right)^{3/2} \left(\frac{2}{5}\right) E_F^{0.5/2}$$
(4.34)

$$=\frac{3}{5}NE_{\rm F}^0$$
(4.35)

となる.

次に低温での比熱について考える.温度 T = 0 の場合,電子は Fermi エネルギー以下の準位すべ てを占有した状態になるが,温度 T > 0 となると, それより高いエネルギー準位に入ることができて, 各エネルギー準位を占める電子数の分布は以下の Fermi 分布関数に従う (図 26).

$$f(E) = \frac{1}{\exp[(E - \mu)/k_{\rm B}T] + 1}$$
(4.36)

 μ は温度の関数で, Fermi 準位と呼ばれる. T = 0K の時は μ = E⁰_L となる. これは温度 T におけるエ



図 26: Fermi 分布関数

ネルギー準位 E の平均の電子数を表わしている. これを見ると, E が μ より k_BT に比べて十分大き い時は

$$f(E) \sim \exp[-(E - \mu)/(k_B T)]$$
 (4.37)

となる. すなわち電子はあまりエネルギーの高い 準位までは登っていかない. 大体は $E_F + k_B T$ くら いのところまでしか登らない. 逆に E が μ よりも 十分低い時, つまり, (E – μ)/ $k_B T \ll -1$ の時は,

$$f(E) \sim 1 - \exp[(E - \mu)/(k_B T)]$$
 (4.38)

なので,空席はおよそ $E_F - k_B T$ くらいの範囲に限 られて,それより低い準位はほとんど占有されて いる.このことから温度を少し高くしても Fermi 球の外側の球殻の電子しか温度上昇の影響は受け とらないのである. 次に,この Fermi 分布関数を用いて比熱を表わ す式を求めてみる.まず,金属電子の数は

$$N = \int_0^\infty f(E)g(E)dE \qquad (4.39)$$

で表わされる.この積分は少し複雑な計算なので 結果のみを示すと(詳細は統計力学の参考書を参 照),

$$N = \frac{V}{3\pi^2} \left(\frac{2m_e\mu}{\hbar}\right)^{3/2} \left[1 + \frac{\pi^2}{8} \left(\frac{k_BT}{\mu}\right)^2 + \cdots\right]$$
(4.40)

となる. この N は式 (4.30) に等しくなるはずな ので,

$$\frac{V}{3\pi^2} \left(\frac{2m_e}{\hbar}\right)^{3/2} \mu^{3/2} \left[1 + \frac{\pi^2}{8} \left(\frac{k_B T}{\mu}\right)^2 + \cdots\right]$$
$$= \frac{V}{3\pi^2} \left(\frac{2m_e}{\hbar^2}\right)^{3/2} E_F^{0^{3/2}}$$
(4.41)

よって,

$$\left(\frac{\mu}{\mathsf{E}_{\mathrm{F}}^{0}}\right)^{3/2} \left[1 + \frac{\pi^{2}}{8} \left(\frac{\mathsf{k}_{\mathrm{B}}\mathsf{T}}{\mu}\right)^{2} + \cdots\right] = 1 \qquad (4.42)$$

 $\mu \sim E_F^0 \, \mathcal{L} \, \mathcal{D} \,,$

$$\mu = E_F^0 \left[1 - \frac{\pi^2}{12} \left(\frac{k_B T}{E_F^0} \right) + \cdots \right]$$
(4.43)

が得られる.

次に内部エネルギーEは

$$E = \int_{0}^{\infty} f(E)Eg(E)dE \qquad (4.44)$$
$$= \frac{V}{10\pi^{2}m_{e}\hbar}(2m_{e}\mu)^{5/2} \left[1 + \frac{5}{8}\pi^{2} \left(\frac{k_{B}T^{2}}{\mu}\right) + \cdots\right] \qquad (4.45)$$

となる. この式に式 (4.43) を代入し, (4.30) と (4.35) を考慮すると

$$E = E_0 \left[1 + \frac{5}{12} \pi^2 \left(\frac{k_B T}{E_F^0} \right)^2 + \cdots \right]$$
(4.46)

が得られる.

原子1モルあたりの比熱はEを温度Tで微分して,上式のTの2次の項までをとると,

$$C_{V} = \frac{dE}{dT} \frac{zN_{B}}{N} = \frac{\pi^{2}}{2} zR \frac{k_{B}T}{E_{E}^{0}} = \frac{\pi^{2}}{2} zR \frac{T}{T_{F}} \quad (4.47)$$

となる. ここで, z は原子価, N_B は Avogadro 定 数, R は気体定数で, R = k_BN_B , T_F は Fermi 温度 である. 式 (3.18) に表われた温度の一次関数の項 はこの自由電子によるものである. この式に表わ れる比例係数 $\gamma = \pi^2 z R/(2T_F)$ は Sommerfeld の 係数と呼ばれる.

式 (4.47) において, T は室温 (300 K), T_F は 1×10^4 のオーダーであることから, C_V は 0.01 のオーダー と非常に小さな値となる. これは次のように解釈 できる. この系に k_BT のエネルギーが加えられた 時, Fermi 球の中心に近い電子は近くの量子状態 は他の電子が占有しているため遷移できない. し たがって, Fermi 球の最外殻の厚み dE = k_BT の 球殻にある電子のみが影響を受ける. そのおかげ で全体に対する温度変化は小さくなり, 比熱は小 さくなる.

4.1.2 電気抵抗の起源

超伝導体でなぜ電気抵抗が零になるのか理解す るためには,常伝導において金属電子が抵抗を持 つ理由について知っておくことは必要である.古 典的な描像では電子は移動中に,金属イオンと衝 突し,電場で得た運動量を失った結果,電気抵抗と なる.

Drude によると, 電気伝導度 σ は

$$\sigma = \frac{n_e e^2 \tau}{m_e} \tag{4.48}$$

と表わされる (付録 C 参照). ここで, n_e は電子密度, e は素電荷, m_e は電子質量, τ は緩和時間である. 緩和時間 τ は電子が衝突によって速度が 1/e となるまでに要する時間に相当する. ここで, 電子の速度を Fermi速度 v_F とおいて, 平均自由行路 $l = \tau v_F$ を用いると,

$$\sigma = \frac{n_e e^2 l}{m_e v_F} \tag{4.49}$$

と表わせる. ここで, Fermi 速度を使っているの は, \vec{k} 空間において Fermi 球の内側にある電子は, 散乱後の行き先の状態が他の電子で埋まっている ので, 散乱できないためである. したがって, 電子 速度に寄与するのは Fermi 球表面付近の電子のみ となる. すなわち, 電気伝導度は電子密度, 電子の 質量, 平均自由行程, Fermi 速度によって特徴付け られることが分かる. そして, τ や1は σ の測定値 から求めることができる. 銅の場合, $T = 0^{\circ}C$ の 時, これらの値は

$$n_e = 8.5 \times 10^{28} \text{ m}^{-3}$$

 $v_F = 1.58 \times 10^6 \text{ m/s}$
 $l = 420 \text{ Å}$
 $\tau = 2.7 \times 10^{-14} \text{ sec}$

である [22]. 他の金属についてもオーダーとして はこの程度である. 原子間隔は 2.55 Å なので, 多 数のイオンがあるにもかかわらず電子はかなり自 由に移動することができることがわかる. このこ とから, 電子はイオンとの衝突頻度が非常に小さ いことがわかる.

しかし実際には, 温度を下げて行くと抵抗値は 減少し, 理想的な結晶格子においては, 衝突は一切 起きなくなる (超伝導相にならなくても). これを 説明するためには, 電子を物質波として扱い周期 的ポテンシャルのシュレディンガー方程式を解く 必要がある. そこで, 結晶格子のように周期的な ポテンシャルの中で, どのように電子が振る舞う のか半古典的な量子力学で考える. ここでは1次 元の場合について議論する. 結晶が一次元 (x 軸 方向) に周期的に並んだ場合, 電子の運動は以下の Schrödinger 方程式で表わされる.

$$-\frac{\hbar^2}{2m_e}\frac{d^2\psi(x)}{dx^2} + U(x)\psi(x) = E\psi(x)$$
 (4.50)

ここで, U(x) がイオンのポテンシャルを表わし ており, 周期的になっているとする. すなわち, U(x + a) = U(x)である. Bloch の定理によると, 波動関数は

$$\psi_k(x,t) = e^{ikx} u_k(x) \tag{4.51}$$

のようになる ([20, 22]). ここで u_k(x) は U と同 じく結晶の周期性をもつ周期関数であり,

$$u_k(x+a) = u_k(x) \tag{4.52}$$

である.固有関数を持つということはエネルギー 固有値が存在することを意味しており,エネルギー は定常的に一定であり,熱として散逸することが ない(抵抗が零となる)ことを意味している.

しかし,実際には,温度が上昇すると,金属原子 は格子振動をするので,周期的なポテンシャル構 造が乱れる.この乱れにより電子は金属原子と散 乱し電気抵抗が発生する.格子振動の振幅は温度 が上昇すると大きくなるため,抵抗値は温度とと もに増加する.

一方,温度を下げていくと,格子振動は小さくなり抵抗値は減少する.しかし数 10 K まで下がるとある抵抗値で下げ止まる.これは実際の金属には不純物や格子欠陥があり,ポテンシャルの周期性が乱れるためである.この下げ止まった時の抵抗率を残留抵抗と呼ぶ.

図 27 に典型的な純度の異なる銅の抵抗率の温 度依存性 ρ(T) を示す. 室温から数 10 K までは抵抗 は減少するが, それ以降は一定の値 (残留抵抗) に 下げ止まっている. 残留抵抗は OFHC(無酸素銅: 純度 99.97~99.99%) に比べると高純度 (99.999%) の銅は一桁以上小さい.

まとめると, 金属内の電気抵抗は電子と金属イ オンとの散乱によって生じるが, 周期的ポテンシャ ルである金属結晶内では電子の抵抗は理論的には (温度 T = 0K において)零となる.しかし, 実際 には, 熱による振動や格子欠陥により, ポテンシャ ルの周期性が乱れるため, 抵抗値は零とならない. 格子振動は温度の関数なので電気抵抗値は温度依 存性を示す.絶対零度に近づくと (T < 20 K), 不 純物や格子欠陥により抵抗値は下げ止まる.

4.2 Cooper 対 [1, 26]

絶対温度が零の金属を考える.この場合, Fermi 球の内側の状態はすべて電子で占有されており, その外側には電子はない.1956年に Cooper [27]



図 27: 無酸素銅 (OFHC) と純度 99.999%銅の抵抗 率の温度依存 [25]

は満室状態の Fermi 球に 2 つの電子が絶対値が同 じで向きが正反対の運動量状態 ($\vec{p_1} = \vec{p_2}$) に入っ た場合について調べた. この 2 つの電子の運動量 の絶対値は Fermi 運動量よりも少し大きい. 図 28 に Cooper 対が Fermi 球の外側に置かれた状態を 模式的に示す. 弱い引力が存在すると仮定して,彼 はその 2 電子が 2 倍の Fermi エネルギーより低い エネルギー ($E_{pair} < 2E_F$)で束縛された系を形成す ることを示した. Cooper 対形成の機構は付録 D.1 で説明されている.



図 28: Fermi 球のすぐ外側に置かれた Cooper 対. s₁, s₂ はそれぞれ電子 1, 2 のスピンを表わす.こ の隣に示した上下の矢印はスピンの向きを表わしている.

その引力の理由について考えてみる.まず,2電子間のクーロン反発は,金属中の正イオンと他の

電子に遮蔽されているため, 非常に短い範囲に限 られる.したがって, もし2電子が数格子分離れ ていると, 引力はあまり強くないはずである.す でに, 1950年に Fröhlich と Bardeen はそれぞれ 独立に, 格子分極が弱い引力ポテンシャルを生み 出すことを述べていた.詳細を述べる前に身近な 媒質の変形による引力の例を示す:金属球が弾力 のある膜の上にあり, ポテンシャル井戸を作るよ うに膜を変形させる. 第2の球はこのポテンシャ ル井戸を感じてそれに引き寄せられる.したがっ て, 弾性膜の変形は2つの球の間に引力を引き起 こす.この Cooper 対の視覚化は超伝導業界では よく知られているが, これは静的な描像であると いう欠点がある.

次に動的な描写を行う.非常に深い雪の中でク ロスカントリースキーをしているとする.あなた はこれは非常に大変なことだと気付くであろう. 非常に(雪による)大きな抵抗があるのだ.しかし, あなたは他のスキーヤーが作ったロイペ⁶の跡を 見つけると,この軌跡に沿ってすべると非常に快 適なことに気づくであろう.このロイペによる描 写は電子についても適用できる.

電子が固体中を進むとその負電荷によって,イ オン芯7の位置に影響を及ぼす (格子変形)(図 29). その電子の航跡上ではイオン芯同士が近づき,正 の電荷密度が増えた状態となる. したがって, その 航跡は第二の電子には引力となる. そのため格子 変形は電子間の引力を発生する. ほとんど一瞬で 起きる電子同士のクーロン反発力と比較して,質 量の大きいイオンの動きは遅いので,この引力で ある電子-電子相互作用には遅れが発生する.(電 子が通過した瞬間にイオンは引力を受けるが,格 子分極するするのは電子が通過した後である.) 格 子の変形量は最初の電子が通過し,電子との距離 がある距離になった時に最大となる. それは電子 速度 (Fermi 速度 v_F ~ 1×10⁶ m s⁻¹), 及びフォノ ン振動周期 (2π/ωD~1×10⁻¹³s) から見積るこ とができる. 格子変形によって相関付けられた二

⁶雪上に作られるスキーの軌跡

⁷原子から価電子を除いた正イオン

つの電子間の距離は

$$d \sim \nu_{\rm F} \frac{2\pi}{\omega_{\rm D}} \sim 1000 \,\text{\AA} \tag{4.53}$$

となり,これがCooper対の大きさに相当する.こ こで, w_D は Debye 周波数である.格子変形によ る相互作用が極端に長いことから,Coulomb 反発 力は無視できる理由が分かる.それはたった数オ ングストロームの距離で電荷は遮蔽されるからで ある.

クロスカントリースキーヤーの例,または結晶 格子中の電子の例において,直観的に第二番目の パートナーは,互いに反対の運動量 $\vec{p}_2 = -\vec{p}_1$ で も悪くはないが,どちらかというと同じ向きの運 動量 $\vec{p}_2 = \vec{p}_1$ を持つように見える.しかし量子論 によると,運動量の向きが互いに反対の場合にの み束縛系である Cooper 対を形成する.この直観 的な描像についてはよくわからない.(量子論的 な理由はパウリ原理であるが,電子がパウリ排他 原理に従って極端な個人主義になる一方で,レー ザーの光子や超流動へリウムの原子など他の粒子 がその逆で極端な順応主義になる理由を直観的に 説明できる人はおそらくいないと思われる.量子 論に慣れることはできても,ある種の謎と不思議 な感覚は残るだろう.)

Cooper 対の結合エネルギーは $10^{-4} - 10^{-3}$ eV と小さいため, 熱運動にもかかわらず結合を維持 するためには低温が必要であることが判明した. Heisenberg の不確定性原理によれば, 結合が弱い ということは, 複合系の大きさ(この場合は d \approx 1000 Å)が大きく広がっていることと等価である. その結果, 超伝導体中の Cooper 対は互いに重な り合う. 1 つの Cooper 対が占める空間には, 約 100 万個の Cooper 対が存在する. 図 30 にその様 子を示す. これは, 原子核や原子のように, 強く結 合し, 他と十分に分離している複合系とは全く異 なる状況である. Cooper 対が連続的に結合する ためには, パートナーを頻繁に変えなければなら ないので, より多くの重なりは BCS 理論の重要な 前提条件となる.

4.3 BCS 理論の初歩 [1]

Cooper が Fermi 球面に加えられた 2 電子がエ ネルギー $E_{pair} < 2E_F$ の束縛系を形成できることを 示した後, すぐに Bardeen, Cooper, と Schrieffer は Fermi 球内の電子も対になり, エネルギーを小 さくできるはずであることに気がついた.引力 は格子振動により与えられる.格子振動の量子は フォノンである.最も高いフォノンエネルギーは

$$\hbar\omega_{\rm D} = k_{\rm B}\Phi_{\rm D} \approx 0.01 - 0.02 \,\,{\rm eV}$$
 (4.54)

である.したがって,フォノン交換を介して対にな ることができるのは Fermi エネルギー近傍の厚さ ±ħwp の球殻内にある電子のごく一部だけである (図 31). 内部の電子は格子によるエネルギー移行 が小さすぎるので、ペアリングに参加できないの である.しかし,これらの電子は常伝導にも寄与 できないことに注意しなければならない. 電場が 消えた場合, Cooper 対は弱い2電子の束縛系を形 成する. この2電子の運動量は等しい大きさであ るが,反対方向を向いている.すべてのCooper対 はそれゆえ同じ運動量 $\vec{\mathbf{P}} = 0$ をもち, 完全に同じ 量子状態に入っている. 光子がすべて同じ位相に あり,同じ波長,方向,そして偏光状態を持つレー ザーの光波と同様に, Cooper 対は巨視的な波動関 数によって表わすことができる. 巨視的な光子の 波動関数は,電場と磁場ベクトルを導くことがで きるベクトルポテンシャルである (第5.2節参照).

Cooper 対が同じ量子状態に入ることが許され る理由はそれらはスピン 0 の Bose 粒子として振 る舞うからである. このことは構成要素がスピン 1/2 の Fermi 粒子であるという事とは矛盾しな い. 図 31 には Cooper 対を形成する電子は異なる 運動量ベクトル (\vec{p} , $-\vec{p}$), (\vec{p}' , $-\vec{p}'$), (\vec{p}'' , $-\vec{p}''$), ... を持っているが, 足し合わせて零になるような組 合わせになっていることを示す. しかしながら, Cooper 対はヘリウム原子核や原子のような他の ボソンとは全く異なるということに注意しなけれ ばならない. Cooper 対は原子核や原子のように 小さくなく, 大きく広がった物質であり, それらは BCS 基底状態 (付録 D.2 参照) でのみ存在し, 励起



図 29: (a) 電子はその後方に格子面を圧縮した変形の航跡を残しながら結晶内を進む (わかりやすく強調して描かれている). これは正の電荷が強くなった領域が電子の後方に形成され, 第二の電子に引力を及ぼすことを意味している. (b) 第一の電子からの後方側の距離の関数としてイオンのコアの変位量をプロットしたもの. 電子速度 $v_{\rm F}(\sim 1 \times 10^6 \, {\rm m \, s^{-1}})$ と比較すると, 格子が追随するのは非常に遅く, 電子後方の距離が $v_{\rm F}2\pi/\omega_{\rm D}$ の位置で最大の変位量となる. そうすると, Cooper 対として結合する時の2電子間の距離は 1000 Å となり, クーロン力による反発力はイオンによって, 完全に遮蔽されている [26].



図 30: 超伝導体の結晶格子内の Cooper 対と単一 電子の概念図

状態を持たない. 励起は単一電子への分解を意味 する.

BCS 基底状態は巨視的な波動関数Ψと不対電 子のエネルギー準位より,エネルギーギャップ(Δ) によって分離された基底状態エネルギーによって 特徴付けられる.対を分解するには 2Δ 分のエネ ルギーが必要である (付録 D.3 参照).



図 31: 運動量空間における様々な運動量の組み合わせの Cooper 対.

半導体の価電子帯と伝導帯のエネルギーギャッ プに似ている.大きく違うのは超伝導体のエネ ルギーギャップは一定ではなく,温度に依存する 点である.BCS 理論から算出された関数 $\Delta(T)$ を 図 32 にプロットした.この結果は In, Sn, Pb に関 して得られた測定値と非常によく一致している。 付録で導出した式 (D.77) は BCS 理論の基本的 な式の一つで,温度 T = 0 でのエネルギーギャッ



図 32: ギャップエネルギー Δ(T) の温度依存 [26]. 点線は BCS 理論から導出された曲線. 白丸, 三角, 黒丸はそれぞれインジウム (In), スズ (Sn), 鉛 (Pb) の測定値.

プΔ(0) は以下のように表わされる.

$$\Delta(0) = 2\hbar\omega_{\rm D} \exp\left(-\frac{1}{V_0 \mathcal{N}(\mathsf{E}_{\rm F})}\right),\tag{4.55}$$

 $w_D, V_0
 はそれぞれ, Debye 周波数と電子-格子相互$ $作用ポテンシャルである. ここで, <math>N(E_F)$ は $E = E_F$ における, あるスピンの向きの単電子状態の密度 である (Cooper 対は互いに反平行のスピンの2電 子からなるので, 他のスピンの向きはカウントさ れない).相互作用ポテンシャル V_0 は弱いと仮定 しているが,最も重要な帰結の一つは,指数関数が $V_0 = 0$ 付近でテイラー級数展開できないことで ある (図 33).このことは,式 (4.55)が非摂動的な



図 33: ギャップ関数の振舞い.

結果であることを意味している. 弱い相互作用ポ

テンシャルを導入し, 摂動論 (原子・原子核・固体 物理の問題で解析的な解がない場合の常套手段) が適用できないということは正しい理論 (BCS 理 論)を見つけるのに何十年もかかった理由の一つ である.

ここで、 $\Delta(0)$ の具体的な値を求めてみる. 式 (4.55)右辺の $\hbar\omega_D$ は $k_B\Theta_D$ とも書き表わせる. ここで、 Θ_D は Debye 温度である. Θ_D は典型的に は 100–500 K である.また、 $V_0N(E_F)$ は通常 0.1– 0.3 程度であることが知られている.図 33 に示さ れているように、 $\Delta(0)$ は $1/(V_0N(E_F))$ に敏感であ り、上記のパラメーターに対して $\Delta(0) \sim 0.05$ から 20 K と大きく変化する [28].

超伝導基底状態では,電子状態の占有率の変化 はエネルギー幅にして Δ(0) 程度の領域である.こ れは波数の幅に換算すると,

$$\delta k \sim k_{\rm F} \frac{\Delta(0)}{E_{\rm F}} \sim \frac{\Delta(0)}{\hbar v_{\rm F}}$$
 (4.56)

に相当する. ここで不確定性原理は

$$\Delta x \Delta p \sim \frac{\hbar}{2} \tag{4.57}$$

なので,

$$\Delta x \sim \frac{\hbar}{2\Delta p} \tag{4.58}$$

となる. 波数と運動量の関係, p = ħk を用いると,

$$\Delta x \sim \frac{\hbar}{2} \frac{1}{\hbar \Delta k} = \frac{\hbar v_{\rm F}}{2\Delta(0)} \tag{4.59}$$

が得られる. ここで, BCS 理論から導出された Pippard の長さ ξ₀ と呼ばれる量は

$$\xi_0 = \frac{\hbar \nu_{\rm F}}{\pi \Delta(0)} \tag{4.60}$$

であり, これは絶対零度におけるコヒーレンス長 に相当する. 式 (4.59) とほぼ同じである. Pippard の長さは Cooper 対の空間的な広がりのスケール を表わしているのである.

さて臨界温度は,同様の形式で与えられる.

$$k_{\rm B} T_{\rm c} = 1.14 \hbar \omega_{\rm D} \exp\left(-\frac{1}{V_0 \mathcal{N}(E_{\rm F})}\right) \qquad (4.61)$$

式(4.55)と式(4.61)より,以下のエネルギーギャッ プと臨界温度の関係式が得られる.

$$\Delta(0) = 1.76 k_{\rm B} T_{\rm c} \tag{4.62}$$

上式を変形すると,

$$\frac{\Delta(0)}{k_{\rm B}T_{\rm c}} = 1.76 \tag{4.63}$$

となるが,この値は物質によらない普遍定数となる.表2はこの普遍定数の測定値であり,式(4.63)の理論値と良く合っていることが分かる.

BCS 理論によると超伝導の機構は格子振動によって与えられる電子対間の引力にある.式 (4.61) によると,臨界温度は Debye 周波数に比例する. Debye 周波数は原子量 M の平方根の逆数に比例 する.すなわち,

$$T_c \propto \omega_D \propto 1/\sqrt{M}.$$
 (4.64)

つまり,同位体で試料を作成すれば,この関係式を 調べることができる.図 34 はスズ (Sn)の様々な 同位体の臨界温度の測定値を示す.同位体効果は 計算値と良く合っている.

4.4 超伝導電流と臨界電流 [1]

超伝導理論の最も重要な部分は抵抗の消失であ る. 第 4.1.2 節で見たように, 常伝導の電気抵抗は 散乱過程によって引き起こされる. そうすると不 対電子が散乱の影響を受ける一方で, なぜ Cooper 対は散乱の影響を受けないのかという疑問が生じ る. まず, 短時間 δt の間, 電場 \vec{E}_0 を印加すること を考える. Cooper 対の両電子が付加的な運動量 $\delta \vec{p} = -e\vec{E}_0 \delta t$ を受け, その作用後は全ての Cooper 対は同じ (互いに消し合わない) 運動量

$$\vec{\mathbf{P}} = \hbar \vec{\mathbf{K}} = -2\vec{\mathbf{E}}_0 \delta t, \qquad (4.65)$$

を持つ. Cooper 対の超伝導電流 (supercurrent) 密度 は,式 (C.5)の $\overline{\mathbf{v}}$ に $\mathbf{\vec{P}} = 2m_e \mathbf{\vec{V}} = \hbar \mathbf{\vec{K}}$ を代入すると,

$$\vec{\mathbf{j}}_{\rm s} = -\frac{\mathbf{n}_{\rm s}e\hbar}{2\mathbf{m}_{\rm e}}\vec{\mathbf{K}},\qquad(4.66)$$



図 34: スズ (Sn) の臨界温度の同位体効果. 原子 量を横軸に臨界温度を縦軸に両対数でプロット. 点線は $1/\sqrt{M}$ の関数.: Maxwell(\bigcirc); Lock, Pippard, Shoenberg (\blacksquare); Serin, Reynolds, Lohman (\triangle) [26]

となる. ここで, n_s は単一電子の数密度である. Cooper 対の電流の流れを伴う波動関数は位相項 $\exp(i\vec{K}\cdot\vec{R})$ (ここで $\vec{R} = (\vec{r}_1 + \vec{r}_2)/2$ である.) を静 止状態の波動関数に掛けたものである (参照 [26]). つまり式 (D.7) が,

$$\phi(\vec{\mathbf{r}}_1, \vec{\mathbf{r}}_2) = \sum_{\vec{\mathbf{k}}} g(\vec{\mathbf{k}}) \exp\left(i\vec{\mathbf{K}} \cdot \vec{\mathbf{R}}\right) \exp\left(i\vec{\mathbf{k}} \cdot (\vec{\mathbf{r}}_1 - \vec{\mathbf{r}}_2)\right)$$
(4.67)

となる. また電子-格子相互作用ポテンシャルは電 流の流れによって変化しない. したがって, BCS理 論の全ての方程式はそのまま適用可能で, Cooper 対の運動エネルギーの増加分 δE_{pair} が 2 Δ 未満で あれば, Cooper 対はエネルギーギャップ内に残 る (図 35). それが散乱を避けられるエネルギー ギャップである.

これまで見てきたように散乱中心には2つの タイプがある.すなわち,不純物によるものと熱 による格子振動である. Cooper 対はエネルギー ギャップを横切る十分なエネルギーを得た時に散 乱し,その時に,単一電子に分解する.



図 35: (a) BCS 基底状態と単一電子状態の間のエネルギーギャップ. (b) 電流が流れている時のエネル ギーギャップの変化 [1].

不純物は固定された重い標的と考えられるので その散乱は弾性散乱となり, Cooper 対の電子の エネルギーは増えない. つまり不純物による散乱 は Cooper 対には禁止される. また, 熱格子振動 による散乱は, 平均の熱エネルギーがエネルギー ギャップよりも小さい場合は (その電流密度にお ける臨界温度よりも低ければ), 無視できる.

もしエネルギーギャップがまだ残っており,温 度が十分低い場合は抵抗が零の電流輸送ができる のである.これを式で書くと以下のようになる.

$$\begin{split} 2\Delta - \delta E_{pair} &> 0 \\ T &< T_c(j_s) \end{split}$$

超伝導電流密度はエネルギー増加分 δE_{pair} がエ ネルギーギャップ以下でなければならないという 条件によって制限される.このことは**臨界電流密 度** (critical current density), j_c の概念につなが る.電場が印加された Cooper 対の一つの電子の エネルギーは,増加分の波数ベクトルは $\vec{k}/2$ で表 わせるので,

$$E = \frac{\left(\vec{k} + \vec{K}/2\right)^2 \hbar^2}{2m_e} \\ = \frac{\hbar^2 k^2}{2m_e} + \frac{\hbar^2 \vec{k} \cdot \vec{K}/2}{m_e} + \frac{K^2 \hbar^2}{8m_e}$$
(4.68)

となる. ここで,1 個の電子のエネルギーを考える. それは分解すると Cooper 対の2番目の電子はコ ヒーレンスを保てないからである. 条件 $|\vec{\mathbf{K}}| \ll k_F$ において,電流が流れている時のエネルギー増加 分は

$$\delta \mathsf{E} = \frac{\hbar^2 \mathsf{k}_{\mathrm{F}} \mathsf{K}}{2\mathsf{m}_{\mathrm{e}}},\tag{4.69}$$

である. ここで, Fermi エネルギー近傍の電子のみ が扱われる必要がある. すなわち, k ~ k_F である. 超伝導状態が崩壊するためには, 1 つの Cooper 対 によって取り上げるエネルギー (2 δ E) が, 対を分 解するエネルギーよりも大きくなければならない. そうすると式 (4.66) と (4.69) により,

$$2\delta \mathsf{E} \sim \frac{\hbar^2 \mathsf{k}_{\mathrm{F}} \mathsf{K}}{\mathsf{m}_{\mathrm{e}}} = \frac{2\hbar \mathsf{k}_{\mathrm{F}}}{e\mathsf{n}_{\mathrm{s}}} \mathsf{j}_{\mathrm{s}} \leqslant 2\Delta. \tag{4.70}$$

が得られる.したがって,臨界電流密度jcは

$$j_c \sim \frac{e n_s \Delta}{\hbar k_F}$$
 (4.71)

となる.

次にこの結果より, 臨界磁場を導出する. Maxwell 方程式 (E.2) は

$$\int \vec{\mathbf{H}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \int \vec{\mathbf{j}} \cdot d\vec{\mathbf{S}}$$
(4.72)

と変形できる. 線積分を半径rの円を考えると,上 式は

$$2\pi r H = \int \vec{j} \cdot d\vec{S} \qquad (4.73)$$

となる.

「長くて太い」ワイヤーの超伝導電流は, 典型 的な厚さ 100-1000 Å の表面領域 (ロンドン侵入深 さ λ_L)に含まれる.式 (2.27)より, ワイヤの内部へ の電流密度の指数関数的減衰を $j = j \exp(-z/\lambda_L)$ の形で表すと,式 (4.73)より,

$$2\pi r H = 2\pi r \lambda_L j^0, \qquad (4.74)$$

が得られる.式 (4.71) で示した超伝導体の表面上 における臨界電流密度 j_c はその表面の臨界磁場 H_c に相当する.したがって以下の磁場以上で超伝 導が破れる.

$$H_{c} = \lambda_{L} \sim \lambda_{L} \frac{e n_{s} \Delta}{\hbar k_{F}}.$$
(4.75)

臨界磁場の温度依存性はギャップエネルギー(Δ) の温度依存性によって引き起こされるのである.

以上の抵抗のない電流の流れに関する考察は, 少し堅苦しく見えるかもしれないので,一般的な 意味での「抵抗」をエネルギーギャップが防いで いる,より身近な例をあげる.

ダイヤモンドとシリコンの結晶を比較する. ダ イヤモンドは可視光線に対して透明であるが, シ リコンは透明ではない. つまり, シリコンは光に 対して「抵抗」があるのである.

なぜそうなるのか.両者は全く同じ結晶構造,す なわち,2つの面心立方格子が空間対角線に沿っ て1/4にずれた「ダイヤモンド格子」を持ってい る.違いは,ダイヤモンドが炭素原子から構成さ れ,電気絶縁体であるのに対し,シリコンの結晶は 半導体であることである.

固体のバンド理論では, 価電子帯と伝導帯の間 にエネルギーギャップ Eg が存在する. このギャッ プエネルギーは, ダイヤモンドで約7 eV, シリコン で約1 eV である. 可視光線の量子エネルギーは約 2.5 eV である.

シリコン結晶に入射した光子は, 価電子帯から 伝導帯に電子を持ち上げ, 吸収される. 同じ光子が ダイヤモンドに当たると,必要なエネルギー(7 eV) を供給できないので,光子は吸収されずに結晶を 通り過ぎるだけで,ダイヤモンドは光に対して「抵 抗」を持たない.つまり,ダイヤモンドには光に対 する「抵抗」がないのである.

5 磁束の量子化 [1,2]

超伝導体のいくつかの重要な性質,特に磁束の 定量化は,磁気ベクトルポテンシャルとそれが電 荷キャリアのいわゆる「Canonical 運動量」に与 える影響を調べることによってのみ説明すること ができる.この概念はあまり馴染みがないかもし れないので,基本的な考え方と,美しい例である量 子干渉現象の実験について,少し時間をかけて説 明する.

5.1 電磁気学におけるベクトルポテンシャル

古典電磁気学において,しばしば磁場をベクト ルポテンシャルの回転として表わす.

$$\vec{\mathbf{B}} = \vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{A}}.\tag{5.1}$$

領域 S を貫く磁束は S の外周に沿った Â の線積 分によって以下のように計算される.

$$\phi_{\text{mag}} = \int \int \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{S}} = \oint \vec{\mathbf{A}} \cdot d\vec{\mathbf{l}}.$$
 (5.2)

ここで Stokes の定理を用いた. この式をソレノイ ド磁石にあてはめてみる. もし, コイルの長さを コイル半径 R に比べて十分に長くすれば, 磁場は ソレノイド内では一定 (B = B₀) となり, その外側 では零になる. ベクトルポテンシャルは方位角方 向の成分のみを持ち, 式 (5.2) を使って以下のよう に計算できる.

$$A_{\theta}(\mathbf{r}) = \begin{cases} \frac{1}{2} B_{0} \cdot \mathbf{r} & \mathbf{r} < \mathbf{R} \,\mathcal{O} \\ \\ \frac{1}{2} B_{0} \frac{\mathbf{R}^{2}}{\mathbf{r}} & \mathbf{r} > \mathbf{R} \,\mathcal{O} \\ \end{cases}$$
(5.3)

円柱座標系において $\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$ を計算すると予想されるように,

$$B_{z}(\mathbf{r}) = \begin{cases} B_{0} & \mathbf{r} < \mathbf{R} \mathcal{O} \mathbf{B} \\ 0 & \mathbf{r} > \mathbf{R} \mathcal{O} \mathbf{B} \end{cases}$$
(5.4)

- となる.この例より以下のことが分かる.
- (a) ベクトルポテンシャルは電流に平行であるが, 磁場には垂直である.
- (b) 磁場は零になるがベクトルポテンシャルは零 にならない空間領域がある. これはr > Rの領域に相当する. 半径r > Rの円は磁束, $B_0\pi R^2$ を含んでいる. したがってB = 0にも かかわらず \vec{A} は零ではない.

また, ベクトルポテンシャルAと磁場 H は積分 形式を見ると,

$$\oint \vec{\mathbf{H}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \mathbf{I},$$

$$\oint \vec{\mathbf{A}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \phi, \qquad (5.5)$$

となり, H → A, I → ϕ の置き換えをすることで 同じ方程式が得られる. 直線電流 I と無限長のソ レノイドで発生させた直線磁束 ϕ を比較すると, 直線電流の外側の空間には電流を軸として方位角 方向の磁場が発生する. 同様に直線磁束の外側の 空間には方位角方向のベクトルポテンシャルが発 生する. 電流 I が流れていない領域に磁場 H が存 在するように,磁場がない部分にベクトルポテン シャル A が存在することは理解できる (図 36).

ベクトルポテンシャルは一意的に定義されない. 任意のスカラー関数 $\chi(x, y, z)$ を加えた新しいベクトルポテンシャル $\vec{A'} = \vec{A} + \vec{\nabla}\chi$ から導出される **B**は不変である.このため,ベクトルポテンシャル は単なる便利な数学的量であり,それ自身は物理 的な意味を持たないとよく言われる.しかし,量 子論では,ベクトルポテンシャルは磁場よりもは るかに深い物理的意味を持つのでこの視点は全く 間違っている.



図 36: 線電流の周りに発生する磁場 H と線磁束の 周りに発生するベクトルポテンシャル A の比較.

5.2 量子論におけるベクトルポテンシャル

量子論において, ベクトルポテンシャルは基本 的に重要な量である. すなわち,

- (a) **Ā**は光子の波動関数である.
- (b) 電磁場中では,荷電粒子の波長はベクトルポ テンシャルによって変化する.

超伝導への応用という観点では,2番目の側面に 興味がある. ド・ブロイの関係 (de Broglie's relation) によると,ある粒子の波長はプランク定数 をその粒子の運動量で割ったものであり,以下の 式で表わされる.

$$\lambda = \frac{2\pi\hbar}{p}.$$
 (5.6)

自由粒子の場合, p = mvを代入する. 電磁場 の中ではこれはもはや正しくなく, かわりに, 運 動量 $m\vec{v}$ を言わゆる**カノニカル運動量 canonical momentum** で置き換えなければならない. カノ ニカル運動量は以下の式で表わされる.

$$\vec{\mathbf{p}} = \mathbf{m}\vec{\mathbf{v}} + \mathbf{q}\vec{\mathbf{A}} \tag{5.7}$$

ここで q は粒子の電荷である. その波長は

$$\lambda = \frac{2\pi\hbar}{m\nu + qA}.$$
 (5.8)

もし,距離 Δx だけ移動すると,電子の波動関数の 位相 φ が自由空間の中で

$$\Delta \varphi = \frac{2\pi}{\lambda} \Delta x = \frac{1}{\hbar} \mathbf{m}_{\rm e} \vec{\boldsymbol{v}} \cdot \vec{\boldsymbol{\Delta x}}$$
(5.9)

だけ変化する. 電磁場内ではさらに

$$\Delta \varphi' = -\frac{e}{\hbar} \vec{\mathbf{A}} \cdot \vec{\Delta x}, \qquad (5.10)$$

だけ位相が変化する. これは Aharonov-Bohm 効 果 (Aharonov-Bohm effect) と呼ばれる [29].



図 37: Aharonov-Bohm 効果を確かめる実験の概 念図

位相シフトは図 37 に示された二重スリット実 験で観測されるはずである.単一電子が二つのコ ヒーレントなサブビームに分かれて進み,小さな ソレノイドコイルがこれらのビームの間に設置さ れている.上側のサブビームの進路上の **え**は進行 方向と同じ向きであり,一方下側のサブビームの 進路上の **え**は逆向きである.したがって二つのサ ブビームは異なる位相差,

$$\delta \varphi = \delta \varphi_0 + \oint \vec{\mathbf{A}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = \delta \varphi_0 + \frac{e}{\hbar} \phi_{\text{mag}}.$$
 (5.11)

を得る. ここで, φ₀ はコイルの電流が零の時の位 相差である.

Aharonov-Bohm 効果は Möllenstedt と Bayh による美しい実験で確かめられた [30]. この測定 のセットアップと測定結果を図 38 に示す. 電子 ビームは, 負の電位にある金属をコーティングし た石英ファイバーによって分離される. このファ イバーは光学バイプリズムのように作用する. さ らに2本のファイバーが写真フィルム上で干渉さ せるために,2本のビームを輸送する.これによっ て,非常にシャープな干渉縞が観察される.サブ ビームの間には,太さ4µmのタングステン線を巻 いた直径14µmのコイルがある.このコイルに流 れる電流は,最初は零であるが,時間と共に直線的 に増加し,その後は一定に保たれる.そして干渉縞 を記録したフィルムを垂直方向に移動させる.こ れにより,移動する干渉縞が傾斜した線として描 かれる.観測されたシフトは式(5.11)の予言と定 量的に一致した(図 38).



図 38: Möllenstedt-Bayh 実験のセットアップ(上) と観測された干渉パターン(下)[1,30]

ソレノイドの外側の磁場は非常に小さく, 観測 された位相シフトはベクトルポテンシャルに基づ く予想と定量的に一致していたが, それにもかか わらず, この効果を何らかの漏れ磁場によるもの とする懐疑的な意見があった. このような意見を 排除するために, 外村ら [31, 32] は, 電子ホログラ フィーを用いた実験を行った (図 39, 40). 平行な 電子ビームを電子顕微鏡のレンズで写真プレート に結像させる. ホログラフィックパターンを形成 するために, 物体はビームの上半分に置かれ, 下半 分は参照ビームとして機能する. 金属化された石 英ファイバー (バイプリズム) により, 2 つのビー ムはプレート上で重なり合うように照射される.



図 39: 外村らによる AB 効果検証実験のためのト ロイダル永久磁石 [31]



図 40:外村らによって観測された干渉パターン. 黒いリングの内側の干渉縞とその外側の干渉磁場 は暗い縞と明るい縞がπだけずれているのが分か る.一点鎖線は参照のための線 [32]

外村らは漏れ磁場を完全に遮蔽するため,ソレ ノイド磁場ではなくトロイダル磁場を用いた. 有 限長のソレノイドコイルによるソレノイド磁場は 必ず磁場のループが外側に出来る. トロイダル磁 場の磁束は磁石本体で閉じているので, 原理的に は漏れ磁場はない. この実験において, トロイダ ル磁場は, 直径数 µm の永久磁石 (パーマロイ)の リングによって生成された. 永久磁石はニオブで 囲まれ,液体ヘリウムで冷却されているため,磁場 は完全に閉じこめられている.しかし,ベクトル ポテンシャルは超伝導体 (ニオブ)によって遮蔽さ れない.ホログラフィックイメージでは,非常に はっきりとした干渉パターンと、ベクトルポテン シャルによってリングの開口部の暗線の位置がず れていることが確認された.この実験により,電 子の波長と干渉縞に影響を与えるのは磁場ではな

くベクトルポテンシャルであることが、疑いの余 地なく証明されたのである.

5.3 磁束の量子化

Meissner-Ochsenfeld 効果は第 I 種超伝導体の バルクから磁場を排除する.そこで,超伝導リン グに磁場を印加すると,興味深い状況が生まれる. 図 41 に示すように,リングの穴を貫通した状態 で(リングに)閉じ込められた磁束を得ることがで きるのである.そして,London 理論や,GL 理論, BCS 理論は以下の驚くべき現象を予言する.

穴を貫通する磁束は任意の値をとることはでき ず,量子化される.つまり, Φ_0 を単位として

$$\Phi_{\rm mag} = n\Phi_0, \qquad n = 0, 1, 2, \dots, \qquad (5.12)$$

のように量子化された形になる. Φ_{mag} を**フラク ソイド fluxoid**, Φ_0 を**磁束量子 flux quantum** と 呼ぶ.



図 41: 磁束の捕獲. (a) 最初に常伝導リング (T > T_c) を磁場中に置き, 冷却する. (b) 磁場を Off に する. (c) 積分経路

磁束量子はプランク定数を超伝導電流キャリア の電荷で割ったものである. BCS 磁束量子はすな わち

$$\Phi_0 = \frac{h}{2e} \tag{5.13}$$

となる. 一方 London 理論の磁束量子は2倍大き い. それは London 理論では電荷のキャリアは単 一電子であるからである.

5.3.1 磁束量子の導出

超伝導リング内での Cooper 対の波動関数は

$$\Psi = \Psi_0 \exp(i\varphi) = \sqrt{n_c} \exp(i\varphi), \qquad (5.14)$$

と書き表わせる. n_c は Cooper 対の密度で,上 式の2番目の等号では,波動関数の振幅との関係 $|\Psi_0|^2 = n_c を用いた.$

超伝導電流密度 j_s は

$$\vec{\mathbf{j}}_{s} = \frac{e^{*}}{2m^{*}} \frac{\hbar}{i} \left(\Psi^{*} \vec{\nabla} \Psi - \Psi \vec{\nabla} \Psi^{*} \right) - \frac{e^{*2}}{m^{*}} |\Psi|^{2} \vec{\mathbf{A}}$$
$$= -\frac{e^{*2}}{m^{*}} |\Psi|^{2} \left(\hbar \vec{\nabla} \phi + e^{*} \vec{\mathbf{A}} \right)$$
(5.15)

と書かれる. $\vec{j_s} = n_s e^* \vec{v}_s = |\Psi|^2 e^* \vec{v}_s$ であるので, 上式は

$$\vec{\nabla}\varphi = -\frac{\mathbf{m}^*}{\hbar}\vec{\mathbf{v}}_{\rm s} - \frac{e^*}{\hbar}\vec{\mathbf{A}}$$
(5.16)

となる.

リングを一周した時に, 位相 $\varphi = \varphi(s)$ の進みは n・2 π でなければならない. なぜなら Ψ は一価の 波動関数でなければならないからである. ここで, リングバルク内の円形の経路として図 41-c のよ うに (リングの外周と内周の中間の円)を選ぶ (以 下の式).

$$\oint \frac{\mathrm{d}\varphi}{\mathrm{d}s} \mathrm{d}s = \mathbf{n} \cdot 2\pi. \tag{5.17}$$

言い換えると周長は波長の整数倍でなければなら ない (図 42). バルク内では電流の存在が許されて いないので, Cooper 対の速度は零, $\vec{v} = 0$ でなけ ればならない. したがって,上式の被積分関数は

$$\frac{\mathrm{d}\varphi}{\mathrm{d}s}\mathrm{d}s = \frac{q}{\hbar}\vec{\mathbf{A}}\cdot\vec{\mathbf{d}s}.$$
 (5.18)

となる. 式 (5.2) を用いて,

$$\Phi_{\text{mag}} = \oint \vec{A} \cdot \vec{ds} = \frac{\hbar}{q} \cdot n \cdot 2\pi = n \cdot \Phi_0$$

$$\downarrow$$

$$\Phi_0 = \frac{2\pi\hbar}{q}.$$
(5.19)

が得られる. BCS 理論では, q = -2e なので, Φ_0 = h/(2e) となる. Φ_0 は磁束量子, $\oint \vec{A} \cdot \vec{ds}$ はフラク ソイドである.



図 42: 上図: リング状超伝導体の Cooper 対波動 関数の波形と経路の関係. 下図: 横軸を Å の経路 の方位角として上図の波形を展開したもの. リン グを一周すると位相は一致する.

5.3.2 磁束量子の検証実験

1961 年, Doll と Näbauer [33], そして Deaver と Fairbank [34] によって, ほぼ同時に磁束量子化 に関する2つの実験が行われた.ここではDoll-Näbauer 実験について述べる.実験装置と結果 を図 43 に示す. 超伝導リングは, ここでは直径 10 µm の石英円柱に鉛を蒸着して作った鉛管で, これをねじれファイバーで吊り下げたものであ る. 冷却されていない管に軸に平行な「磁化磁場」 Bmag を印加した後で冷却し,磁場をオフにするこ とで磁束が管内に取り残される. その後, 横方向 の振動磁場 Bosc を印加して強制振動を誘発し,小 さな鏡からの光の反射で観察する. 共振振幅 Ares は管の磁気モーメントに比例する. すなわち捕捉 される磁束に比例する. 磁束が量子化されていな ければ, 共振振幅と磁場の関係は直線的となるは ずである.しかし,非常に顕著な階段状の構造が 観察された (図 43). これは凍結した磁束 (0, 1, も しくは2個の磁束量子)と一意に関連付けること ができる. どちらの実験も,磁束量子が h/e では なく h/2e であることを示し, Cooper 対仮説を強 く支持する結果となった.

BCS 理論は,基本的に2次元の超伝導体である



図 43: Doll と Näbauer による測定のセットアッ プと測定結果

高温超伝導体には直接適用できない. 図 44 は, 弱い接合部を持つ YBa₂Cu₃O₇ リングを通る磁束 をプロットしたものである. 外場変動によるフ ラックスジャンプ⁸が h/2e の倍数で起こってお り, このことは, 高温超伝導体においても, 何らか の Cooper 対が超伝導の起源であることを示唆し ている [35].



図 44: 弱い接合部を持ったリング形状の YBa₂Cu₃O₇の磁束 [35]

5.4 第 II 種超伝導体のフラクソイドパターン

Abrikosov は磁場が第 II 種超伝導体を貫通する とき, それぞれが単一の磁束量子 Φ₀ を含む磁束 管またはフラクソイドの形になり, それらが四角 または三角のパターンに配列して磁束管の相互反 発に関連するポテンシャルエネルギーを最小にす ることを予言した (図 45). 図 46 にフラクソイド



図 45: フラクソイドが取りうる分布 [2]

の断面の模式図を示す. 磁力線は超電流渦に囲ま れている. 渦の中心 (渦芯) では Cooper 対密度が ゼロになるので, 磁束管の芯は常伝導になる. フ ラクソイドが占める領域は πξ² である. ここで, ξ はコヒーレンス長である. 上部臨界磁場はフラク ソイドが互いに接触しはじめる条件から導出され る. すなわち,

$$B_{C2} \sim \frac{\Phi_0}{2\pi\xi^2}$$
 (5.20)

となる.

⁸本セミナーテキスト「超伝導電磁石の基礎」を参照.



図 46: Cooper 対の密度と,局所磁場の動径方向分布 [28]

このフラクソイドの分布の直接観測は重要な実 験のひとつである. Essmann と Träuble は磁気装 飾法 (ビッター法とも呼ばれる)を用いてこの観測 を行った [12]. この観測は以下の手順で行われた.

- 1. 超伝導体試料を液体ヘリウム槽で冷却し,表 面を液体から突き出した状態にする.
- 鉄を超伝導体から少し離れたところで蒸発 させ,ヘリウムガス雰囲気中で鉄原子を凝縮 する.
- 凝縮した鉄は小さな結晶(約20nm)となり, 磁力線に引き寄せられて試料表面に付着し, フラクソイドが現れる.
- 加温後,表面に薄い膜を吹き付け,鉄の結晶を 除去し,その後電子顕微鏡で観察する.

図 47 の写真は, Abrikosov が予言した完全な三角 形のパターンを示している.同様の写真は, 高温 超伝導体でも得られている.前節で述べた電子線 ホログラフィーを用いると, 磁束線を直接可視化 することができる.図 48 は, この高度な手法の能 力を示す印象的な例である [32]. Lorentz 顕微鏡 は透過型電子顕微鏡を用いたもので, 渦糸の運動 を実時間で観察できるという大きな特徴がある. 図 49 は Lorentz 顕微鏡で動画として撮影された 量子渦糸のキャプチャー画面である. フラクソイドを直接観測する方法として, その 他に, 磁気光学効果, 中性子回折, 走査プローブ顕 微鏡を用いたものがある.



図 47: 磁気装飾法によって撮られたニオビウムの フラクソイドパターン [12]



図 48: 電子線ホログラフィーによる鉛から漏れ出 る磁束量子の画像 [32]

6 硬超伝導体 [1,2]

6.1 磁気フロー抵抗とピンニング

加速器電磁石に適用する場合, 超伝導線は 5-10 Tesla 磁場領域において大電流を流す必要があ る. 第 I 種超伝導体の臨界磁場は 0.1 T オーダー以 下であり, 電流は薄い表面層のみに制限されてい るので (図 7), 輸送電流量はとても低い. したがっ て, 第 I 種超伝導体はこの用途の候補にはならな い. 一方, 第 II 種超伝導体は加速器磁石に適用で きる性能をもつ. つまり, それらは高い上部臨界温 度をもち, そして高い電流をバルク材料に流すこ とができる. しかしまだ問題が残っている. それ は「フラックスフロー抵抗」と呼ばれるものであ



図 49: Lorentz 顕微鏡によって撮影された量子渦 糸の映像のキャプチャー画面 (日立製作所による 映像, YouTube より)

る.もし磁場中に置かれている理想的な第Ⅱ種超 伝導体に電流が流れると熱が発生するのである.

ここでは渦糸に作用する力を求める. 外部電流 を j_{ex} , 渦糸の周りの電流を \mathbf{j}_s とする. また外部磁 場を $\mathbf{\hat{h}}$, 磁東密度を $\mathbf{\hat{b}}$ とする. そうすると,

$$W_{\rm m} = -\int \vec{\mathbf{h}} \cdot \vec{\mathbf{b}} d^2 \vec{\mathbf{r}}$$
$$= -\int \vec{\mathbf{h}} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{a}}) d^2 \vec{\mathbf{r}} \qquad (6.1)$$

が単位長さあたりの磁気エネルギーである. $\mathbf{\hat{h}} \times \mathbf{\hat{b}} = \mathbf{\vec{0}} \ge \mathbf{\vec{0}} \ge \mathbf{\vec{0}} > \mathbf{\vec{h}} + \mathbf{\vec{k}} = \mathbf{\vec{0}} \ge \mathbf{\vec{k}} + \mathbf{\vec{k}} + \mathbf{\vec{k}} = \mathbf{\vec{k}} \ge \mathbf{\vec{k}} + \mathbf{\vec{k}} + \mathbf{\vec{k}} = \mathbf{\vec{k}} \ge \mathbf{\vec{k}} = \mathbf{\vec{k}} = \mathbf{\vec{k}} + \mathbf{\vec{k}} + \mathbf{\vec{k}} = \mathbf$

$$W_{\rm m} = -\int_{\rm S} \left(\vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{h}} \right) \cdot \vec{\mathbf{a}} d^2 \vec{\mathbf{r}}$$
$$= -\int_{\rm S} \vec{\mathbf{j}}_{\rm ex} \cdot \left(-\mu_0 \lambda_{\rm L}^2 \vec{\mathbf{j}}_{\rm s} \right) d^2 \vec{\mathbf{r}}$$
$$= \mu_0 \lambda_{\rm L}^2 \int_{\rm S} \vec{\mathbf{j}}_{\rm ex} \cdot \vec{\mathbf{j}}_{\rm s} d^2 \vec{\mathbf{r}} \qquad (6.2)$$

を得る. 渦糸の単位長さあたりに作用する力は 式 (6.2)の渦糸座標 po に関する勾配より求めら れる.

$$\vec{\mathbf{f}} = -\nabla_{\rho_0} W_m$$

$$= -\mu_0 \lambda_L^2 \int_S \vec{\nabla}_{\rho_0} (\vec{\mathbf{j}}_{ex} \cdot \vec{\mathbf{j}}_s (\vec{\rho} - \vec{\rho}_0)) d^2 \vec{\mathbf{r}}$$

$$= \mu_0 \lambda_L^2 \int_S \left[\vec{\mathbf{j}}_{ex} \times (\vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{j}}_s) + \vec{\mathbf{j}}_s \times (\vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{j}}_{ex}) \right] d^2 \vec{\mathbf{r}}$$

$$+ \mu_0 \lambda_L^2 \int_S \left[(\vec{\mathbf{j}}_{ex} \cdot \vec{\nabla}) \vec{\mathbf{j}}_s + (\vec{\mathbf{j}}_s \cdot \vec{\nabla} \vec{\mathbf{j}}_{ex}) \right] d^2 \vec{\mathbf{r}}$$

$$= \mu_0 \lambda_L^2 \int_S \vec{\mathbf{j}}_{ex} \times (\vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{j}}_s) d^2 \vec{\mathbf{r}}. \quad (6.3)$$

ここで3番目の等号で微分変数を ρ_0 からrへ変換したので,符号が反転している.また公式(F.4)を用いた.最後の等号では, \vec{j}_{ex} が空間的に一様なことと,連続方程式 $\vec{\nabla} \cdot \vec{j}_s = 0$ を用いた.

ここで, ロンドン方程式 (2.38) を, 渦糸がある場 合に拡張すると,

$$\mu_0 \lambda_L^2 \vec{\nabla} \times \vec{j}_s + \vec{b} = \Phi_0 \delta^{(2)}(\vec{r}) \vec{a}_z.$$
 (6.4)

となる. ここで, δ⁽²⁾(r)は2次元デルタ関数であ る.よって,

$$\vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{j}}_{s} = \frac{1}{\mu_{0} \lambda_{L}^{2}} \Phi_{0} \delta^{(2)}(\vec{\mathbf{r}}) \vec{\mathbf{a}}_{z}.$$
 (6.5)

とおいて,式(6.3)に代入すると,

$$\vec{\mathbf{f}} = \mu_0 \lambda_L^2 \int_S \vec{\mathbf{j}}_{ex} \times \left(\frac{1}{\mu_0 \lambda_L^2} \Phi_0 \delta^{(2)}(\vec{\mathbf{r}}) \vec{\mathbf{a}}_z \right) d^2 \vec{\mathbf{r}} = \Phi_0 \vec{\mathbf{j}}_{ex} \times \vec{\mathbf{a}}_z$$
(6.6)

となる. これは単位長さあたりに単一渦糸に作 用する力である. これを単位面積あたりの渦糸 数が n_v の時の単位体積あたりに働く力 \vec{F} にする. $n_v = B/\Phi_0$ であることを考慮して,

$$\vec{\mathbf{F}} = \mathbf{n}_{\rm v}\vec{\mathbf{f}} = \vec{\mathbf{j}}_{\rm ex} \times \vec{\mathbf{B}} \tag{6.7}$$

が得られる. $\vec{j}_{ex} = q\vec{v}$ として上式に代入すると, $\vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B}$ いう Lorentz 力による運動方程式の 表式となる. これは磁束に対する Lorentz 力と解 釈できる.

これで,渦糸に働く力が分かった.渦糸はそのままでは無限に加速され続ける.これは現実的な運

動ではないので,そこで,渦糸は粘性,すなわち 減 速力を受けて運動すると仮定する.その粘性力を

$$\vec{\mathbf{f}}_{\mathrm{v}} = -\eta \vec{\mathbf{v}}_{\mathrm{L}} \tag{6.8}$$

とする.ηは粘性係数である.したがって,運動方 程式は

$$\vec{\mathbf{f}} + \vec{\mathbf{f}}_{\mathrm{v}} = \Phi_0 \vec{\mathbf{j}}_{\mathrm{ex}} \times \vec{\mathbf{a}}_z - \eta \vec{\mathbf{v}}_{\mathrm{L0}}$$
(6.9)

となる. 渦糸は外部磁場と粘性力がつり合った状態で等速度運動をする. この状態を磁気フロー状態 flux flow state と呼ぶ (図 50). この状態では式 (6.9) 右辺は零となる. したがって,

$$\Phi_{0}\vec{j}_{ex} \times \vec{a}_{z} - \eta \vec{v}_{L0} = \vec{0}$$

$$\downarrow$$

$$\vec{v}_{L0} = \frac{\Phi_{0}}{\eta}\vec{j}_{ex} \times \vec{a}_{z}$$
(6.10)

が得られる.



図 50: 電流 I を流した時の磁束フロー状態の渦糸 (量子磁束線)の運動 [4].

渦糸が運動するということは時間的に磁束が変 化するということである. すなわち, Faraday の電 磁誘導によって電場が発生する. この電場を導く. Faraday の電磁誘導の法則 (E.1) を積分形式で書 くと

$$\oint \vec{\mathbf{E}} \cdot d\vec{\mathbf{l}} = -\frac{d}{dt} \int \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{S}}$$
(6.11)

となる. 図 51 の領域 D に単位時間に入ってくる 磁束量は

$$(d\vec{l} \times \vec{\nu}_{L}) \cdot \vec{B} = (\vec{\nu}_{L} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}$$
(6.12)

である.したがって閉曲線 C を横切って領域 D に入ってくる磁束量は

$$\oint_{C} (\vec{\nu}_{L} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l} = \int_{S} \vec{\nabla} \times (\vec{\nu}_{L0} \times \vec{B}) \cdot d\vec{S} \quad (6.13)$$

となる. したがって



図 51: 速度 \vec{v}_L で運動する渦糸によって微小長 さ $d\vec{l}$ を通って領域 D の中へ運ばれる磁束. 濃い グレーの領域の平行四辺形は $d\vec{l}$ の幅の領域を速 度 \vec{v}_L で進んだ時の一秒間に通り抜ける領域 (面 積: $|v_L||dl| \sin \theta$)を表す.

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{S} \vec{B} \cdot d\vec{S} = \int_{S} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$$
$$= \int_{S} \vec{\nabla} \times (\vec{v}_{L0} \times \vec{B}) \cdot d\vec{S} \qquad (6.14)$$

となる.式(6.11)の左辺は,

$$\int_{S} \vec{\nabla} \times \vec{E} \cdot d\vec{S} \qquad (6.15)$$

と書ける.式 (6.11)の左辺に式 (6.15)を右辺に式 (6.14)を代入し,積分の中身を比較することによって,

$$\vec{\mathbf{E}} = \vec{\mathbf{B}} \times \vec{\mathbf{v}}_{L0} \tag{6.16}$$

が得られる. これが正味の渦糸の運動に伴って発 生する電場である. 式 (6.16) に式 (6.10) を代入す ると,

$$\vec{\mathbf{E}} = \vec{\mathbf{B}} \times \left(\frac{\Phi_0}{\eta} \vec{\mathbf{j}}_{\text{ex}} \times \vec{\mathbf{a}}_z \right)$$
$$= \frac{\Phi_0 B}{\eta} \vec{\mathbf{j}}_{\text{ex}}$$
(6.17)

となる. ここで, $\vec{j}_{ex} \perp \vec{B}$ の関係を用いた. これを オームの法則 $\vec{E} = \rho \vec{j}$ を考慮すると,

$$\rho = \frac{\Phi_0 B}{\eta} \tag{6.18}$$

が得られる. すなわち, 超伝導状態にもかかわら ずこの抵抗率をもつ状態が出現する. この抵抗を **磁束フロー抵抗 flux flow resistance** と呼ぶ. 粘 性係数ηは上部臨界磁場 H_{c2} と常伝導での抵抗率 ρ_N を上式に代入して,

$$\eta = \frac{\mu_0 \Phi_0 H_{c2}}{\rho_N}$$
(6.19)

と表わされて, 測定可能な量となる. 磁束フロー 抵抗の測定は Kim らによってなされている [36].

以上のことから、外部電流を流すと、渦糸が運動 し,その結果抵抗が発生する. 超伝導体を磁石用の コイルとして使用できるワイヤーにするためには, 渦糸の動きを抑制する必要がある. 渦糸の中心軸 付近は常伝導状態となっており,エネルギーが高 い状態である.人工的に不純物や,常伝導析出物, 母体結晶の欠陥等を超伝導体内部に作り,あらか じめエネルギーが高い領域を作ることで,そこに 渦糸が侵入する. この位置では渦糸には領域から はずれようとすると復元力が働きその領域に固定 される. この現象を磁束のピン止め flux pinning と呼ぶ. また, この領域をピン中心 pinning center と呼ぶ. 磁石用に使用される超伝導ワイヤーは標 準的にはこの現象を用いて渦糸の動きを抑制して いる. ニオブ・チタンでの主要なピン止め中心は, 10nm 台の大きさのチタンの常伝導析出物である. 強いピン止めを持つ第Ⅱ種超伝導体は,硬超伝導 体と呼ばれる. 硬超伝導体は, 強磁場マグネット に非常に適しており, 強磁場においても電流を流 すことができる.しかし,この導体は強い磁気ヒ ステリシスを示し,超伝導加速器磁石で非常に厄 介な多重極磁場を発生させる原因となっている.

6.2 磁束クリープ

ピン止めは渦糸を束ねたものに働く. これを**渦** 糸バンドル flux bundle と呼ぶ. 渦糸バンドルは ビン止め中心にとどまっているわけではなく,有限 の温度(例え4Kでも)によるゆらぎによってその ピン中心から試料の外へ飛び出す.その結果,磁化 が減少する.このようにピン止め中心から渦糸バ ンドルが移動する現象を磁束クリープ flux creep と呼ぶ.

最初の磁東クリープ実験は, Kim ら [37] が小型 の NbZr 管を用いて行ったものである. 管の中心 での内部磁場を外磁場の関数としてプロットする と, よく知られたヒステリシス曲線が得られ, そ の中でシールドブランチとトラッピングブランチ を区別することができる(図 52-b 参照). さら に Kim らは, トラッピングブランチでは内部磁場 が時間とともにゆっくりと対数的に減少し, また, シールドブランチでは対数的に増加することに気 付いた(図 52-c 参照).

対数的な時間依存性というのは,非常に珍しい. 例えば,誘導成分と抵抗成分を持つ電気回路では, 電流は時定数 $\tau = L/R$ で指数関数的 ($\exp(-t/\tau)$) に減衰し,またミューオンや中性子等の崩壊確率 も $\exp(-t/\tau)$ で表わされる.

Anderson は, 熱的なゆらぎによる磁束クリー プの理論モデルを提唱した [38]. ピン止め中心は, 平均深さ U、幅 a のポテンシャル井戸で表され, そ こに平均磁束 $\Phi_{av} = n\Phi_0$ の磁束量子の束が捕捉 される (図 53). 電流が零のとき, 磁束がポテンシャ ル井戸から出る確率はボルツマン係数に比例し,

$$R_0 \propto \exp\left(-\frac{U}{k_B T}\right)$$
 (6.20)

となる.

超伝導体が電流密度jを輸送する時, 渦糸バンドルに働く力は式(6.7)より,

$$F \propto \Phi_{av} j,$$
 (6.21)

となる. したがって, ポテンシャルは F = ∇U よ り, F の傾きを持つようになる. ポテンシャルは U – ΔU と減少する.

$$\Delta U = \Phi_{av} jal, \qquad (6.22)$$



図 52: ヒステリシス曲線と内部磁場時間依存 [1, 36]. (a)NbZr 管の断面図,及び $B_i \ge B_e$ の定義a = 0.36 cm, w = 0.1 cm to 0.25 cm, 管長 = 2.5 cm to 5 cm (b) ヒステリシス曲線 (c) 内部磁場 B_i の時間変化



図 53: 1 次元に間隔 a で並べたピン止めポテン シャル. ポテンシャルの底にある丸は渦糸を表わ す. 上図: 外部電流なし. 下図: 外部電流あり. 外 部電流を流すと磁束にローレンツ力が働き、ポテ ンシャルに勾配 F が生じる.

である.ここで1は渦糸バンドルの長さである. 磁 束がピンから脱出する確率は

$$R = R_0 \exp\left(+\frac{\Delta U}{k_B T}\right)$$
(6.23)

となる.

ここで, ヒステリシス曲線のトラッピングブラ ンチ上で高い外部磁場 B_{ext} 領域における Kim 実 験の管について考えてみる.この時, 管ボア内部 磁場 B_i はわずかに大きい (図 54).その差は $B_i - B_e = \mu_0 j_c w$ である.ここで, j_c は与えられた温 度と磁場での臨界電流密度,wは壁の厚さである. B_{int} – B_{ext} \ll B_{ext} と仮定すると,磁場と電流密度 は壁全体でほぼ一定である.ポテンシャル井戸の 深さの減少量 Δ Uは、これらの量の積に比例する. もし磁東バンドルがその井戸から放出されると, それは斜面を「滑って」物質から離れることにな る.このようにして,シリンダー内径からの磁束 のための空間が作られ,それが導体内を移動して 井戸を再充填する.その結果,内部磁場 B_i は減少 し,それに伴って壁の臨界電流密度も減少する.



図 54: Kim の実験における管壁内とボア内の磁 場分布の模式図

その時間微分は、おおよそ次の式で与えられる.

$$\frac{dj_{c}}{dt} \sim -C \exp\left(\frac{\Delta U}{k_{B}T}\right) \sim -C \exp\left(\frac{\Phi_{av}aj_{c}l}{k_{B}T}\right)$$
(6.24)

ここで C は定数である. この解は

$$j_{c} = j_{c}(0) - \frac{k_{B}T}{\Phi_{av}al} \ln t,$$
 (6.25)

となる. この結果は, ある温度と磁場において, 臨 界電流密度は実は一定ではなく, わずかに時間に 依存することを示唆している. 通常, j_c として引用 されるのは, 線形時間スケールでの減衰率が測定 不能なほど小さくなった後に得られる値である.

ほぼ対数的な時間依存性は,加速器磁石の多重 極磁場⁹でも観測されている(例えば[39]参照). したがって,この効果を磁束クリープに帰するこ とは魅力的である.図 55-a は HERA¹⁰の加速器 用電磁石で観測された磁束クリープである.驚く べきことに,減衰率は一般的な磁束クリープ率よ りもはるかに大きく,さらにこれは直前の初期化 サイクル¹¹における最大磁場に依存する.ケーブ ル試料では,図 55 から明らかなように,このよう なことはない.5m長のケーブル試料の平均磁化 は,低磁場(この場合 B = 0)において1 decade 当 たり 1% 未満で減衰し,その減衰率は直前のサイ クルの最大磁場 B_{max}とは全く無関係である。こ の結果は,NbTiの磁束クリープに関する他のデー タとよく一致している.

図 55 のデータから,磁石の多重極磁場成分の時 間依存性のうち,熱ゆらぎによる磁束クリープで 説明できるのは一部だけであることは明らかであ る.電磁石で測定された減衰率は,通常,ケーブル 試料での減衰率よりはるかに大きく,磁石によっ て固体差が大きい.

1995年に実験結果 [42] とモデル計算 [43, 44] が発表され,この時間依存性は NbTi フィラメン ト中の磁化電流とケーブルの素線間の渦電流の複 雑な相互作用によるものであることが明らかにさ



図 55: (a) HERA の2 極電磁石における誤差成分 である6 極磁場成分の時間的な減衰 [40]. (b) 初 期化サイクルの最大磁場の異なる HERA ケーブ ルの長尺試料における零磁場での磁化の減衰 [41]

れた.未知のパラメータが多すぎるため,定量的 な予測は不可能である.より詳細な議論について は,[39]を参照のこと.



図 56: 高温超伝導体と NbTi との磁化の減衰の 比較. ■: 4K での NbTi, ●: 77K での配向した YBa₂Cu₃O_x, ◆: 60K での YBa₂Cu₃O_x の単結 晶 [1, 45]

高温超伝導体が発見された後,磁束クリープが 重要な問題となった [45]. 図 56 は, YBaCuO 試料 の磁化が,特に単結晶では急速に減衰しているこ とを示している.高温超伝導体に見られるこの現 象を「巨大磁束クリープ」と呼ぶ.

⁹加速器磁石では2極や4極の磁場を発生させるが,メインの磁場より高い磁極磁場成分は誤差磁場成分であり,加速器の性能を劣化させる原因となる.メインの磁場成分に対して10⁻⁴のオーダー以下になるように製作される.

¹⁰ドイツの電子シンクロトロン研究所 (DESY) にあった (陽) 電子-陽子コライダー

¹¹加速器磁石では何らかの理由で電磁石の電流を落とした とき,復帰に際し励磁履歴を一定にすることで減磁前の磁場 を再現する必要がある.このため,電流値をセットする前に, 電流を一定のパターンで繰り返し変化させる.これを初期化 (サイクル)と呼んでいる.

7 Josephson 効果 [1, 2]

1962 年に Josephson は Cooper 対がトンネル 効果を示すことを理論的に導いた [13]. 薄い絶縁 体の両面を 2 つ超伝導体で接合すると, トンネル 効果によって電流が流れる現象である.

7.1 Josephson 効果における Schrödinger 方程式

図 57 のような絶縁体を超伝導体で挟んで超伝 導体 (ジョセフソン接合) に電源を接続し, 両側か ら電圧 V を印加している回路を考える.



図 57: トンネル接合回路概略図

左側の超伝導体 (S₁)の秩序 (波動) 関数をψ₁, 右 側 (S₂)の秩序 (波動) 関数をψ₂, とする. 二つの絶 縁体をはさんだ素子全体の波動関数は

$$\psi(\vec{\mathbf{r}}, t) = c_1 \psi_1(\vec{\mathbf{r}}, t) + c_2 \psi_2(\vec{\mathbf{r}}, t)$$
(7.1)

と表わすことができる. それぞれの波動関数の時 間変化は

$$i\hbar \frac{\partial \psi_n(\vec{\mathbf{r}}, t)}{\partial t} = H\psi_n(\vec{\mathbf{r}}, t) \quad (n = 1, 2)$$
 (7.2)

となる. S_1 , S_2 が孤立していたときのハミルトニ アンを H_1 , H_2 , 2 つの状態を結合させるハミルト ニアンを H_T としたとき, 接合系のハルミトニア ン, H は

$$H = \sum_{n=1}^{2} H_n + H_T$$
 (7.3)

となる. H₁, H₂の固有値をそれぞれ E₁, E₂ とする と、両端電圧は

$$E_1 - E_2 = 2eV$$
 (7.4)

となる. $\frac{1}{2}(E_1 + E_2) = 0$ とすると,

$$H_1\psi_1(\vec{r},t) = eV\psi_1(\vec{r},t)$$
 (7.5)

$$H_2\psi_2(\vec{r},t) = -eV\psi_2(\vec{r},t)$$
 (7.6)

となる. H_T は絶縁体を介して結合させるものなので,

$$H_T \Rightarrow K\psi_{\overline{n}}(\vec{r},t)$$
 (7.7)

と表わせる. K は結合パラメーターである. n は n の反転を表わし, n = 1 のとき \overline{n} = 2, n = 2 の とき \overline{n} = 1 である. よって式 (7.5), (7.6), (7.7) を 式 (7.2) に代入すると

$$i\hbar \frac{\partial \psi_1(\vec{\mathbf{r}}, t)}{\partial t} = -eV\psi_1(\vec{\mathbf{r}}, t) + K\psi_2(\vec{\mathbf{r}}, t) \quad (7.8)$$

$$i\hbar \frac{\partial \psi_2(\mathbf{r}, t)}{\partial t} = eV\psi_2(\mathbf{\vec{r}}, t) + K\psi_1(\mathbf{\vec{r}}, t)$$
(7.9)

が得られる.次に各超伝導体の波動関数を極形式 に表わす.

$$\psi_1(\vec{\mathbf{r}},t) = \left|\psi_1(\vec{\mathbf{r}},t)\right| \exp\left(i\varphi_1(\vec{\mathbf{r}},t)\right)$$
(7.10)

$$\psi_2(\vec{\mathbf{r}},t) = \left|\psi_2(\vec{\mathbf{r}},t)\right| \exp\left(i\varphi_2(\vec{\mathbf{r}},t)\right)$$
(7.11)

これを方程式 (7.8), (7.9) に代入することによって, $\begin{pmatrix} -\hbar |\psi_1(\vec{\mathbf{r}}, t)| \frac{\partial \varphi_1(\vec{\mathbf{r}}, t)}{\partial t} + i\hbar \frac{\partial |\psi_1(\vec{\mathbf{r}}, t)|}{\partial t} \end{pmatrix}$ $\times \exp(i\varphi_1(\vec{\mathbf{r}}, t))$ $= -eV |\psi_1(\vec{\mathbf{r}}, t)| \exp(i\varphi_1(\vec{\mathbf{r}}, t))$ $+ K |\psi_2(\vec{\mathbf{r}}, t)| \exp(i\varphi_2(\vec{\mathbf{r}}, t)),$

(7.12)

$$\begin{pmatrix} -\hbar |\psi_{2}(\vec{\mathbf{r}},t)| \frac{\partial \varphi_{2}(\vec{\mathbf{r}},t)}{\partial t} + i\hbar \frac{\partial |\psi_{2}(\vec{\mathbf{r}},t)|}{\partial t} \\ \times \exp(i\varphi_{2}(\vec{\mathbf{r}},t)) \\ = +eV |\psi_{2}(\vec{\mathbf{r}},t)| \exp(i\varphi_{2}(\vec{\mathbf{r}},t)) \\ + K |\psi_{1}(\vec{\mathbf{r}},t)| \exp(i\varphi_{1}(\vec{\mathbf{r}},t))$$
(7.13)

が得られる. 上記の2式の両辺 にそれぞれ |\\pu_1(\vec{r},t)| exp(-i\phi_2(\vec{r},t)), |\\pu_2(\vec{r},t)| exp(-i\phi_2(\vec{r},t)) を乗じ, \Delta\phi(\vec{r},t)), |\\pu_2(\vec{r},t)| exp(-i\phi_2(\vec{r},t)) を乗じ, \Delta\phi(\vec{r},t)), =\phi_2(\vec{r},t) - \phi_1(\vec{r},t) & \delta\delta\delta, -\phi |\\phi_1(\vec{r},t)|^2 \frac{\Delta\phi_1(\vec{r},t)}{\Delta t} = - eV |\\phi_1(\vec{r},t)|^2 + K |\\phi_1(\vec{r},t)|^2 + K |\\phi_1(\vec{r},t)| |\\phi_2(\vec{r},t)| × cos(\Delta\phi(\vec{r},t)), (7.14) \delta\delta\Delta(\vec{r},t)), (7.15) -\phi |\\phi_2(\vec{r},t)|^2 \frac{\Delta\phi_2(\vec{r},t)}{\Delta t} = eV |\\phi_2(\vec{r},t)|^2 + K |\\phi_1(\vec{r},t)|^2 + K |\\phi_1(\vec{r},t)| |\\phi_2(\vec{r},t)| × cos(\Delta\phi(\vec{r},t)), (7.16) \frac{\phi}{2} \frac{\Delta|\phi_2(\vec{r},t)|^2}{\Delta t} = K |\\phi_1(\vec{r},t)| |\\phi_2(\vec{r},t)|

 $\times \sin(\Delta \varphi(\vec{\mathbf{r}}, t))$. (7.17)

となる.式 (7.15), (7.17)の両辺に $2e^2/\hbar$ を掛ける.ここで2eは Cooper 対の電荷である. 左辺は $e\partial |\psi_1(\vec{r},t)|^2/\partial t$ となり,これは,超伝導体 S₁から S₂への電荷の移動 (電流密度)を意味する.した がって,超伝導体 S₁,S₂,断面積を S とすると,

$$I_{S} = eS \frac{\partial |\psi_{1}(\vec{r}, t)|^{2}}{\partial t} = -eS \frac{\partial |\psi_{2}(\vec{r}, t)|^{2}}{\partial t}$$
(7.18)

$$= \frac{2e}{\hbar} \mathsf{K} \big| \psi_1(\vec{\mathbf{r}}, t) \big| \big| \psi_2(\vec{\mathbf{r}}, t) \big| \sin(\Delta \varphi(\vec{\mathbf{r}}, t)) \quad (7.19)$$

が得られる. この式を見ると, この電流は印加電圧 によらない. 位相差を与えるだけで電流が流れる ことが分かる. このような Cooper 対のトンネル 現象を**直流 Josephson 効果 direct current (D.C.) Josephson effect** と呼ぶ.

次に式 (7.14) 及び (7.16) の両辺をそれぞれ, $-\hbar |\psi_1(\vec{\mathbf{r}}, t)|^2$, $-\hbar |\psi_2(\vec{\mathbf{r}}, t)|^2$ で割ってその差をとると,

$$= -\frac{2eV}{\hbar} + \left(\frac{\left|\psi_{2}(\vec{\mathbf{r}},t)\right|^{2} - \left|\psi_{1}(\vec{\mathbf{r}},t)\right|^{2}}{\left|\psi_{1}(\vec{\mathbf{r}},t)\right|\left|\psi_{2}(\vec{\mathbf{r}},t)\right|}\right) \times \frac{K}{\hbar}\cos(\Delta\varphi(\vec{\mathbf{r}},t)) \quad (7.20)$$

が得られる. S₁, S₂ が同じ材質で, $|\psi_1(\vec{r}, t)|^2 = |\psi_2(\vec{r}, t)|^2$ ならば,式 (7.20) は

$$\frac{\partial \Delta \varphi(\vec{\mathbf{r}}, t)}{\partial t} = -\frac{2eV}{\hbar}$$
(7.21)

となる. これを時間について 0 から t まで積分す ることによって,

$$\Delta \varphi(\vec{\mathbf{r}}, t) = \Delta \varphi(\vec{\mathbf{r}}, 0) - \frac{2eV}{\hbar}t \qquad (7.22)$$

が得られる. すなわち直流電圧が印加されている と,秩序パラメーターの位相差は時間変化する. こ の式を式 (7.19) に代入すると, 接合を通過する超 伝導電流は

$$I_{S} = \frac{2e^{*}}{\hbar} K |\psi_{1}(\vec{\mathbf{r}}, t)|^{2} S \sin\left(\varphi(\vec{\mathbf{r}}, 0) - \frac{2eV}{\hbar}t\right)$$
(7.23)

 $\equiv I_{c} \sin(\varphi(\vec{\mathbf{r}}, 0) - 2\pi f_{J} t), \qquad (7.24)$

となる. すなわち, 電圧が印加されると, 交流電 流が流れることになる. この現象を**交流 Josephson 効果 altenating current (A.C.) Josephson** effect と呼ぶ. また, 以下の f_J は Josephson 周 波数 Josephson frequency, K_J は Josephson 定 数と呼ばれる.

$$f_J = \frac{2eV}{h} = K_J V, \qquad (7.25)$$

$$K_{\rm J} = \frac{2e}{\rm h}.$$
 (7.26)

7.2 超伝導量子干涉

2つの Josephson 結合を並列に組み込んだ超伝 導閉回路は光学における二重スリットの回折パ ターンを示す.この回路について考えてみる.こ の回路の概略図を図58に示す.図の左側から入っ てきた電流は上側の回路に流れる電流 I_a と下側 の回路に流れる電流 I_b に分かれて,図右側の出口 で合流する.これらは以下のように書くことがで きる.

$$I = I_a + I_b = I_{ca} \sin(\Delta \varphi_a) + I_{cb} \sin(\Delta \varphi_b)$$
(7.27)



図 58: 並列 Josephson 結合回路の概略図.

ここで, 上下の回路は同じ材質からなると考えて, $I_{ca} = I_{cb} = I_{c}$ とおくと,

$$I = I_{c}[\sin(\Delta \varphi_{a}) + \sin(\Delta \varphi_{b})]$$
(7.28)
$$= 2I_{c} \sin\left(\frac{\Delta \varphi_{a} + \Delta \varphi_{b}}{2}\right) \cos\left(\frac{\Delta \varphi_{a} - \Delta \varphi_{b}}{2}\right)$$
(7.29)

となる.

また,閉回路 C に沿って ΔΦ を線積分すると, 式 (5.17)より,

$$\oint_C \vec{\nabla} \varphi(\vec{\mathbf{r}}) \cdot d\vec{\mathbf{l}} = 2\pi n \qquad (7.30)$$

である. ここで, 式 5.16 より,

$$\vec{\nabla}\varphi(\vec{\mathbf{r}}) = \frac{1}{\hbar} \left(\mathbf{m}^* \vec{\mathbf{v}}_{\mathrm{s}} + \vec{\mathbf{A}} \right)$$
(7.31)

であるが,接合部以外では積分経路を超伝導体の 十分内部にとればそこは, $\vec{v}_s = \vec{0}$ となる.した がって,

$$2\pi n = \frac{e^*}{\hbar} \int_{sc} \vec{A} \cdot d\vec{l} + \frac{e^*}{\hbar} \int_{junctions} \vec{\nabla} \varphi(\vec{r}) \cdot d\vec{l}$$
$$= \frac{e^*}{\hbar} \oint_C \vec{A} \cdot d\vec{l}$$
$$+ \frac{e^*}{\hbar} \int_{junctions} \left(\vec{\nabla} \varphi(\vec{r}) - \frac{e^*}{\hbar} \vec{A} \right) \cdot d\vec{l}$$
$$= 2\pi \frac{\Phi}{\Phi_0} + \Delta \tilde{\varphi}_a - \Delta \tilde{\varphi}_b$$
(7.32)

が得られる.

ここで, Φ は図 58 の超伝導円形回路の内側を通 る磁束, Φ₀ は磁束量子を表わす.

また, $\Delta \tilde{\varphi}_a$, , $\Delta \tilde{\varphi}_b$ はゲージ不変な位相差であ り, 以下で与えられる.

$$\Delta \tilde{\varphi}_{a} = \Delta \varphi_{a} - \int_{\text{junction}(a)} \left(\vec{\nabla} \varphi - \frac{e^{*}}{\hbar} \vec{A} \right) \cdot d\vec{l}.$$
(7.33)

 $\Delta \tilde{\varphi}_b$ は上記の式の中の添字 $a \rightarrow b$ と置き換えた ものである. したがって,2つの接合の位相差と磁 束との関係は,

$$\Delta \tilde{\varphi}_{a} - \Delta \tilde{\varphi}_{b} = -2\pi \frac{\Phi}{\Phi_{0}} + 2\pi n.$$
 (7.34)

となる.

次に式 (7.29) に現われる位相差を $\Delta \varphi_a \rightarrow \Delta \tilde{\varphi}_a, \Delta \varphi_b \rightarrow \Delta \tilde{\varphi}_b$ とおきかえて,式 (7.34) を式 (7.29) に代入すると,

$$I = 2I_{c}\sin\left(\Delta\tilde{\varphi}_{a} + \pi\frac{\Phi}{\Phi_{0}}\right)\cos\left(\pi\frac{\Phi}{\Phi_{0}}\right) \qquad (7.35)$$

が得られる. 電流の最大値の大きさは

$$I_{\max} = 2I_c \left| \cos \left(\pi \frac{\Phi}{\Phi_0} \right) \right|$$
(7.36)

である. 最大電流値は $\frac{\Phi}{\Phi_0}$ の周期関数となって いる.



図 59: 並列 Josephson 結合によって得られた Josephson 電流の干渉パターン [46]. 横軸は印 加磁場.

磁束の関数として得られた平行 Josephson 結 合の電流の干渉パターンを図 59 に示す. 隣り合 うピークは 1 磁束量子 $\Delta \Phi = \Phi_0$ だけ離れてい るので, 磁束量子を数えれば非常に小さな磁場を 測定することができる. これが超伝導量子干渉 素子 (SQUID)の基本原理である. 技術的には, Josephson 接合として弱結合 (weak link) 型の超 伝導リングを使うことが多い.

謝辞

このテキストを書く機会を与えてくださった大 内徳人氏と増澤美佳氏に感謝します.このテキス トを書くための時間を作るために支援をしてくだ さった大内徳人氏と青木和之氏に感謝します.ま たこのテキストの締切を延長して下さった長塩佳 子氏を始め, OHO テキスト編集委員の方々に感 謝します.

付録

A 自由エネルギー[1]

自由エネルギーの目的を説明するために最初に 理想気体を考える.内部エネルギーはすべての原 子の運動エネルギーを足し合わせたもので,

$$U = \sum_{i=1}^{N} \frac{m}{2} v_i^2 = \frac{3}{2} N k_B T$$
 (A.1)

と表わされ,温度のみに依存し,体積には依存しない.熱力学第一法則はエネルギー保存則であり,

$$d\mathbf{U} = \delta \mathbf{Q} + \delta \mathbf{W},\tag{A.2}$$

である.

内部エネルギーは気体に対する加熱 δQ もしく は機械的になされた仕事 $\delta W = -pdV$ だけ増加す る.可逆過程については, $\delta Q = TdS$ となる.ここ で, S はエントロピーである.次に気体の等温膨張 について考える.それゆえ,気体は熱を機械的な 仕事に変換する:

気体は機械的な仕事を行うがその内部エネルギー は変化しない.そのため、Uはこの過程を描写す るのに適していない.どのようなエネルギー変 数が適当なのか、ここで、以下の式で与えられる Helmholtz の自由エネルギーについて検討をしてみる.

$$f = U - TS$$

$$\downarrow$$

$$df = dU - SdT - TdS = \delta W - SdT.$$
(A.4)

等温膨張 (dT = 0) では, 我々は df = δW, つまり, -df = pdV を得る. 気体によって行われた仕事が 自由エネルギーが減った量と一致している.

次に磁場Hを発生するコイルの中に透磁率 μ の 磁性体がある場合について考える.磁化は $\vec{M} =$ $(\mu - 1)\vec{H}$ である.磁場中での単位体積当りのポテ ンシャルエネルギーは (付録 B 参照)

$$E_{\text{pot}} = -\mu_0 \int_0^M \vec{\mathbf{H}} \cdot d\vec{\mathbf{M}}, \qquad (A.5)$$

である. もし磁化が d \vec{M} だけ変化した場合, その 仕事は $\delta W = \mu_0 \vec{H} \cdot d\vec{M}$ である. これを式 (A.4) に代入すると,

$$df = \mu_0 \vec{H} \cdot d\vec{M} - SdT \qquad (A.6)$$

となり,等温過程では,

$$df = \mu_0 \vec{\mathbf{H}} \cdot d\vec{\mathbf{M}} \tag{A.7}$$

と与えられる. この式の欠点は実験者によって物 質の磁化を直接変えることは難しいという点であ る. 変えやすいのは磁場 H である (コイル電流に よって磁場は変えられる). このため, 適切なエ ネルギー変数は Helmholtz の自由エネルギーを Legendre 変換して得られる以下の Gibbs の自由 エネルギーである.

$$g = f - \mu_0 \vec{\mathbf{M}} \cdot \vec{\mathbf{H}} = U - TS - \mu_0 \vec{\mathbf{M}} \cdot \vec{\mathbf{H}}.$$
 (A.8)

微分形式で表わすと,

$$dg = df - \mu_0 \vec{\mathbf{H}} \cdot d\vec{\mathbf{M}} - \mu_0 \vec{\mathbf{M}} \cdot d\vec{\mathbf{H}} - SdT \quad (A.9)$$
$$= -\mu_0 \vec{\mathbf{M}} \cdot d\vec{\mathbf{H}} - SdT \quad (A.10)$$

等温過程では,

$$dg = -\mu_0 \vec{\mathbf{M}} \cdot d\vec{\mathbf{H}}$$
 (A.11)

である.

これを Meissner 相にある超伝導体にあてはめ てみる. この時, $\mu = 0$, $\vec{M} = -\vec{H}$ なので,

$$dg_{s} = \mu_{0}M(H)dH = \frac{\mu_{0}}{2}d(H^{2})$$
 (A.12)
$$\Downarrow$$

$$g_{s}(H) = g_{s}(0) + \frac{\mu_{0}}{2}H^{2}$$
 (A.13)

となる.

また,式(A.10)より,

$$S = -\left(\frac{\partial g}{\partial T}\right)_{\vec{H}}$$
(A.14)

$$\vec{\mathbf{M}} = -\frac{1}{\mu_0} \left(\frac{\partial g}{\partial \vec{\mathbf{H}}} \right)_{\mathrm{T}}$$
(A.15)

が得られる.

B 磁場が磁性体になす仕事

ここでは、磁性体の磁場内のポテンシャルエネ ルギーを簡単な例で求める [47]. 十分に長い棒状 の磁性体にコイルが巻かれた場合を考える. 単位 長さ当りの巻数を n, コイル電流を J とすると, ア ンペールの定理より

$$H = nJ \tag{B.1}$$

と表わせる.ここで,反磁場は磁性体が十分に長いとして無視する.コイルを通過する磁束は

$$\phi = \text{SnlB} = \text{VnB} \tag{B.2}$$

となる. ここで, S, l, V, B はそれぞれ, コイル断 面積, 磁性体 (=コイル) 長さ, 及び磁性体の体積, V = Sl, 磁性体内の磁束密度である.

$$B = \mu_0(H + M) \tag{B.3}$$

である.電流 Jを増加すると, Faradayの電磁誘導によって, コイル中に起電力が発生する.

$$-\frac{\mathrm{d}\phi}{\mathrm{d}t} = -nV\frac{\mathrm{d}B}{\mathrm{d}t} \tag{B.4}$$

この起電力に対して微小時間 dt に電流 J を流す 仕事は

$$dW = \frac{d\phi}{dt}Jdt = nVdB \cdot \frac{H}{n}$$
 (B.5)

$$= VH \, dB \tag{B.6}$$

$$= \mu_0 V H d(H + M) \tag{B.7}$$

$$= \mu_0 V \left(\frac{1}{2} dH^2 + H dM \right)$$
 (B.8)

となる. ここで第一の項は真空に対して磁場を発 生するための仕事である. よって, 磁化 M を dM だけ増すための仕事は単位体積当たり

$$d'w = \mu_0 H dM \tag{B.9}$$

となる. 磁化を0から M に増やした時の仕事は 単位体積当たり,

$$w = \mu_0 \int_0^M H dM \qquad (B.10)$$

となる.

C 古典的な電気伝導

ここでは Drude の電気伝導度の式 (4.48) を導 出する.

金属に電場 **Ē** を作用させると, 電子の運動方程 式は,

$$m_e \frac{d\vec{v}}{dt} = -e\vec{E} \qquad (C.1)$$

となり, 等加速度運動を行う. ここで, m_e は電子 の質量, e 電荷素量, \vec{v} は電子の速度である. 実際 には電子は金属イオンとの散乱により一定の速度 に落ち着く. これが電気抵抗の原因となる. その 散乱の効果を入れた運動方程式は以下である.

$$\frac{\mathrm{d}\vec{v}}{\mathrm{dt}} = -\frac{eE}{m_{\mathrm{e}}} - \frac{\vec{v}}{\tau} \qquad (C.2)$$

もし電場が0ならば,上記の式は

$$\overline{\boldsymbol{\nu}}(t) = \overline{\boldsymbol{\nu}}(0)e^{-t/\tau} \tag{C.3}$$

となる. ここで, $\bar{v}(0)$ はt = 0 における電子系の平 均速度である. これより, 平均速度 \bar{v} で移動してい る電子系の電場が0になると, 時定数 τ で平均速 度は0になることがわかる. ここで τ は衝突時間 または散乱時間と呼ばれる. この定常解は式 (C.2) の左辺を0として

$$\overline{v} = -\frac{e\tau E}{m_e} \tag{C.4}$$

となる. 電流密度は単位面積を単位時間に通過す る電子の数に電気素量を掛けたものなので,

$$\mathbf{j} = -\mathbf{e}\mathbf{n}_e \overline{\mathbf{v}} \tag{C.5}$$

となる. ここで電子密度を n_e とおいた. 式 (C.5) に, (C.4) を代入すると,

$$\mathbf{j} = \frac{\mathbf{n}_e e^2 \tau}{\mathbf{m}_e} \mathbf{E} \tag{C.6}$$

となる. したがって, 電気伝導度をσとすると,

$$\sigma = \frac{j}{E} = \frac{n_e e^2 \tau}{m_e} \tag{C.7}$$

が得られる.この電気伝導度の式をDrudeの式と呼ぶ.

D BCS 理論

D.1 Cooper 対の形成 [1]

ここでは BCS 理論の本質となる Cooper 対形 成について数学的に説明する.いま, Fermi エネ ルギー以下のすべての準位に電子が満たされてお り, Fermi 球の外側にあり, 2 体引力ポテンシャル を介して相互作用をしている1 対の金属中の電子 を考える.温度は T = 0 とする.波数ベクトルと 電子の運動量は

$$\vec{\mathbf{p}} = \hbar \mathbf{k}$$
 (D.1)

の関係がある. 3 次元的な k 空間では Fermi 球は 半径 k_F = $\sqrt{2m_eE_F}/\hbar$ である. すべての状態が満 たされた Fermi 球に, 互いに反対向きの波数ベク トルを持つ二つの電子を追加する. ここで, 2 電子 のエネルギー $E_1 = E_2 = \hbar^2 k_1^2 / (2m_e)$ は球殻内に入っており,以下の式を満たす.

$$E_F < E_1 < E_F + \hbar \omega_D \tag{D.2}$$

ここで, $\hbar\omega_D$ は格子振動の最も高いエネルギー 量子である (第4章). Fermi 球内にある電子の海 との相互作用はパウリの排他律以外は無視する: 追加した二つの電子は内部へ移動することは禁止 される. なぜなら E_F 以下の状態はすべて占有さ れているからである. この仮定のもとで, 二つの 電子は一緒にエネルギー $2E_1 > 2E_F$ を持つ, 引力 は格子変形によって生じる. Cooper [27] に従う と我々は二つの電子が束縛系,「Cooper 対」を形 成することを示す必要がある. この時 Cooper 対 のエネルギーは以下にように Fermi エネルギーの 二倍より低くなる.

$$E_{pair} = 2E_F - \delta E < 2E_F \qquad (D.3)$$

この2電子系の波動関数を以下とする.

$$\psi_2(\vec{\mathbf{r}_1}, \vec{\mathbf{r}_2}; s_1, s_2) = \phi_{\vec{\mathbf{K}}}(\vec{\mathbf{r}}) \exp\left(i\vec{\mathbf{K}} \cdot \vec{\mathbf{R}}\right) \chi(s_1, s_2).$$
(D.4)

ここで, $\vec{\mathbf{R}} = (\vec{\mathbf{r}_1} + \vec{\mathbf{r}_2})/2$, $\vec{\mathbf{r}} = \vec{\mathbf{r}}_1 - \vec{\mathbf{r}}_2$, $\vec{\mathbf{K}}$ は (2 電子 を組み合わせた)Cooper 対の波数ベクトルである. また, s_1, s_2 は電子のスピン座標である. $\chi(s_1, s_2)$ はスピン波動関数で, スピン 1 重項のときは

$$\chi(s_1, s_2) = \frac{1}{\sqrt{2}} (\alpha(s_1)\beta(s_2)), \qquad (D.5)$$

スピン3重項のときは

$$\chi(s_1, s_2) = \begin{cases} S_z = 1 & \alpha(s_1)\alpha(s_2) \\ S_z = 0 & \frac{1}{\sqrt{2}}(\alpha(s_1)\beta(s_2) + \beta(2_1)\alpha_2)) \\ S_z = -1 & \beta(s_1)\beta(s_2) \end{cases}$$
(D.6)

と表わせる.また,粒子の入れ換えに対し波動関数は反対称でなければならないので,スピン1重項のときは, $\phi_{\vec{q}}(\vec{r}) = \phi_{\vec{q}}(-\vec{r})$,スピン3重項のときは, $\phi_{\vec{q}}(\vec{r}) = -\phi_{\vec{q}}(-\vec{r})$ となる.話を簡単にする

ため, スピン1重項で, 2 電子の重心は Fermi 球に 対して静止している **q** = 0 とおく.

まず, $\phi_{\vec{0}}(\vec{r})$ を $\phi(\vec{r}_1,\vec{r}_2)$ とおいて,

$$\begin{split} \phi(\vec{\mathbf{r}}_{1}, \vec{\mathbf{r}}_{2}) &= \sum_{\vec{\mathbf{k}}} g(\vec{\mathbf{k}}) \exp\left(i\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{r}}\right) \\ &= \sum_{\vec{\mathbf{k}}} g(\vec{\mathbf{k}}) \exp\left(i\vec{\mathbf{k}} \cdot (\vec{\mathbf{r}}_{1} - \vec{\mathbf{r}}_{2})\right) \\ &= \sum_{\vec{\mathbf{k}}} g(\vec{\mathbf{k}}) \exp\left(i\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{r}}_{1}\right) \exp\left(-i\vec{\mathbf{k}} \cdot \vec{\mathbf{r}}_{2}\right) \end{split}$$
(D.7)

のように Fourier 展開をする. この波動関数は以下の Schrödinger 方程式の解にならなければならない.

$$-\frac{\hbar}{2m_{e}}(\nabla_{1}^{2}+\nabla_{2}^{2})\phi(\vec{r_{1}},\vec{r_{2}}) + V(\vec{r_{1}},\vec{r_{2}})\phi(\vec{r_{1}},\vec{r_{2}})$$

= $E_{pair}\phi(\vec{r_{1}},\vec{r_{2}})$
(D.8)

ここで, V は電子間の2体ポテンシャルであり, 2 電子間の相対位置の関数として,

$$V(\vec{r_1}, \vec{r_2}) = V(\vec{r})$$
 (D.9)

で表わすことができるとする.

式 (D.7) を (D.8) に代入し, 右辺を左辺に移行すると,

$$\sum_{\vec{k'}} \left(\frac{\hbar^2 k'^2}{m_e} + V(\vec{r}) - E_{\text{pair}} \right) g(\vec{k'}) \exp\left[i \vec{k'} \cdot \vec{r} \right]$$

= 0
(D.10)

となる.

ここで,係数 g(\vec{k}) は $E_F \leq \hbar^2 k^2 / (2m_e)$ の範囲外 では0となる.この関数は式 (D.8) において V $\neq 0$ の場合,厳密な解ではないが,弱いポテンシャルに 関しては第1次の摂動論においてエネルギー E_{pair} を求めることができる.

上式に $\exp\left(-i\vec{k}\cdot\vec{r}\right)$ を掛け,積分形式に変換し,

さらに直交関係を用いると,

$$\frac{1}{L^3} \int \exp\left[i\left(\vec{k'} - \vec{k}\right) \cdot \vec{r}\right] d^3r = \delta_{\vec{k}\vec{k'}}$$

with $\delta_{\vec{k}\vec{k'}} = \begin{cases} 1 & \text{for } \vec{k} = \vec{k'} \\ 0 & \text{for } \vec{k} \neq \vec{k'} \end{cases}$ (D.11)

が得られる. さらに, ポテンシャル V の遷移行列 を導入する (以下).

$$V_{\vec{k}\vec{k'}} = \int V(\vec{r}) \exp\left[-i\left(\vec{k} - \vec{k'}\right) \cdot \vec{r}\right] d^3r \quad (D.12)$$

方程式 (D.10) に $\exp\left(-i\vec{k}\cdot\vec{r}\right)$ を掛けて積分する.

$$\begin{split} \frac{1}{L^3} \int \sum_{\vec{k'}} g(\vec{k}') \bigg[\frac{\hbar^2 k'^2}{m_e} + V(\vec{r}) - E_{\text{pair}} \bigg] \\ & \times \exp \Bigl(i(\vec{k'} - \vec{k}) \cdot \vec{r} \Bigr) d^3 r = 0, \end{split}$$

上式から定数の項を ∑, ∫ の外に出すと

$$\begin{split} \frac{1}{L^{3}} & \left(\frac{\hbar^{2} k'^{2}}{m_{e}} - E_{pair}\right) \sum_{\vec{k}'} g(\vec{k}') \\ & \times \int \exp\left(i(\vec{k}' - \vec{k}) \cdot \vec{r}\right) d^{3}r \\ + \frac{1}{L^{3}} \sum_{\vec{k}'} g(\vec{k}') \int V(\vec{r}) \exp\left(i(\vec{k}' - \vec{k}) \cdot \vec{r}\right) d^{3}r = 0, \\ & \xi \circ b, \exp\left(i\vec{k} \cdot \vec{r}\right) \mathcal{O}$$
直交関係を用いると,

$$\begin{split} \left(\frac{\hbar^{2}k'^{2}}{m_{e}} - E_{pair}\right) \sum_{\vec{k'}} g(\vec{k'}) \delta_{\vec{k}\vec{k'}} \\ &+ \frac{1}{L^{3}} \sum_{\vec{k'}} g(\vec{k'}) V_{\vec{k}\vec{k'}} = 0, \end{split}$$

が得られる.したがって,以下の式が得られる.

$$g(\vec{k}) \left(\frac{\hbar^2 k^2}{m_e} - E_{\text{pair}} \right) = -\frac{1}{L^3} \sum_{\vec{k'}} g(\vec{k'}) V_{\vec{k}\vec{k'}}.$$
(D.13)

ここで,電子の運動エネルギーを

$$E_k = \frac{\hbar^2 k^2}{2m_e} \tag{D.14}$$

とおいて,式(D.3)を用いると式(D.13)は

$$2E_{k}g(\vec{k}) + \frac{1}{L^{3}}\sum_{\vec{k'}}g(\vec{k'})V_{\vec{k}\vec{k'}} = (2E_{F} - \delta E)g(\vec{k})$$
(D.15)

が得られる. これは **Bethe-Goldstone 方程式** [48] として知られている.

ここで、行列要素 $V_{\vec{k}\vec{k'}}$ は Fermi 球周縁の厚さ $\hbar\omega_D$ の球殻 (\vec{k} , $-\vec{k}$) から ($\vec{k'}$, $-\vec{k'}$) への遷移を表わ す. Bardeen, Cooper と Schrieffer はこれらの行 列要素に考えられうる最も単純な仮定をした. す なわち k, k' によらない定数とした:

$$V_{\vec{k}\vec{k'}} = \begin{cases} -V_0, & \text{for } |E_k - E_F|, |E_{k'} - E_F| < \hbar \omega_D \\ 0, & \text{Otherwise} \end{cases}$$

(D.16)

ここで ω_D は Debye 周波数である.式 (D.15)の 左辺第二項はもはや k に依存しなくなり定数 (A とおく) となる. すなわち,

$$-\frac{1}{L^3}\sum_{\vec{k'}} g(\vec{k'}) V_{\vec{k}\vec{k'}} = \frac{V_0}{L^3}\sum_{\vec{k'}} g(\vec{k'}) = A. \quad (D.17)$$

したがって,式 (D.15) は

$$(2E_k - 2E_F + \delta E)g(\vec{k}) = A \qquad (D.18)$$

となる.この式を整理して,

$$g(\vec{k}) = \frac{A}{2E_k - 2E_F + \delta E}$$
(D.19)

を得る. また, 式 (D.17) によると,

$$\sum_{\vec{k'}} g(\vec{k'}) = A \frac{L^3}{V_0}$$
(D.20)

である.上式に式 (D.19) を代入すると,

$$A \frac{L^3}{V_0} = \sum_{\vec{k'}} \frac{A}{2E_k - 2E_F + \delta E}$$
 (D.21)

が得られる. 両辺をAで割ると,

$$1 = \frac{V_0}{L^3} \sum_{\vec{k'}} \frac{1}{2E_k - 2E_F + \delta E}$$
(D.22)

という関係式が得られる. 上記の \vec{k} についての和 は $E_F \ge E_F + \hbar \omega_D$ の間の球殻にわたって足し合 わせる. 量子状態は密度が高いので, 和を積分に 変えても問題はない.

$$\frac{1}{L^3} \sum_{\vec{k}} \to \frac{1}{(2\pi)^3} \int d^3 k \to \int \mathcal{N}(E) dE \quad (D.23)$$

N(E)はあるスピン状態にある一つの電子の状態 密度である. 積分範囲, $[E_F, E_F + \omega_D]$ は狭いので, N(E)は $N(E_F)$ に置き換えられ,積分の外に出せ る. また,電子のエネルギーを以下のようにFermi エネルギーを基準としたものに置き換える.

$$\xi = E - E_F = E_k - E_F \qquad (D.24)$$

式 (D.22) は

$$1 = V_0 \mathcal{N}(\mathsf{E}_{\mathrm{F}}) \int_0^{\hbar \omega_{\mathrm{D}}} \frac{d\xi}{2\xi + \delta \mathsf{E}'}, \qquad (\mathrm{D.25})$$

$$1 = V_0 \mathcal{N}(E_F) \frac{1}{2} \ln \left(\frac{\delta E + 2\hbar \omega_D}{\delta E} \right)$$
(D.26)

が得られる. 上式を δE について解くと,

$$\delta E = \frac{2\hbar\omega_{\rm D}}{\exp\left(\frac{2}{V_0 \mathcal{N}(E_{\rm F})}\right) - 1}.$$
 (D.27)

となる. 特に $V_0 N(E_F) \ll 1$ が成り立つ場合, 式 (D.26) において, ln の中の $\delta E + 2\hbar \omega_D \sim 2\hbar \omega_D$ と近似できるので,

$$1 = V_0 \mathcal{N}(E_F) \frac{1}{2} \ln\left(\frac{2\hbar\omega_D}{\delta E}\right),$$

$$\downarrow$$

$$\frac{2}{V_0 \mathcal{N}(E_F)} = \ln\left(\frac{2\hbar\omega_D}{\delta E}\right),$$

$$\downarrow$$

$$\exp\left(\frac{2}{V_0 \mathcal{N}(E_F)}\right) = \frac{2\hbar\omega_D}{\delta E},$$

$$\downarrow$$

$$\downarrow$$

$$\therefore \delta E = 2\hbar\omega_D \exp\left(-\frac{2}{V_0 \mathcal{N}(E_F)}\right) \qquad (D.28)$$

が得られる.

上記が Fermi 面の上にある2電子系のエネル ギーである. δ E は正なので束縛状態を形成した方 がエネルギー的に得になるのである. したがって, $E_{pair} < E_F$ となり, Fermi 球内にある電子は別の 基底状態に遷移することになる.

D.2 BCS 基底状態 [26]

付録 D.1 において電子フォノン相互作用から生 じる弱い引力相互作用が"Cooper 対"の形成に関 連付けられることを示した. 一つの Cooper 対に よる Fermi海のエネルギーの減少は式 (D.27) で計 算された. そのような Cooper 対は常に $(\vec{k} \uparrow, \vec{k} \downarrow)$, (k'↑,k'↓),等の互いに反対向きの運動量状態と反 対向きのスピン状態を占めている電子対として考 えらなければならない. Cooper 対 $(\vec{k}\uparrow,\vec{k}\downarrow)$ から (**k**' ↑, **k**' ↓) へのフォノン散乱は V_{iv} によって媒 介され, Cooper 対形成においてエネルギーが減少 する. この新しい Fermi 海の基底状態は複雑な電 子間相互作用を通じて形成される. 全エネルギー の減少は単一の Cooper 対による寄与 (D.27) の単 純な足し合せでは得られない. 各々の単一Cooper 対は既にある Cooper 対から影響を受ける. した がって,運動学的な1電子成分と「対衝突」,すな わち電子-フォノン相互作用によるエネルギー減 少を考慮し,すべての可能な対の配置について,全 系の最小エネルギーを求めなければならない. E⁰ より高い励起状態が必要なので,対形成は運動エ ネルギーの増加を伴なう. 運動エネルギーの成分 は簡単に与えられる: $w_{\vec{k}}$ が対の状態 ($\vec{k} \uparrow, \vec{k} \downarrow$) に Cooper 対が入る確率とすると, 運動エネルギー E_{kin} は

$$E_{kin} = 2\sum_{\vec{k}} w_{\vec{k}} \xi_{\vec{k}}$$
(D.29)

ここで,

$$\xi_{\vec{k}} = E(\vec{k}) - E_F^0$$
 (D.30)

とした.

対衝突による全エネルギーの減少は最も簡単 にハミルトニアン St を経て計算できる.このハ ミルトニアンは Cooper 対 ($\vec{k} \uparrow, \vec{k} \downarrow$)の消滅と同 時に Cooper 対 ($\vec{k'} \uparrow, \vec{k'} \downarrow$)の生成,すなわちエ ネルギー減少 $V_{\vec{k}\vec{k'}}$ を引き起こす ($\vec{k} \uparrow, \vec{k} \downarrow$)から ($\vec{k'} \uparrow, \vec{k'} \downarrow$)への散乱,を厳密に取り入れている.対 状態 ($\vec{k} \uparrow, \vec{k} \downarrow$)は占有状態や非占有状態になりう るので,二つの直交状態 $|1\rangle_{\vec{k}} \ge |0\rangle_{\vec{k}}$ から成る表 記を用いる.ここで, $|1\rangle_{\vec{k}}$ は($\vec{k} \uparrow, \vec{k} \downarrow$)が占有状態, $|0\rangle_{\vec{k}}$ は($\vec{k} \uparrow, \vec{k} \downarrow$)が非占有状態を表わす.そうす ると対($\vec{k} \uparrow, \vec{k} \downarrow$)は

$$|\Psi\rangle = u_{\vec{k}} |0\rangle_{\vec{k}} + v_{\vec{k}} |1\rangle_{\vec{k}}. \qquad (D.31)$$

で与えられる. ここで, $w_{\vec{k}} = v_{\vec{k}}^2 \ge 1 - w_{\vec{k}} = u_{\vec{k}}^2$ はそれぞれ Cooper 対が波数 \vec{k} 状態を占有してい る場合, 占有していない場合の確率である. これを Cooper 対の多体系の基底状態を以下で近似する.

$$|\Phi_{\text{BCS}}\rangle \sim \prod_{\vec{k}} \left(u_{\vec{k}} |0\rangle_{\vec{k}} + v_{\vec{k}} |1\rangle_{\vec{k}} \right).$$
(D.32)

この近似は,多体系状態を非相互作用のペアで記述することに等しい.つまり,ペア間の相互作用は状態ベクトルにおいて無視される.二次元表記では,

$$|1\rangle_{\vec{k}} = \begin{pmatrix} 1\\0 \\ \\ \vec{k} \end{pmatrix}, |0\rangle_{\vec{k}} = \begin{pmatrix} 0\\1 \\ \\ \\ \vec{k} \end{pmatrix}$$
(D.33)

とし, Cooper 対の生成, 消滅を表わすために以下 の Pauli 行列を使う.

$$\sigma_{\vec{k}}^{(1)} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}_{\vec{k}}, \sigma_{\vec{k}}^{(2)} = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}_{\vec{k}}$$
(D.34)

上記の Pauli 行列を用いると, 演算子

$$\sigma_{\vec{k}}^{+} = \frac{1}{2} \left(\sigma_{\vec{k}}^{(1)} + i \sigma_{\vec{k}}^{(2)} \right)$$
(D.35)

は非占有状態 |0)_kを占有状態 |1)_kに変換し,一方,

$$\sigma_{\vec{k}}^{-} = \frac{1}{2} \left(\sigma_{\vec{k}}^{(1)} - i \sigma_{\vec{k}}^{(2)} \right)$$
(D.36)

は占有状態 $|1\rangle_{\vec{k}}$ を非占有状態 $|0\rangle_{\vec{k}}$ に変換する. こ れらの行列には以下の性質があることがわかる.

$$\sigma_{\vec{k}}^{+} |1\rangle_{\vec{k}} = 0, \qquad \sigma_{\vec{k}}^{+} |0\rangle_{\vec{k}} = |1\rangle_{\vec{k}}, \qquad (D.37)$$

$$\sigma_{\vec{k}}^{-}|1\rangle_{\vec{k}} = |0\rangle_{\vec{k}}, \qquad \sigma_{\vec{k}}^{-}|0\rangle_{\vec{k}} = 0.$$
 (D.38)

Cooper 対の波数ベクトル状態 ($\mathbf{\hat{k}} \uparrow, \mathbf{\hat{k}} \downarrow$) から ($\mathbf{\hat{k}'} \uparrow, \mathbf{\hat{k}'} \downarrow$) への散乱は付録 D.1 に出てきた $V_{\mathbf{\hat{k}}\mathbf{\hat{k}'}}$ によるエネルギー減少に関連している. 付録 D.1 で述べたように簡単な超伝導の BCS モデルでは, この相互作用行列要素 $V_{\mathbf{\hat{k}}\mathbf{\hat{k}'}}$ は $\mathbf{\hat{k}}, \mathbf{\hat{k}'}$ に無関係で一 定である. 散乱過程は $\mathbf{\hat{k}}$ の消滅と $\mathbf{\hat{k}'}$ の生成として 二次元表記で表現する. エネルギー減衰に相当す る演算子は –(V_0/L^3) $\sigma^+_{\mathbf{\hat{k}'}}, \sigma^-_{\mathbf{\hat{k}}}$ であることがわかる. 対衝突 $\mathbf{\hat{k}} \rightarrow \mathbf{\hat{k}'} \ge \mathbf{\hat{k}'} \rightarrow \mathbf{\hat{k}}$ による全エネルギー減 衰はすべての衝突の足し合わせで与えられ,

$$\mathcal{H} = -\frac{1}{L^3} V_0 \sum_{\vec{k} \vec{k'}} \frac{1}{2} (\sigma^+_{\vec{k'}} \sigma^-_{\vec{k}} + \sigma^+_{\vec{k}} \sigma^-_{\vec{k'}}) \qquad (D.39)$$

$$= -\frac{V_0}{L^3} \sum_{\vec{k}\vec{k'}} \sigma^+_{\vec{k'}} \sigma^-_{\vec{k}}$$
(D.40)

という演算子で表わせる. ここで,

$$\sum_{\vec{k}\cdot\vec{k'}} = \sum_{\vec{k}}\sum_{\vec{k'}}$$
(D.41)

とした. ポテンシャル V_0 は E_F 付近の球殻 ± $\hbar\omega_D$ に制限されるので \vec{k} , $\vec{k'}$ の足し合わせはこの球殻 内のペア状態のみ含まれる. この総和において, 両

方向における散乱が考慮される; 添字を交換する と, 式 (D.40) の右辺が得られる.

衝突によるエネルギー減衰は演算子 H の期待 値として摂動論を用いて

$$\begin{aligned} \langle \Phi_{BCS} | \mathcal{H} | \Phi_{BCS} \rangle \\ &= -\frac{V_0}{L^3} \left[\left(\prod_{\mathbf{p}} u_{\vec{\mathbf{p}}} \langle 0 | + v_{\vec{\mathbf{p}}} \langle 1 | \right) \sum_{\vec{\mathbf{k}} \vec{\mathbf{k}'}} \sigma_{\vec{\mathbf{k}}}^+ \sigma_{\vec{\mathbf{k}}}^- \right. \\ &\left. \prod_{\vec{\mathbf{q}}} \left(u_{\vec{\mathbf{q}}} | 0 \rangle_{\vec{\mathbf{q}}} + v_{\vec{\mathbf{q}}} | 1 \rangle_{\vec{\mathbf{q}}} \right) \right]. \end{aligned}$$
(D.42)

と表わせる.式 (D.42) を計算するにあたり,演算 子 $\sigma_{\vec{k}'}^+(\sigma_{\vec{k}}^-)$ は量子状態 $|1\rangle_{\vec{k}} (|0\rangle_{\vec{k}})$ にのみに作用し, さらに,以下の直交関係が成り立っていることを 考慮する.

$$_{\vec{k}} \langle 1|1 \rangle_{\vec{k}} = 1, \qquad _{\vec{k}} \langle 0|0 \rangle_{\vec{k}} = 1, \qquad _{\vec{k}} \langle 1|0 \rangle_{\vec{k}} = 0.$$
(D.43)

上記の性質を用いると,

$$\langle \phi_{BCS} | \mathcal{H} | \phi_{BCS} \rangle = -\frac{V_0}{L^3} \sum_{\vec{k} \vec{k'}} v_{\vec{k}} u_{\vec{k}'} u_{\vec{k}} v_{\vec{k}'}. \quad (D.44)$$

が得られる. Cooper 対系の全エネルギーは

$$W_{BCS} = 2\sum_{\vec{k}} v_{\vec{k}}^{2} \xi_{\vec{k}} - \frac{V_{0}}{L^{3}} \sum_{\vec{k}\vec{k'}} v_{\vec{k}} u_{\vec{k}} v_{\vec{k'}} u_{\vec{k'}}$$
(D.45)

となる.

T = 0K での BCS 基底状態はエネルギー密度 W_{BCS} の最小値, W_{BCS}^0 によって与えられる. 式 (D.45) を確率密度 $u_{\vec{k}}$, および $v_{\vec{k}}$ の関数として最小にすることで, 我々は基底状態 W_{BCS}^0 と占有, 非占有の確率, $w_{\vec{k}} = v_{\vec{k}}^2$, $(1 - w_{\vec{k}}) = u_{\vec{k}}^2$ を得る. $v_{\vec{k}}$ と $u_{\vec{k}}$ を以下のように定義する.

$$u_{\vec{k}} = \sqrt{w_{\vec{k}}} = \cos \theta_{\vec{k}'} \tag{D.46}$$

$$v_{\vec{k}} = \sqrt{1 - w_{\vec{k}}} = \sin \theta_{\vec{k}'} \tag{D.47}$$

よって以下の関係式が満たされる.

$$u_{\vec{k}}^2 + v_{\vec{k}}^2 = 1 \tag{D.48}$$

最小化は $\theta_{\vec{k}}$ に対して行われる. 最小化するべき 量は以下で与えられる.

$$W_{BCS} = \sum_{\vec{k}} 2\xi_{\vec{k}} \sin^2 \theta_{\vec{k}}$$
$$- \frac{V_0}{L^3} \sum_{\vec{k}\vec{k'}} \cos \theta_{\vec{k}} \sin \theta_{\vec{k}'} \cos \theta_{\vec{k}'} \sin \theta_{\vec{k}}$$
$$= \sum_{\vec{k}} 2\xi_{\vec{k}} \sin^2 \theta_{\vec{k}} - \frac{V_0}{4L^3} \sum_{\vec{k}\vec{k'}} \sin 2\theta_{\vec{k}} \sin 2\theta_{\vec{k}'}.$$
(D.49)

わかりやすいように上式を $\sum_{\vec{k}} \rightarrow \sum_{\vec{k}_{1'}} \rightarrow \sum_{\vec{k}_{2}}$ と置き換える. そうすると, W_{BCS} の変分は

$$\begin{aligned} \frac{\partial W_{BCS}}{\partial \theta_{\vec{k}}} &= \sum_{\vec{k}_{1}} 2\xi_{\vec{k}_{1}} \frac{\partial \sin^{2} \theta_{\vec{k}_{1}}}{\partial \theta_{\vec{k}}} - \frac{1}{4} \frac{V_{0}}{L^{3}} \\ \times \sum_{\vec{k}_{1}} \sum_{\vec{k}_{2}} \left[\frac{\partial \sin 2\theta_{\vec{k}_{2}}}{\partial \theta_{\vec{k}}} \sin 2\theta_{\vec{k}_{1}} + \sin 2\theta_{\vec{k}_{2}} \frac{\partial \sin 2\theta_{\vec{k}_{1}}}{\partial \theta_{\vec{k}}} \right] \\ &= \sum_{\vec{k}_{1}} 2\xi_{\vec{k}_{1}} 2\sin \theta_{\vec{k}_{1}} \cos \theta_{\vec{k}_{1}} \delta_{\vec{k},\vec{k}_{1}} - \frac{1}{4} \frac{V_{0}}{L^{3}} \\ &\times \sum_{\vec{k}_{1}} \sum_{\vec{k}_{2}} \left[2\cos 2\theta_{\vec{k}_{2}} \sin 2\theta_{\vec{k}_{1}} \delta_{\vec{k},\vec{k}_{2}} + 2\sin 2\theta_{\vec{k}_{2}} \cos 2\theta_{\vec{k}_{1}} \delta_{\vec{k},\vec{k}_{1}} \right] \\ &= 2\xi_{\vec{k}} \sin 2\theta_{\vec{k}} - \frac{V_{0}}{L^{3}} \sum_{\vec{k'}} \cos 2\theta_{\vec{k}} \sin 2\theta_{\vec{k'}} \quad (D.50) \end{aligned}$$

となる. 最後から2番目の等式で

$$\sum_{\vec{k}_1} = \sum_{\vec{k}_2} = \sum_{\vec{k'}}$$
(D.51)

と置き換えている.
$$\frac{\partial W_{BCS}}{\partial \theta_{\vec{k}}} = 0 \ \xi \ \xi \ \xi,$$

$$-2\xi_{\vec{k}} \sin 2\theta_{\vec{k}} - \frac{V_0}{L^3} \sum_{\vec{k'}} \cos 2\theta_{\vec{k}} \sin 2\theta_{\vec{k'}} = 0$$
(D.52)

が得られる. この式は以下のように書き換えられる.

$$\xi_{\vec{k}} \tan 2\theta_{\vec{k}} = -\frac{1}{2} \frac{V_0}{L^3} \sum_{\vec{k'}} \sin 2\theta_{\vec{k}'}.$$
 (D.53)

ここで,

$$\Delta = \frac{V_0}{L^3} \sum_{\vec{k'}} u_{\vec{k'}} v_{\vec{k'}} = \frac{V_0}{L^3} \sum_{\vec{k'}} \sin \theta_{\vec{k}'} \cos \theta_{\vec{k}'},$$
(D.54)

$$\mathsf{E}_{\vec{\mathbf{k}}} = \sqrt{\xi_{\vec{\mathbf{k}}}^2 + \Delta^2} \tag{D.55}$$

$$\cos^{2} 2\theta_{\vec{k}} = \frac{1}{1 + \tan^{2} 2\theta_{\vec{k}}} = \frac{1}{1 + \left(\frac{\Delta}{\xi_{\vec{k}}}\right)^{2}} = \frac{\xi_{\vec{k}}^{2}}{\xi_{\vec{k}}^{2} + \Delta^{2}}$$
(D.56)

また,式 (D.46), (D.47), により,

$$u_{\vec{k}}^2 = \cos^2 \theta_{\vec{k}} = \frac{1}{2} (1 + \cos 2\theta_{\vec{k}})$$

 $= \frac{1}{2} \left(1 + \frac{\xi_{\vec{k}}}{\sqrt{\xi_{\vec{k}}^2 + \Delta^2}} \right)$ (D.57)

$$v_{\vec{k}}^{2} = \sin^{2} \theta_{\vec{k}} = \frac{1}{2} \left(1 - \cos 2\theta_{\vec{k}} \right)$$
$$= \frac{1}{2} \left(1 - \frac{\xi_{\vec{k}}}{\sqrt{\xi_{\vec{k}}^{2} + \Delta^{2}}} \right) \quad (D.58)$$

が得られる.

また,今後の計算のため,以上から導かれる以下 の関係式を示しておく.

$$\frac{\sin 2\theta_{\vec{k}}}{\cos 2\theta_{\vec{k}}} = \tan 2\theta_{\vec{k}} = -\Delta/\xi_{\vec{k}}, \qquad (D.59)$$

$$2\mathfrak{u}_{\vec{k}}\mathfrak{v}_{\vec{k}} = \sin 2\theta_{\vec{k}} = \Delta/\mathsf{E}_{\vec{k}'} \tag{D.60}$$

$$v_{\vec{k}}^2 - u_{\vec{k}}^2 = -\xi_{\vec{k}}/E_{\vec{k}}.$$
 (D.61)

図 60 にこの関数をプロットする. T = 0K で(D.52) は, 有限温度 (0K ではない)の Fermi 関数と似た

形をしており,より,厳密な解析では,有限の臨界 温度 T_c での Fermi 関数に似ていることが示され る. この $v_{\vec{k}}^2$ の形状は良い量子数 \vec{k} を持つ単粒子 状態での表記から求められたことに注意する必要 がある.この表記は多体系問題にはあまり適切で はない;例えば,超伝導の励起スペクトルにおけ るエネルギーギャップを考慮していない.一方で は, $v_{\vec{k}}^2$ の振舞いにおいて,基底状態のエネルギー 減少に寄与する Cooper 対は, Fermi 面の周縁の ± Δ のエネルギー殻に相当する特別な \vec{k} -領域から の単粒子の波動関数から構成されている.



図 60: 温度 T = 0 K における超伝導状態の Cooper 対の占有確率 (実線) と T = T_c の時の Fermi 関数 (点線). [26]

D.3 超伝導体のエネルギーギャップ[26]

式 (D.49) に式 (D.58) を代入すると, 超伝導 BCS 基底状態のエネルギー W⁰_{BCS} は

$$W_{BCS}^{0} = \sum_{\vec{k}} 2\xi_{\vec{k}} (1 - \cos 2\theta_{\vec{k}}) - \frac{1}{4} \frac{V_{0}}{L^{3}} \sum_{\vec{k}} \sin 2\theta_{\vec{k}} \sum_{\vec{k'}} \sin 2\theta_{\vec{k}'} = \sum_{\vec{k}} \xi_{\vec{k}} \left(1 - \frac{\xi_{\vec{k}}}{E_{\vec{k}}} \right) - \frac{1}{4} \frac{V_{0}}{L^{3}} \left(\frac{2\Delta L^{3}}{V_{0}} \right) \left(\frac{2\Delta L^{3}}{V_{0}} \right) = \sum_{\vec{k}} \xi_{\vec{k}} \left(1 - \frac{\xi_{\vec{k}}}{E_{\vec{k}}} \right) - \frac{L^{3}\Delta^{2}}{V_{0}}.$$
 (D.62)

となる. また, 上式の2番目の等号では式 (D.54) から得られる以下の式を用いた.

$$\Delta = \frac{1}{2} \frac{V_0}{L^3} \sum_{\vec{k'}} \sin 2\theta_{\vec{k}'}$$
(D.63)

超伝導相の凝縮エネルギーは W_{BCS}^0 から常伝導 相のエネルギー,つまり引力相互作用 $W_n^0 = \sum_{|\vec{k}| < k_F} 2\xi_{\vec{k}}$,を差し引くことで得られる. 超伝 導基底状態のエネルギーを表すために,式 (D.58) と (D.62) を使って計算する.

$$W_{BCS}^{0} = 2 \sum_{\vec{k} < \vec{k}_{F}} (1 - u_{\vec{k}}^{2}) \xi_{\vec{k}} + 2 \sum_{\vec{k} > \vec{k}_{F}} v_{\vec{k}}^{2} \xi_{\vec{k}} - \frac{L^{3} \Delta^{2}}{V_{0}}$$
$$= 2 \sum_{\vec{k} < \vec{k}_{F}} \xi_{\vec{k}} - 2 \sum_{\vec{k} < \vec{k}_{F}} u_{\vec{k}}^{2} \xi_{\vec{k}} + 2 \sum_{\vec{k} > \vec{k}_{F}} v_{\vec{k}}^{2} \xi_{\vec{k}} - \frac{L^{3} \Delta^{2}}{V_{0}}$$
(D.64)

ここで, 最初の項は厳密に W^0_n (T = 0K での常伝 導状態のエネルギー) である. \vec{k} 空間での足し合わ せを積分形式にし, 積分した後に式 (D.54), (D.55) を用いると以下を得る.

$$\frac{W_{BCS} - W_n^0}{L^3} = -\frac{1}{2}Z(E_F^0)\Delta^2.$$
 (D.65)

したがって、 Δ が有限の場合、超伝導状態のエネル ギーは常に減少し、 Δ はその減少の大きさを示す 指標となる.フェルミ準位より下のエネルギー領 域 Δ から単位体積あたり Z(E⁰) 個の電子対が、す べて E⁰_Fよりちょうど Δ 下の状態に「凝縮」する 様子をイメージすることで式 (D.64)を視覚化す ることができる.パラメータ Δ の決定的な役割は、 以下から明らかである.BCS基底状態を超える最 初の励起状態は、外部からの影響による Cooper 対の分裂を伴う.ここでは、電子が(\vec{k})から散乱 され、($-\vec{k}$) に不対電子が残される.必要な励起 エネルギーを計算するために、式 (D.64)の基底状 態のエネルギーW⁰_{BCS}を以下のように書き直す。

$$W_{BCS}^{0} = \sum_{\vec{k}} \xi_{\vec{k}} (1 - \xi_{\vec{k}} / E_{\vec{k}}) - \frac{L^{3} \Delta^{2}}{V_{0}}$$

$$= \sum_{\vec{k}} E_{\vec{k}} (u_{\vec{k}}^{2} - v_{\vec{k}}^{2})$$

$$- \sum_{\vec{k}} E_{\vec{k}} (u_{\vec{k}}^{2} - v_{\vec{k}}^{2})^{2} - \frac{L^{3} \Delta^{2}}{V_{0}}$$

$$= \sum_{\vec{k}} E_{\vec{k}} u_{\vec{k}}^{2} v_{\vec{k}}^{2} + \sum_{\vec{k}} E_{\vec{k}}$$

$$\times \left[u_{\vec{k}}^{2} (1 - u_{\vec{k}}^{2}) - v_{\vec{k}}^{2} (1 + v_{\vec{k}}^{2}) \right] - \frac{L^{3} \Delta^{2}}{V_{0}}$$

$$= \Delta \sum_{\vec{k}} u_{\vec{k}} v_{\vec{k}} - \frac{L^{3} \Delta^{2}}{V_{0}}$$

$$\times \sum_{\vec{k}} E_{\vec{k}} v_{\vec{k}}^{2} (u_{\vec{k}}^{2} - 1 - v_{\vec{k}}^{2})$$

$$= -2 \sum_{\vec{k}} E_{\vec{k}} v_{\vec{k}}^{4}.$$
(D.66)

第一励起状態として ($\vec{k'}$ ↑, $\vec{k'}$ ↓) を分裂した状態を想定すると, $v_{\vec{k'}}^2 = 1 \rightarrow v_{\vec{k'}}^2 = 0$ という変換を W_{BCS}^0 に対して行えばよい. したがって

$$W_{BCS}^1 = -2 \sum_{\vec{k} \neq \vec{k'}} E_{\vec{k}} v_{\vec{k}}^4.$$
 (D.67)

となる. その差が励起エネルギーとなる. すなわち,

$$\Delta E = W_{BCS}^{1} - W_{BCS}^{0} = 2E_{\nu_{\vec{k'}}} = 2\sqrt{\xi_{\vec{k'}} + \Delta^{2}}.$$
(D.68)

最後の等号の右辺に表われる $\xi_{\vec{k}}$, は Cooper 対か ら「はじき出された」2 電子の運動エネルギーを 表している. $\xi_{\vec{k}'} = \hbar^2 \vec{k'}^2 / 2m_e - E_F^0$ なので, これ は任意に小さくできる. つまり, 励起に必要な最 小エネルギーは

$$\Delta E_{\min} = 2\Delta. \tag{D.69}$$

である. 超伝導状態の励起スペクトルは2Δ(これは Cooper 対を壊すために必要なエネルギーに相当 する)を含んでいる.式 (D.68)は分解した Cooper 対から生じる二つの電子の励起エネルギーを表わ している.単一電子を BCS 基底状態に加えようと すると, Cooper 対生成のためのパートナーを見つ けることができないことは容易に分かるであろう. どのエネルギー状態がこの電子を占有するのか? 式 (D.68)より,この励起システムの可能な状態は $E_{\vec{k}} = (\xi_{\vec{k}}^2 + \Delta^2)^{1/2}$ で与えられる.もし対ではない 電子が, $\xi_{\vec{k}} = 0$ ならば, それは少なくとも BCS 基 底状態より Δ だけ高いエネルギーをもつ.しかし それは有限の $\xi_{\vec{k}}$ で状態を占有する; $\xi_{\vec{k}}^2 \gg \Delta^2$ に 関しては単一電子エネルギーレベルは

$$\mathsf{E}_{\vec{k}} = \sqrt{\xi_{\vec{k}}^2 + \Delta^2} \sim \xi_{\vec{k}} = \frac{\hbar^2 k^2}{2m_{\rm e}} - \mathsf{E}_{\rm F}^0 \qquad (\mathrm{D.70})$$

は占有状態となる. これらは厳密に (常伝導体の) 自由電子ガスの準位である. よって, Fermi エネル ギーはるかに高いエネルギー ($\xi_{\vec{k}} \gg \Delta^2$)では, 常 伝導体の連続状態が生じる. 超伝導体における励 起電子 $D_s(E_{\vec{k}})$ のフェルミ準位付近のエネルギー 範囲 Δ の状態密度を常伝導体の状態密度 $D_n(\xi_{\vec{k}})$ と比較するために, 相転移では状態が失なわれな いことに注意しなければならない. つまり,

$$D_{s}(E_{\vec{k}})dE_{\vec{k}} = D_{n}(\xi_{\vec{k}})d\xi_{\vec{k}}.$$
 (D.71)

ここでは E_F^0 付近の領域 Δ にしか注目しないので, $D_n \sim D_n(E_F^0) = const.$ と 仮定すれば十分である. 式 (D.68) によれば,

$$\frac{D_{s}(E_{\vec{k}})}{D_{n}(\xi_{\vec{k}})} = \frac{d\xi_{\vec{k}}}{dE_{\vec{k}}} = \begin{cases} \frac{E_{\vec{k}}}{\sqrt{E_{\vec{k}}^{2} - \Delta^{2}}} & \text{for } E_{\vec{k}} > \Delta\\ 0 & \text{for } E_{\vec{k}} < \Delta. \end{cases}$$
(D.72)

となる. この関数は Δ で極を持ち, $E_{\vec{k}} \gg \Delta$ では, 予想通り常伝導体の密度関数となる.

再び図 61 は Cooper 対の崩壊が最小エネルギー 2Δ を必要とすることを表わしていないというこ とをもう一度強調しておく. それは BCS 基底状態 への1つの不対電子の追加することは BCS 基底 状態エネルギー上の少なくとも Δ の高さに位置 している一つの粒子状態の占有を可能であること



図 61: (a) 超伝導体内で励起された電子に関する 状態密度 D_s を常伝導電子の状態密度 D_n で割っ た数を関数としたエネルギー. $E_k = 0$ は Fermi エ ネルギー E_F^0 に相当する. (b) 単一電子エネルギー $E_{\vec{k}}$ 基底における超伝導体の励起スペクトルの概 略図 [26]

を表わしているだけである. 最小エネルギーの単 一粒子状態の近くの状態密度は特異である.

BCS基底状態への電子の「追加」はトンネルバリ アを経由した電子の入射による実験において実現 可能である.そのようなトンネル実験は今日では 超伝導の研究においては非常に一般的である.そ れらは図 61 b などを参照して便利に解釈できる.

ここで,励起スペクトルにおいてギャップ∆もし くは2∆を求める. このため,式(D.54)に式(D.60) と(D.55)を代入する.

$$\Delta = \frac{1}{2} V_0 L^3 \sum_{\vec{k}} \frac{\Delta}{E_{\vec{k}}} = \frac{1}{2} \frac{V_0}{L^3} \sum_{\vec{k}} \frac{\Delta}{\sqrt{\xi_{\vec{k}}^2 + \Delta^2}}$$
(D.73)

式 (D.23) にならって, $L^{-3} \sum_{\vec{k}} \Rightarrow \frac{1}{(2\pi)^3} \int d^3k \, \epsilon$ 行う. さらに, \vec{k} 空間において, E_F^0 の周りに対称においた球殻 ± $\hbar\omega_D$ の範囲を積分する.

$$1 = \frac{V_0}{2} \int_{-\hbar\omega_D}^{\hbar\omega_D} \frac{\mathcal{N}(E_F + \xi)}{\sqrt{\xi^2 + \Delta^2}} d\xi.$$
 (D.74)

 V_0 が零ではない領域 $[E_F^0 - \hbar\omega_D, E_F^0 + \hbar\omega_D]$ で は, $N(\mathcal{E}'_F + \xi)$ はゆっくりと変化し, E_F^0 に対する 対称性により,上式は

$$\frac{1}{V_0 \mathcal{N}(E_F + \xi)} = \int_0^{\hbar \omega_D} \frac{d\xi}{\sqrt{\xi^2 + \Delta^2}},$$
$$= \arcsin\left(\frac{\hbar \omega_D}{\Delta}\right). \quad (D.75)$$

となる. 相互作用が弱い場合, つまり V₀N(E⁰_F) ≫ 1 の時ギャップエネルギーは

$$\Delta = \frac{\hbar\omega_{\rm D}}{\sinh[1/(V_0\mathcal{N}(\mathsf{E}_{\rm F}^0))]} \tag{D.76}$$

$$\sim 2\hbar\omega_{\rm D}\exp\left(-\frac{1}{V_0\mathcal{N}(\mathsf{E}_{\rm F}^0)}\right)$$
 (D.77)

となる. この結果は, 式 (D.28), すなわち, 完全に 占有された海が存在するときの Cooper 対の2 個 の電子の結合エネルギー δΕ と良く似ている.

式 (D.28) と同様に, 微小な引力相互作用, すなわ ち微小な正の V_0 でも有限のギャップエネルギー Δ が生じるが, 小さな V_0 では Δ は級数展開できな いことがわかる. 従って, 摂動計算では式 (D.77) を得られない. 因みに現在では, ギャップエネル ギーが非常に小さい超伝導体が発見されている.

E Maxwell 方程式

M.K.S.A. 単位系での Maxwell 方程式を以下に 示す.

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = \vec{0}$$
 (E.1)

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} - \frac{\partial D}{\partial t} = \vec{j}$$
 (E.2)

$$\nabla \cdot \mathbf{D} = \rho \tag{E.3}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \tag{E.4}$$

F ベクトル解析

ガウスの発散定理

$$\int_{V} \vec{\nabla} \cdot \vec{i}(\vec{x}) \, d^{3}x = \int_{S} \vec{i}(\vec{x}) \cdot \vec{n}(\vec{x}) dS \qquad (F.1)$$

⊽を含んだ公式

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) = \vec{B} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) - \vec{A} (\vec{\nabla} \times \vec{B})$$
(F.2)

$$\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \vec{A} = \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \vec{\nabla}^2 \vec{A}$$
 (F.3)

$$\vec{\nabla}(\vec{A}\cdot\vec{B}) = \vec{A}\times(\vec{\nabla}\times\vec{B}) + \vec{B}\times(\vec{\nabla}\times\vec{A}) + (\vec{A}\cdot\vec{\nabla})\vec{B}$$

$$(\vec{B} \cdot \vec{\nabla})\vec{A}$$
 (F.4)

参考文献

- P. Schmüser, "Superconductivity", 10. 5170/CERN-2004-008.1 (2004).
- [2] 丹羽 雅昭, 超伝導の基礎, 3rd ed. (東京電機 大学出版, 2009).
- [3] K. Onnes, in Procs. of koninklijke akademie van wetenschappen, Vol. 14 (1911), pp. 113, 818.
- [4] 低温工学協会, 超伝導・低温工学ハンドブック (オーム社, 1993).
- [5] W. Meissner and R. Ochsenfeld, "Ein neuer effekt bei eintritt der supraleitfähigkeit", Naturwissenschaften 21, 787– 788 (1933).
- [6] F. London and H. London, "The electromagnetic equations of the supraconductor", Proceedings of the Royal Society of London. Series A - Mathematical and Physical Sciences 149, 71–88 (1935).
- [7] F. London and H. London, "Supraleitung und diamagnetismus", Physica 2, 341–354 (1935).
- [8] J. Bardeen, L. N. Cooper, and J. R. Schrieffer, "Theory of superconductivity", Phys. Rev. 108, 1175–1204 (1957).
- [9] V. Ginzburg and L. Pitaevskii, "On the theory of superfluidity", Sov. Phys. JETP 7, 858–861 (1958).

- [10] L. Gor'Kov, "Theory of superconducting alloys in a strong magnetic field near the critical temperature", Soviet Physics JETP 10, 998 (1960).
- [11] A. A. Abrikosov, Soviet Phys. JETP 5, 1174 (1957).
- [12] U. Essmann and H. Träuble, "The direct observation of individual flux lines in type ii superconductors", Physics Letters A 24, 526–527 (1967).
- [13] B. Josephson, "Possible new effects in superconductive tunnelling", Physics Letters 1, 251–253 (1962).
- [14] 大塚泰一郎, "超伝導入門第5章: ピパード 方程式とコヒーレンス長さ", 低温工学 35, 169–175 (2000).
- [15] A. B. Pippard and W. L. Bragg, "An experimental and theoretical study of the relation between magnetic field and current in a superconductor", Proceedings of the Royal Society of London. Series A. Mathematical and Physical Sciences 216, 547– 568 (1953).
- [16] A. B. Pippard, "The surface impedance of superconductors and normal metals at high frequencies. ii. the anomalous skin effect in normal metals", Proceedings of the Royal Society of London. Series A, Mathematical and Physical Sciences 191, 385–399 (1947).
- [17] G. E. H. Reuter, E. H. Sondheimer, and A. H. Wilson, "The theory of the anomalous skin effect in metals", Proceedings of the Royal Society of London. Series A. Mathematical and Physical Sciences 195, 336–364 (1948).
- [18] V. L. Ginzburg and L. D. Landau, "On the theory of superconductivity", in On superconductivity and superfluidity: a scientific

autobiography (Springer Berlin Heidelberg, Berlin, Heidelberg, 2009), pp. 113–137.

- [19] V. L. Ginzburg and L. D. Landau, "On the Theory of superconductivity", Zh. Eksp. Teor. Fiz. 20, 1064–1082 (1950).
- [20] C. Kittel, *Introduction to solid state physics*, 8th ed. (John Wiley & Sons, Inc, 2004).
- [21] J. D. Livingston, "Magnetic properties of superconducting lead-base alloys", Phys. Rev. 129, 1943–1949 (1963).
- [22] 黒沢 達美,物性論, 改訂版 (裳華房, 2002).
- [23] N. E. Phillips, "Low-temperature heat capacities of gallium, cadmium, and copper", Phys. Rev. 134, A385–A391 (1964).
- [24] T. Schilcher, "Wärmeleitvermögen von niob bei kryogenicchen temperaturen", TESLA Report (1995).
- [25] M. N. Wilson, *Superconducting magnets* (Oxford Science Publications, 1983).
- [26] H. Ibach and H. Lüth, *Solid-state physics*, 4th ed. (Springer Berlin, Heidelberg, 2009).
- [27] L. N. Cooper, "Bound electron pairs in a degenerate fermi gas", Phys. Rev. 104, 1189–1190 (1956).
- [28] 家泰弘, 超伝導 (朝倉書店, 2005).
- [29] Y. Aharonov and D. Bohm, "Significance of electromagnetic potentials in the quantum theory", Phys. Rev. 115, 485–491 (1959).
- [30] G. Möllenstedt and W. Bayh, "Kontinuierliche phasenschiebung von elektronenwellen im kraftfeldfreien raum durch das magnetische vektorpotential eines solenoids", Phys. Bl. 18, 299–305 (1962).

- [31] A. Tonomura, N. Osakabe, T. Matsuda, T. Kawasaki, J. Endo, S. Yano, and H. Yamada, "Evidence for aharonov-bohm effect with magnetic field completely shielded from electron wave", Phys. Rev. Lett. 56, 792–795 (1986).
- [32] A. Tonomura, "Electron holography: a new view of the microscopic", Physics Today 43, 22–29 (1990).
- [33] R. Doll and M. Näbauer, "Experimental proof of magnetic flux quantization in a superconducting ring", Phys. Rev. Lett. 7, 51–52 (1961).
- [34] B. S. Deaver and W. M. Fairbank, "Experimental evidence for quantized flux in superconducting cylinders", Phys. Rev. Lett. 7, 43–46 (1961).
- [35] C. E. Gough, M. S. Colclough, E. M. Forgan, R. G. Jordan, M. Keene, C. M. Muirhead, A. I. M. Rae, N. Thomas, J. S. Abell, and S. Sutton, "Flux quantization in a high-tc superconductor", Nature 326, 855–855 (1987).
- [36] Y. B. Kim, C. F. Hempstead, and A. R. Strnad, "Flux-flow resistance in type-ii superconductors", Phys. Rev. 139, A1163– A1172 (1965).
- [37] Y. B. Kim, C. F. Hempstead, and A. R. Strnad, "Critical persistent currents in hard superconductors", Phys. Rev. Lett. 9, 306– 309 (1962).
- [38] P. W. Anderson, "Theory of flux creep in hard superconductors", Phys. Rev. Lett. 9, 309–311 (1962).
- [39] K. Mess, P. Schmueser, and S. Wolff, Superconducting accelerator magnets (World Scientific Publishing Company, 1996).

- [40] H. Brueck et al., "Time Dependence of Persistent-Current Field Distortions in the Superconducting HERA Magnets", in Proc. epac'90 (1990), pp. 329–332.
- [41] M. Halemeyer, P. Schmuser, H. Bruck, D. Gall, J. Krzywinski, R. Meinke, and H. Preissner, "A new method for determining the magnetization of superconducting cables and its time dependence", IEEE Transactions on Applied Superconductivity 3, 168–171 (1993).
- [42] A. Verweij and H. ten Kate, "Super coupling currents in rutherford type of cables due to longitudinal nonhomogeneities of db/dt", IEEE Transactions on Applied Superconductivity 5, 404–407 (1995).
- [43] L. Krempasky and C. Schmidt, "Influence of a longitudinal variation of db/dt on the magnetic field distribution of superconducting accellerator magnets", Applied Physics Letters 66, 1545–1547 (1995).
- [44] L. Krempasky and C. Schmidt, "Theory of "supercurrents" and their influence on field quality and stability of superconducting magnets", Journal of Applied Physics 78, 5800–5810 (1995).
- [45] C. Keller, H. Küpfer, R. Meier-Hirmer, U. Wiech, V. Selvamanickam, and K. Salama, "Irreversible behaviour of oriented grained yba2cu3ox. part 2: relaxation phenomena", Cryogenics 30, Critical Currents in High Tc Superconductors, 410–416 (1990).
- [46] R. C. Jaklevic, J. Lambe, J. E. Mercereau, and A. H. Silver, "Macroscopic quantum interference in superconductors", Phys. Rev. 140, A1628–A1637 (1965).
- [47] 久保 亮五, 大学演習 熱学・統計力学 (修訂 版) (裳華房, 1998).

[48] H. A. Bethe, J. Goldstone, and N. F. Mott, "Effect of a repulsive core in the theory of complex nuclei", Proceedings of the Royal Society of London. Series A. Mathematical and Physical Sciences 238, 551–567 (1957).